

أولاً: أجب عن الأسئلة الأربعة الآتية :

السؤال الأول . اختر الإجابة الصحيحة لكل مما يأتي .

- (1) نواس فتل دوره الخاص T_0 ، لزيادة هذا الدور يجب :
- (a) زيادة طول سلك الفتل .
(b) انقاص طول سلك الفتل .
(c) زيادة السعة الزاوية .
(d) انقاص السعة الزاوية .
- (2) نواس فتل عند مستوي سطح البحر ، دوره الخاص T_0 . فإذا نقلناه إلى ارتفاع 8000 m يصبح دوره الخاص الجديد T'_0 مساوياً :
- (a) $2 T_0$ (b) $\sqrt{2} T_0$ (c) T_0 (d) $0.5 T_0$

(3) عزم الارجاع في النواس الفتل يعطى بالعلاقة :

$$\bar{\Gamma} = -k^2 \bar{\theta} \quad (a)$$

$$\bar{\Gamma} = -k \bar{\theta} \quad (b)$$

$$\bar{\Gamma} = k \theta^2 \quad (c)$$

$$\bar{\Gamma} = k^2 \theta^2 \quad (d)$$

- (4) يتألف نواس مرن من جسم صلب كتلته m معلق بنابض مرن مهمل الكتلة ثابت صلابته k النبض الخاص لحركته w_0 نستبدل بالجسم جسماً آخر كتلته $m' = 2m$ وبالنابض نابضاً آخر ثابت صلابته $k' = \frac{1}{2}k$ فيصبح النبض الخاص الجديد w'_0 :

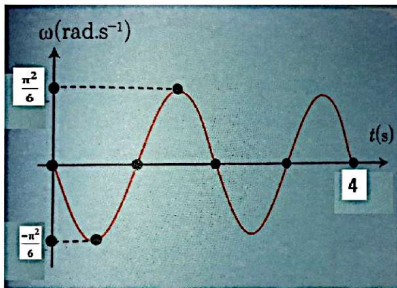
$$w'_0 = 2w_0 \quad (c)$$

$$w'_0 = \frac{w_0}{4} \quad (d)$$

$$w'_0 = 4w_0 \quad (a)$$

$$w'_0 = \frac{w_0}{2} \quad (b)$$

- (5) يمثل الرسم البياني المجاور تغيرات السرعة الزاوية لنواس الفتل بتغير الزمن ، فإن تابع السرعة الزاوية الذي يمثل هذا المنحني هو :



$$\bar{w} = +\frac{\pi^2}{6} \sin\left(\frac{\pi}{4}t\right) \quad (c)$$

$$\bar{w} = -\frac{\pi^2}{6} \sin\left(\frac{\pi}{2}t\right) \quad (d)$$

$$\bar{w} = \frac{\pi^2}{6} \sin(3\pi t) \quad (a)$$

$$\bar{w} = -\frac{\pi^2}{6} \sin(\pi t) \quad (b)$$

- (6) حركة توافقية بسيطة سعة اهتزازها X_{\max} ، دورها الخاص T_0 ، نضاعف سعة الاهتزاز فيصبح دورها الخاص T'_0 يساوي :

$$T'_0 = T_0 \quad (c)$$

$$T'_0 = \frac{T_0}{\sqrt{2}} \quad (d)$$

$$T'_0 = 2 T_0 \quad (a)$$

$$T'_0 = \frac{T_0}{2} \quad (b)$$

السؤال الثاني . ادرس حركة نواس الفتل عندما يصنع الساق زاوية θ مع وضع التوازن و برهن أن حركة نواس الفتل غير المتخامد هي حركة جيبيية دورانية ، ثم استنتج علاقة الدور الخاص لهذا النواس .

السؤال الثالث: استنتج علاقة الطاقة الميكانيكية في الحركة التوافقية البسيطة (النواس المرن) .

السؤال الرابع: أثبت صحة العلاقة $v = w_0 \sqrt{X_{\max}^2 - x^2}$ في الحركة التوافقية البسيطة .

