



☆ [انقر على الرابط للوصول إلى المكتبة التعليمية على تليغرام – التجمع التعليمي || بوت](#)

[T.me/Science_2022bot](https://t.me/Science_2022bot) : تم التحميل بواسطة



Telegram : [@Science_2022bot](https://t.me/Science_2022bot) ☆

ملاحظات الميكانيك

ملاحظات حل مسائل النواس المرن

$$1. \text{الدور الخاص وواحدته (sec)} \left\{ \begin{array}{l} T_0 = 2\pi \sqrt{\frac{m}{k}} \\ T_0 = \frac{2\pi}{\omega_0 \text{ التنبض}} \\ T_0 = \frac{\text{زمن الهزات } t}{\text{عدد الهزات } N} \end{array} \right. \text{حسب المعطيات من ثلاثة طرق}$$

- ✓ الدور الخاص للنواس المرن لاعلاقة له بالجاذبية g ولا بسعة الاهتزاز X_{max} (يعني لما يغيرن يبقى الدور كما هو $T_0 = T_0'$)
✓ الدور الخاص للنواس المرن له علاقة بالكتلة m (تناسب طردي) وثابت صلابة النابض k (تناسب عكسي)

$$2. \text{الاستطالة السكونية: } mg = kx_0 \Rightarrow x_0 = \frac{m \cdot g}{k}$$

وإذا لم تعطى قيم m, k

✓ نستطيع تبديل $k = m \cdot \omega_0^2$ فيكون $x_0 = \frac{m \cdot g}{m \cdot \omega_0^2} \Rightarrow x_0 = \frac{g}{\omega_0^2}$
✓ نربع ونعزل x_0 $mg = kx_0 \Rightarrow \frac{m}{k} = \frac{x_0}{g} \xrightarrow{\text{نعوض بدل } \frac{m}{k} \text{ في علاقة الدور}} T_0 = 2\pi \sqrt{\frac{x_0}{g}}$

$$3. \left\{ \begin{array}{l} \text{قوة الارجاع } \bar{F} = -k\bar{x} \text{ (N)} \\ \text{التسارع } \bar{a} = -\omega_0^2 \bar{x} \text{ (m.s}^{-2}\text{)} \end{array} \right.$$

✓ لما يطلبن رح يعطي قيمة المطال x أو (اللحظة $t = 0$ تكون مثلاً $x = +X_{max}$)
✓ شدة قوة الارجاع بالقيمة المطلقة وشدة محصلة القوى هي نفسها شدة قوة الارجاع $\sum F = |m \cdot \bar{a}| = |-k\bar{x}|$

$$4. \text{ثابت صلابة النابض } k \text{ (N.m}^{-1}\text{)}$$

✓ إذا أعطانا التنبض الخاص ω_0 : $k = m \cdot \omega_0^2$ أو عندما يعطينا خط بياني للطاقة نحسب منه k : من علاقة الطاقة الكلية : $E = \frac{1}{2} k X_{max}^2$ ونعزل k

✓ أو نحسبه من علاقة الدور بعد تربيعها : $T_0 = 2\pi \sqrt{\frac{m}{k}} \xrightarrow{\text{نربع}} T_0^2 = 4\pi^2 \frac{m}{k} \Rightarrow k = 4\pi^2 \frac{m}{T_0^2}$

5. استنتاج التابع الزمني:

(1) نكتب الشكل العام: $\bar{x} = X_{max} \cos(\omega_0 t + \bar{\varphi})$

(2) نعين الثوابت: $\omega_0, X_{max}, \bar{\varphi}$

(3) نعوض الثوابت بالشكل العام

• ω_0 التنبض الخاص (rad.s^{-1}) : $\omega_0 = \frac{2\pi}{T_0}$ أو $\omega_0 = \sqrt{\frac{k}{m}}$

• X_{max} طول القطعة المستقيمة تعني كلها
• سعة الحركة ، سعة الاهتزاز ، ضمن جدول مرونة النابض ،
• تعيين $\bar{\varphi}$ من شروط البدء

الاتجاه الموجب: $v > 0$ السرعة موجبة ، الاتجاه السالب: $v < 0$ السرعة سالبة

في الوضعيين الطرفين $x = \pm X_{max}$ تتعدم السرعة في كلا الاتجاهين $v = 0$

• شروط البدء : $t = 0, x = +X_{max}$ تركت دون سرعة ابتدائية

• نعوض شروط البدء بتابع المطال :

نعوض شروط البدء بتابع المطال : $\bar{x} = X_{max} \cos(\omega_0 t + \bar{\varphi})$

$$\bar{x} = X_{max} \cos(\omega_0 t + \bar{\varphi})$$

$$+X_{max} = X_{max} \cos(\bar{\varphi}) \Rightarrow \cos \bar{\varphi} = 1 \Rightarrow \bar{\varphi} = 0$$

$$\frac{X_{max}}{2} = X_{max} \cos\left(\frac{\pi}{2}(0) + \bar{\varphi}\right)$$

$$\Rightarrow \cos \bar{\varphi} = +\frac{1}{2} \left\{ \begin{array}{l} \bar{\varphi} = +\frac{\pi}{3} \text{ rad (إما)} \\ \bar{\varphi} = -\frac{\pi}{3} \text{ rad (أو)} \end{array} \right.$$

نختار $\bar{\varphi}$ قيمة التي تجعل السرعة سالبة:

$$\bar{v} = (\bar{x})'_t = -\omega_0 X_{max} \sin(\omega_0 t + \bar{\varphi})$$

نعوض شروط البدء $t = 0, v < 0$

$$\bar{v} = -\omega_0 X_{max} \sin \bar{\varphi} < 0$$

$$\text{لأن الاتجاه سالب: } \bar{v} = -\omega_0 X_{max} \sin \bar{\varphi} < 0 \Rightarrow \bar{\varphi} = +\frac{\pi}{3} \Rightarrow \bar{v} = -\omega_0 X_{max} \sin\left(+\frac{\pi}{3}\right) \Rightarrow v < 0 \text{ مقبول}$$

$$\bar{\varphi} = -\frac{\pi}{3} \Rightarrow \bar{v} = +\omega_0 X_{max} \sin\left(-\frac{\pi}{3}\right) \Rightarrow v > 0 \text{ مرفوض}$$

• شروط البدء : $t = 0, x = -X_{max}$ تركت دون سرعة ابتدائية

• نعوض شروط البدء بتابع المطال :

$$\bar{x} = X_{max} \cos(\omega_0 t + \bar{\varphi})$$

$$-X_{max} = X_{max} \cos(\bar{\varphi}) \Rightarrow \cos \bar{\varphi} = -1 \Rightarrow \bar{\varphi} = \pi \text{ rad}$$

تابع السرعة: $\bar{v} = (\bar{x})'_t = -\omega_0 X_{max} \sin(\omega_0 t + \bar{\varphi})$

السرعة الخطية لمركز عطالة الجسم

$$6. \text{السرعة العظمى طويلةً (موجبة): } v_{max} = \omega_0 X_{max}$$

$$\text{سرعة المرور الاول بوضع التوازن في كلا الاتجاهين } (t = 0, x = \pm X_{max}) : v = \pm \omega_0 X_{max}$$

حساب السرعة طويلة عند المطال x معلوم يعطى $v = \omega_0 \sqrt{X_{max}^2 - x^2}$ وعندما يكون الاتجاه الموجب: $v > 0$ السرعة موجبة ، الاتجاه السالب: $v < 0$ السرعة سالبة

7. تعيين (زمن) أو لحظات المرور بوضع التوازن لعدة مرات :

✓ إذا كانت شروط بدء الحركة من الوضعين الطرفيين ($t = 0, x = \pm X_{max}$)

الرابع	الثالث	الثاني	الأول
$t_4 = 7\frac{T_0}{4}$	$t_3 = 5\frac{T_0}{4}$	$t_2 = 3\frac{T_0}{4}$	$t_1 = \frac{T_0}{4}$

✓ إذا كانت شروط بدء الحركة ليس من الوضعين الطرفيين

($t = 0, x \neq \pm X_{max}$)