ثانياً: حل المسائل الآتية :

- المسألة الأولى** ، ساق مهملة الكتلة طولها $L = 40 \text{ cm}$ ثبت في كل من طرفيها كتلة نقطية $m_1 = m_2 = 100 \text{ g}$ ونعلق منتصفها بسلك فتل شاقولي ثابت k ثم ثبت الطرف الآخر بسلك بنقطة ثابتة لنشكل بذلك نواساً للفتل غير متخامد ندير الساق في مستو أفقي بزاوية $\theta = +\frac{\pi}{3} \text{ rad}$ عن وضع توازنها ونتركها دون سرعة ابتدائية في اللحظة $t = 0$ فتهتز بحركة دورانية دورها الخاص $T_0 = 2\text{S}$.
- المطلوب :** (1) احسب قيمة ثابت فتل السلك k . (2) استنتج التابع الزمني للمطال الزاوي انطلاقاً من شكله العام . (3) احسب قيمة السرعة الزاوية للنواس لحظة المرور الأول بوضع التوازن . (4) نجعل طول سلك الفتل نصف ما كان عليه احسب الدور الخاص الجديد T'_0 .

- المسألة الثانية**، نشكل هزازة توافقية بسيطة مؤلفة من نابض مرن شاقولي مهمل الكتلة ، حلقاته متباعدة ، ثابت صلابته $k = 10 \text{ N.m}^{-1}$ مثبت من إحدى نهايتيه إلى نقطة ثابتة ، ويحمل في نهايته الثانية جسماً كتلته $m = 0.1 \text{ kg}$ فإذا علمت أن مبدأ الزمن لحظة مرور الجسم في مركز التوازن ، وهو يتحرك بالاتجاه السالب بسرعة $v = -3 \text{ m.s}^{-1}$.
- المطلوب :** (1) احسب النبض الخاص للحركة . (2) استنتج التابع الزمني لمطال الحركة . (3) احسب شدة قوة الإرجاع في نقطة مطالها 3 cm .

- المسألة الثالثة** ، يتألف نواس فتل من قرص متجانس معلق بسلك فتل شاقولي ثابت فتله $k = 8 \times 10^{-2} \text{ m.N.rad}^{-1}$ ندير القرص في مستو أفقي بزاوية $\theta = +\frac{\pi}{2} \text{ rad}$ عن وضع توازنه ، ونتركه دون سرعة ابتدائية في اللحظة $t = 0$ فيهتز بحركة جيبيية دورانية ، فإذا علمت أن عطالة القرص حول محور عمودي على مستويهِ ومار من مركز عطالته $I_{\Delta c} = 2 \times 10^{-3} \text{ kg.m}^2$.
- المطلوب :** (1) احسب الدور الخاص لهذا النواس . (2) استنتج التابع الزمني للمطال الزاوي انطلاقاً من شكله العام . (3) احسب السرعة الزاوية للقرص لحظة مروره الأول في وضع توازنه وطاقته الحركية عندئذٍ .

انتهت الأسئلة .. 😊

مع أطيب الامنيات لكم بالنجاح ❤️

أ.فارس جقل & أ.أمل أمهان

أ. فارس جقل .. دورات (ر ف ك) .. اللاذقية 0955186517

اسم الطالب: احمد فزياء
 "المرن + القفل"
 أو: السؤال الأول:

2 $\Rightarrow (\theta)_t = -\frac{k}{I_{\Delta}} \cdot \theta \dots ①$

وهي معادلة تفاضلية من الدرجة الثانية تصير حياً من إسلاك:

5 $\bar{\theta} = \theta_{max} \cos(\omega_0 t + \phi)$
 نستق حرتين:

1 $\omega = (\theta)_t = -\omega_0 \theta_{max} \sin(\omega_0 t + \phi)$

1 $\alpha = (\theta)_t = -\omega_0^2 \theta_{max} \cos(\omega_0 t + \phi)$

4 $\Rightarrow (\theta)_t = -\omega_0^2 \theta \dots ②$
 بالمطابقة بين ① و ② نجد:

2 $\omega_0^2 = \frac{k}{I_{\Delta}} \Rightarrow \omega_0 = \sqrt{\frac{k}{I_{\Delta}}} > 0$
 أو k و I_{Δ} موجبان ③

3 \Leftarrow مرة نواير القفل حية دورانية لرا التبع الرخنا 1
 $\theta = \theta_{max} \cos(\omega_0 t + \phi)$
 استنتاج الدوران:

3 $T_0 = \frac{2\pi}{\omega_0} = \frac{2\pi}{\sqrt{\frac{k}{I_{\Delta}}}} \Rightarrow T_0 = 2\pi \sqrt{\frac{I_{\Delta}}{k}}$

السؤال الثالث:

10 $E_{tot} = E_p + E_k$

2 $= \frac{1}{2} k x^2 = \frac{1}{2} m v^2$

3 $x = X_{max} \cos(\omega_0 t + \phi) \quad v = -\omega_0 X_{max} \sin(\omega_0 t + \phi)$