1) نعدم تابع المطال لأن في وضع التوازن $x = 0$ ← $0 = X_{max} \cos(\omega_0 t + \bar{\varphi})$

$$X_{max} \neq 0 \Rightarrow \cos(\omega_0 t + \bar{\varphi}) = 0$$

2) نضع بدل $\cos(\frac{\pi}{2} + \pi k) = 0$ لأن $\cos(\frac{\pi}{2} + \pi k) = 0$ حيث k عدد الدورات

التي يعدها عندها \cos : $k = 0, 1, 2, 3, 4, \dots$

$$\cos(\omega_0 t + \bar{\varphi}) = \cos(\frac{\pi}{2} + \pi k) \Rightarrow \omega_0 t + \bar{\varphi} = \frac{\pi}{2} + \pi k$$

3) نغزل الزمن t من المعادلة السابقة حيث تكون قيم $\omega_0, \bar{\varphi}$ معلومة من تابع

$$\text{المطال مسبقاً: } t = \frac{\frac{\pi}{2} + \pi k - \bar{\varphi}}{\omega_0}$$

✓ نموض $k = 0$ للحصول على زمن المرور الأول و $k = 1$ للمرور الثاني زمن

الوصول من المطال الأعظمي الموجب إلى المطال الأعظمي السالب

$$(\text{الزمن بين الوضعيين المتناظرين}) : t = \frac{T_0}{2}$$

8. الطاقات :

$$E = E_k + E_p, \quad E = \frac{1}{2} k X_{max}^2 \quad (\text{مع ماكس})$$

$$E_p = \frac{1}{2} k X^2 \quad (\text{بدون ماكس})$$

الطاقة الحركية (من الفرق) : $E_k = E - E_p$

$$E_k = \frac{1}{2} k X_{max}^2 - \frac{1}{2} k X^2 \Rightarrow E_k = \frac{1}{2} k [X_{max}^2 - X^2]$$

الطاقة الحركية عند مرور المتحرك بوضع التوازن $x = 0 \Rightarrow E_p = 0 \Rightarrow E_k = E = \frac{1}{2} k X_{max}^2$

تحديد موضع (مطال x) مركز عطالة الجسم عندما تتساوى الطاقتين الكامنة والحركية $E_k = E_p$

$$E = E_k + E_p \xrightarrow{\text{نضع } E_p \text{ بدل } E_k} E = E_p + E_p \Rightarrow E = 2E_p \xrightarrow{\text{نعوض القوانين}} \frac{1}{2} k X_{max}^2 = 2 \cdot \frac{1}{2} k X^2 \xrightarrow{\text{نتختصر}} X^2 = \frac{X_{max}^2}{2} \xrightarrow{\text{نجدز الطرفين}} x = \pm \frac{X_{max}}{\sqrt{2}}$$

9. تحديد موضع (مطال x) مركز عطالة الجسم في اللحظة t أو لحظة بدء الزمن $t = 0$

نعوض هذا الزمن المعطى في تابع المطال فتنتج لدينا قيمة x تكون هي موضع الجسم في ذلك الزمن المعطى

10. التوابع الزمنية الموجودة داخل الكتاب

اسم التابع وقانونه	التابع الزمني	تفصيل التابع الزمني	القيمة العظمى الطويلة له
المطال (موضع الجسم) : \bar{x}	$\bar{x} = X_{max} \cos(\omega_0 t + \bar{\varphi})$	$\bar{x} = X_{max} \cos(\omega_0 t + \bar{\varphi})$	$\bar{x} = X_{max}$
السرعة: $\bar{v} = (\bar{x})'_t$	$\bar{v} = -v_{max} \cdot \sin(\omega_0 t + \bar{\varphi})$	$\bar{v} = -v_{max} \cdot \sin(\omega_0 t + \bar{\varphi})$	$v_{max} = \omega_0 X_{max}$
التسارع: $\bar{a} = (\bar{v})'_t = (\bar{x})''_t$	$\bar{a} = -\omega_0^2 \cdot \bar{x}$	$\bar{a} = -\omega_0^2 X_{max} \cos(\omega_0 t + \bar{\varphi})$	$a_{max} = \omega_0^2 X_{max}$
قوة الإرجاع : $\bar{F} = -k\bar{x}$	$\bar{F} = -F_{max} \cos(\omega_0 t + \bar{\varphi})$	$\bar{F} = -k X_{max} \cos(\omega_0 t + \bar{\varphi})$	$F_{max} = k X_{max} = m \omega_0^2 X_{max}$