3 $\Rightarrow E_p = \frac{1}{2} k [X_{max} \cos(\omega_0 t + \phi)]^2 \Rightarrow E_k = \frac{1}{2} m [\omega_0 X_{max} \sin(\omega_0 t + \phi)]^2$

4 $\Rightarrow E_{tot} = \frac{1}{2} k X_{max}^2 \cos^2(\omega_0 t + \phi) + \frac{1}{2} m \omega_0^2 X_{max}^2 \sin^2(\omega_0 t + \phi)$

- 10 (a) زيادة طول سلك القفل أو (a)
 2 $T_0 = T_0$ أو (c)
 3 $\bar{\theta} = -k\theta$ أو (b)
 4 $\omega_0 = \frac{\omega_0}{2}$ أو (b)
 5 $\omega = -\frac{\pi^2}{6} \sin(\pi t)$ أو (b)
 6 $T_0 = T_0$ أو (c)

السؤال الرابع: القوى الخارجية المؤثرة:

1 \vec{W} أو قوة النقل
 \vec{T} أو قوة توتر السلك
 عندما ندير الساق بزاوية θ عن مركز التوازن نشأ في السلك مزجوجة تقاوم عملية القفل ونحزن لراب "y" اسم مزجوجة القفل وتعمل على إعادة الساق إلى مركز توازنه ونسمى عنود "عزم الارجاع" وجرهم بالقانون:

2 $\tau_{y/\Delta} = -k\theta$
 بتطبيق العلاقة الأستية في الحريك الدوراني:

5 $\tau_{\Delta} = I_{\Delta} \cdot \alpha$

2 $\tau_{W/\Delta} + \tau_{T/\Delta} + \tau_{y/\Delta} = I_{\Delta} \cdot \alpha$

1 $\Rightarrow -k\theta = I_{\Delta} \cdot \alpha$

1 $\alpha = -\frac{k}{I_{\Delta}} \theta$

4) $\theta = \theta_{max} \cos(\omega_0 t + \phi)$
 1) $t=0$
 1) $\theta = \theta_{max}$
 3) $\theta_{max} = \frac{\pi}{3} \text{ rad}$
 5) $\omega_0 = \frac{2\pi}{T_0} = \frac{2\pi}{2} = \pi \text{ rad}\cdot\text{s}^{-1}$
 3) $\theta = \theta_{max} \cos(\bar{\phi})$
 1) $\cos \bar{\phi} = 1 \Rightarrow \bar{\phi} = 0 \text{ rad}$

5) $\Rightarrow \bar{\theta} = \frac{\pi}{3} \cos \pi t$
 3) $t_1 = \frac{T_0}{4} = \frac{1}{2} \text{ s}$
 5) $\omega = -\omega_0 \theta_{max} \sin(\omega_0 t)$
 3) $= -\pi \times \frac{\pi}{3} \sin(\pi \times \frac{1}{2})$
 1) $\Rightarrow \omega = -\frac{10}{3} \text{ rad}\cdot\text{s}^{-1}$

4) $K = K' \frac{(2r)^4}{l}$
 $l = \frac{l}{2}$
 $K_2 = K' \frac{(2r)^4}{l'} \Rightarrow K_2 = 2K$

5) $T_0 = 2\pi \sqrt{\frac{I_{\Delta}}{2K}}$
 3) $T_0' = \frac{T_0}{\sqrt{2}} = \frac{2}{\sqrt{2}} = \sqrt{2} \text{ s}$

5) $\omega_0 = \sqrt{\frac{k}{m}} = \sqrt{\frac{10}{0.1}} = \sqrt{100} = 10 \text{ rad}\cdot\text{s}^{-1}$
 10) $x = X_{max} \cos(\omega_0 t + \phi)$
 5) $\omega_0 = 10 \text{ rad}\cdot\text{s}^{-1}$
 10) $v_{max} = \omega_0 X_{max}$

2) $\Rightarrow K = \omega_0^2 m$
 $E_{tot} = \frac{1}{2} K X_{max}^2 \cos^2(\omega_0 t + \phi) + \frac{1}{2} K X_{max}^2 \sin^2(\omega_0 t + \phi)$
 3) $= \frac{1}{2} K X_{max}^2 [\cos^2(\omega_0 t + \phi) + \sin^2(\omega_0 t + \phi)]$
 5) $\Rightarrow E_{tot} = \frac{1}{2} K X_{max}^2$