ملاحظات حل النواس الفتل:

$$T_0 = 2\pi \sqrt{\frac{I_{\Delta}}{k}} \quad \text{الدور الخاص للنواس الفتل:}$$

✓ الدور الخاص للنواس الفتل له بالجابدية g ولا بسعة الاهتزاز θ_{max} (يعني لما يغيرن يبقى الدور كما هو $T_0 = T_0$)

✓ الدور الخاص للنواس الفتل له علاقة بعزم العطالة للنواس I_{Δ} (تناسب طردي) ويتأثر فتل سلك الفتل k (تناسب عكسي)

1- عزم العطالة I_{Δ} :

$$I_{\Delta/m} : \text{عزم عطالة أي نقطة مادية (كتلة نقطية) هو جداء الكتلة بمربع بعدها عن محور ثابت (سلك الفتل)} \quad I_{\Delta/m} = m \cdot \frac{L^2}{4}$$

$$I_{\Delta/c} : \text{عزم عطالة الجسم (ساق أو قرص) حول محور مار من منتصفه وعمودي على مستويته : } I_{\Delta/c} = \frac{1}{12} m L^2 \text{ للساق}$$

$$I_{\Delta/\text{جمله}} : \text{عزم عطالة الجملة (بوجود كتل نقطية) هو مجموع عزوم عطالة مكونات النواس } + 2 \cdot I_{\Delta/m_1} \text{ جسم (ساق أو قرص) } I_{\Delta/c} = I_{\Delta/c} \text{ جملة}$$

$$I_{\Delta} \begin{cases} \text{لا يوجد كتل جسم (ساق أو قرص) } I_{\Delta/c} \\ \text{بوجود كتل } + 2 \cdot I_{\Delta/m_1} \text{ جسم (ساق أو قرص) } I_{\Delta/c} \end{cases} \text{ جملة خلاصة عزم العطالة بالنواس الفتل}$$

$$2- \text{ ثابت فتل السلك } k : (m \cdot N \cdot \text{rad}^{-1}) \text{ إذا أعطانا النبض الخاص } \omega_0 : [k = I_{\Delta} \cdot \omega_0^2] \text{ أو نحسبه من علاقة الدور بعد تربيعها: } [k = 4\pi^2 \frac{I_{\Delta}}{T_0^2}]$$

11. ملاحظات للاختيار من متعدد :

$$K = K' \frac{(2r)^4}{L} \quad \text{تستخدم هذه العلاقة فقط عند التغيير في سلك الفتل حيث: } k' : \text{ ثابت يتعلق بنوع السلك } 2r : \text{ قطر مقطع السلك (ثخنه) } L : \text{ طول السلك}$$

✓ $T_0 \leftarrow \sqrt{K} \leftarrow \sqrt{L}$ لما يغير طول سلك الفتل ويطلب T_0' الجديد هنا فقط نجدز نسبة الطول الجديد

✓ نجعل طول سلك الفتل أربع أضعاف ما كان عليه فيكون الدور الجديد: $T_0' = 2T_0$

✓ نجعل طول سلك الفتل ثلاثة أرباع ما كان عليه فيكون الدور الجديد: $T_0' = \frac{\sqrt{3}}{2} T_0$

✓ نحذف ثلاثة أرباع طول سلك الفتل فيكون الدور الجديد: $T_0' = \frac{1}{2} T_0$ (الطول الجديد هنا هو الربع لأنه حذف ثلاثة أرباع من طوله)

✓ تقسم سلك الفتل قسمين (متساويين ، ربع وثلاثة أرباع ، ثلث وثلثين) فيكون الدور الجديد بعد تعليق الساق بجزأي السلك معاً أحدهما من الأعلى والتآخر من الأسفل ويطلب T_0' الجديد هنا نضرب نسبتي الطولين ونجذرهما .

• قسمين متساويين: $T_0' = \frac{1}{2} T_0 \leftarrow \sqrt{\frac{1}{2} \times \frac{1}{2}}$ ❖ ثلث وثلثين: $T_0' = \frac{\sqrt{2}}{3} T_0 \leftarrow \sqrt{\frac{2}{3} \times \frac{1}{3}}$ ❖ ربع وثلاثة أرباع: $T_0' = \frac{\sqrt{3}}{4} T_0 \leftarrow \sqrt{\frac{3}{4} \times \frac{1}{4}}$

12. ملاحظات للمسائل وخصوصاً عند الدمج مع الثقل المركب :

✓ عند إضافة كتل على النواس فإن الذي يتغير هو عزم العطالة أما ثابت فتل السلك فلا يتغير وعند طلب الدور الجديد هنا : ننسب الدورين

$$\left\{ \begin{array}{l} \text{معطى بنص المسألة} \\ \text{جسم (ساق أو قرص)}: I_{\Delta}/c \\ \text{جسم (ساق أو قرص)}: I_{\Delta}/c \\ \text{جسم (ساق أو قرص)}: I_{\Delta}/c \end{array} \right. \begin{array}{l} \text{نختصر } k \\ \text{نختصر } k \\ \text{نختصر } k \end{array} \begin{array}{l} T_0 = 2\pi \sqrt{\frac{I_{\Delta}/c}{k}} \\ T_0 = 2\pi \sqrt{\frac{I_{\Delta}/c}{k}} \\ T_0 = 2\pi \sqrt{\frac{I_{\Delta}/c}{k}} \end{array} \begin{array}{l} \text{نسب الدورين} \\ T_0' = \frac{2\pi \sqrt{\frac{I_{\Delta}/c}{k}}}{2\pi \sqrt{\frac{I_{\Delta}/c}{k}}} \\ T_0' = \frac{I_{\Delta}/c}{I_{\Delta}/c} \end{array}$$

نعوض قيم العزوم ونعزل المجهول المطلوب

✓ إذا علقتنا الساق بسلكي فتل معاً أطولهما L_2, L_1 أحدهما من الأعلى والتآخر من الأسفل وطلب حساب الدور الجديد :

$$T_0' = 2\pi \sqrt{\frac{I_{\Delta}}{k}} \quad \begin{array}{l} k = k_1 + k_2 \\ k_1 = k' \frac{(2r)^4}{L_1} \\ k_2 = k' \frac{(2r)^4}{L_2} \end{array} \quad \begin{array}{l} \text{السلكين متماثلين} \\ L_1 = L_2 \Rightarrow k_1 = k_2 \Rightarrow T_0' = 2\pi \sqrt{\frac{I_{\Delta}}{2k_1}} \end{array}$$