السؤال الرابع:
 5) $E_{tot} = E_p + E_k$
 3) $\frac{1}{2} K X_{max}^2 = \frac{1}{2} K x^2 + \frac{1}{2} m v^2$
 4) $\omega_0^2 = \frac{k}{m} \Rightarrow m = \frac{k}{\omega_0^2}$
 4) $\frac{1}{2} K X_{max}^2 = \frac{1}{2} K x^2 + \frac{1}{2} \frac{k}{\omega_0^2} v^2$
 4) $X_{max}^2 = x^2 + \frac{1}{\omega_0^2} v^2$
 4) $(X_{max}^2 - x^2) = \frac{v^2}{\omega_0^2} \Rightarrow v = \omega_0 \sqrt{X_{max}^2 - x^2}$

السؤال الخامس:
 5) $T_0 = 2\pi \sqrt{\frac{I_{\Delta}}{K}}$

1) $I_{\Delta} = I_{\Delta/c} + 2 I_{\Delta/m_1}$
 4) $\Rightarrow I_{\Delta} = 2m \frac{l^2}{4}$
 3) $I_{\Delta} = 2 \times 100 \times 10^{-3} \times (\frac{0.16}{4})$
 1) $\Rightarrow I_{\Delta} = 8 \times 10^{-3} \text{ kg}\cdot\text{m}^2$
 3) $e = 2\pi \sqrt{\frac{8 \times 10^{-3}}{K}} \Rightarrow K = 8 \times 10 \text{ m}\cdot\text{N}\cdot\text{rad}^{-1}$

3) $\frac{\pi}{2} = \frac{\pi}{2} \cos(\phi)$

1) $\cos \phi = 1$

1) $\Rightarrow \phi = 0 \text{ rad}$

6) $\theta = \frac{\pi}{2} \cos(2\pi t)$

(3) عند المرور بموضع التوازن تكون السرعة

1) $\bar{\omega} = (\theta)'_t$

5) $\bar{\omega} = -2\pi \times \frac{\pi}{2} \sin(2\pi t)$

5) $t_1 = \frac{T_0}{4}$ حساب زمن المرور الأول

4) $= \frac{1}{4} \text{ s}$

3) $\bar{\omega} = -2\pi \times \frac{\pi}{2} \sin(2\pi \times \frac{1}{4})$

1+1) $= -10 \text{ rad} \cdot \text{s}^{-1}$

3) $E_k = \frac{1}{2} I_{\Delta} \cdot \omega^2$

1+1) $= 0,1 \text{ J}$

السلام عليكم
أ. فارس
أ. أمل

4) $X_{\max} = \frac{3}{10} = 0,3 \text{ m}$

3) $X = X_{\max} \cos(\omega t + \phi)$ لغرض شروط البدء: $(\omega=0, t=0)$

3) $0 = \frac{3}{10} \cos(\phi)$

3) $\cos \phi = 0 \Rightarrow \phi = \left\{ \begin{array}{l} \frac{\pi}{2} \text{ rad} \\ \frac{3\pi}{2} \text{ rad} \end{array} \right.$

2) كما ϕ التي تجعل θ سالبة

4) $\theta = -X_{\max} \omega \sin(\omega t + \phi) \leftarrow \phi = \frac{\pi}{2}$ من أجل $\phi = \frac{\pi}{2}$

2) $\theta = -10 \times \frac{3}{10} \sin(0 + \frac{\pi}{2}) = -3 < 0$

1) (مقبول)

2) $\theta = -10 \times \frac{3}{10} \sin(\frac{3\pi}{2}) = +3 > 0: \phi = \frac{3\pi}{2}$ من أجل $\phi = \frac{3\pi}{2}$

1) (مرفوض)

5) $\Rightarrow x = 0,3 \cos(10t + \frac{\pi}{2})$

5) $F = -kx$

2) $= -10 \times 3 \times 10^{-2}$

2) $= 3 \times 10^{-1} \approx 0,3 \text{ N}$

السؤال الثالثة:

5) $T_0 = 2\pi \sqrt{\frac{I_{\Delta}}{k}}$

3) $T_0 = 2\pi \sqrt{\frac{2 \times 10^{-3}}{8 \times 10^{-2}}}$

1+1) $\Rightarrow T_0 = 1 \text{ s}$

10) $\theta = \theta_{\max} \cos(\omega t + \phi)$

5) $\omega = \frac{2\pi}{T_0} = \frac{2\pi}{1} = 2\pi \text{ rad} \cdot \text{s}^{-1}$

2) لغرض شروط البدء: $(\omega=0, t=0)$

3) $\theta_{\max} = \theta = \frac{\pi}{2} \text{ rad}$