فتل (زاوي)	المطال الزاوي	مرون (خطي)	المطال
$\theta = \theta_{\max} \cos(\omega_0 t + \varphi)$	المطال الزاوي	$\bar{x} = X_{\max} \cos(\omega_0 t + \varphi)$	المطال
$\bar{\omega} = (\theta)'_t = -\omega_0 \theta_{\max} \sin(\omega_0 t + \varphi)$	السرعة الزاوية	$\bar{v} = (\bar{x})'_t = -\omega_0 X_{\max} \sin(\omega_0 t + \varphi)$	السرعة الخطية
$\omega_{\max} = \omega_0 \theta_{\max}$	السرعة الزاوية لعظمى (طويلة)	$v_{\max} = \omega_0 X_{\max}$	السرعة الخطية العظمى (طويلة)
$\bar{\alpha} = -\omega_0^2 \theta$	التسارع الزاوي	$\bar{a} = -\omega_0^2 \bar{x}$	التسارع الخطي
$\alpha_{\max} = \omega_0^2 \theta_{\max}$	التسارع الزاوي لعظمى (طويلة)	$a_{\max} = \omega_0^2 X_{\max}$	التسارع الخطي لعظمى (طويلة)
$T_0 = 2\pi \sqrt{\frac{I_{\Delta}}{k}}$	الدور الخاص	$T_0 = 2\pi \sqrt{\frac{m}{k}}$	الدور الخاص
$(m \cdot N \cdot \text{rad}^{-1}) k = I_{\Delta} \cdot \omega_0^2$	ثابت افتل السلك	$(N \cdot m^{-1}) k = m \cdot \omega_0^2$	ثابت صلابة النابض
$\bar{\Gamma} = -K \cdot \bar{\theta}$	عزم الارجاع	$\bar{F} = -K \cdot \bar{x}$	قوة الارجاع
$\omega_0 = \sqrt{\frac{k}{I_{\Delta}}}$	النابض الخاص	$\omega_0 = \sqrt{\frac{k}{m}}$	النابض الخاص
$E = \frac{1}{2} k \theta_{\max}^2$	الطاقة الكلية (الميكانيكية)	$E = \frac{1}{2} k X_{\max}^2$	الطاقة الكلية (الميكانيكية)
$E_p = \frac{1}{2} k \theta^2$	الطاقة الكامنة	$E_p = \frac{1}{2} k X^2$	الطاقة الكامنة المرنة
$E_k = \frac{1}{2} I_{\Delta} \cdot \omega^2$	الطاقة الحركية الدورانية	$E_k = \frac{1}{2} m \cdot v^2$	الطاقة الحركية الانتجابية
$(kg \cdot m^2 \cdot \text{rad} \cdot s^{-1}) L = I_{\Delta} \cdot \omega$	العزم الحركي الدوراني	$(kg \cdot m \cdot s^{-1}) P = m \cdot v$	كمية الحركة الانتجابية
$\omega = -\omega_0 \theta_{\max}$	سرعة المرور الأول بوضع التوازن	$v = -\omega_0 X_{\max}$	سرعة المرور الأول بوضع التوازن

ملاحظات لحل مسائل النواس البسيط

2. نزيح بزاوية θ_{\max} ونتركه دون سرعة ابتدائية احسب السرعة الخطية لحظة المرور

بالشاقول

كليه: تطبيق نظرية الطاقة الحركية بين وضعين:

الوضع الأول : لحظة تركه دون سرعة ابتدائية $\theta = \theta_{\max}$

الوضع الثاني : لحظة المرور بالشاقول $\theta = 0$

$$\Delta E_k = \sum \bar{W}_{F_{1 \rightarrow 2}}$$

$$E_k - E_{k0} = \bar{W}_F + \bar{W}_W$$

($\bar{W}_F = 0$ لأن \bar{T} تعامد الانتقال في كل لحظة .)

($E_{k0} = 0$ تركت دون سرعة ابتدائية)

$$mgh = \frac{1}{2} mv^2$$

$$h = d[\cos\theta - \cos\theta_{\max}] \xrightarrow{d=L, \theta=0 \rightarrow \cos\theta=1} h = L[1 - \cos\theta_{\max}]$$

$$\xrightarrow{\text{نختصر } m} gL[1 - \cos\theta_{\max}] = \frac{1}{2} v^2$$

$$\xrightarrow{\text{نعزل حسب المجهول}} \left\{ \begin{array}{l} v^2 = 2 \cdot gL[1 - \cos\theta_{\max}] \xrightarrow{\text{نحذر}} v = \sqrt{2 \cdot gL[1 - \cos\theta_{\max}]} \\ [1 - \cos\theta_{\max}] = \frac{v^2}{2 \cdot gL} \Rightarrow \cos\theta_{\max} = 1 - \frac{v^2}{2 \cdot gL} \end{array} \right.$$

1. الدور الخاص للنواس الثقل البسيط وتغيراته :

✓ الدور بحالة ساعات كبيرة $\theta > 14^\circ$ أو $\theta > 0,24 \text{ rad}$

$$\text{الشهيرة} \left[1 + \frac{\theta_{\max}^2}{16} \right] \text{ ساعات صغيرة } T_0 = \text{ساعات كبيرة } T_0'$$

✓ الدور بحالة ساعات صغيرة $\theta \leq 14^\circ$ أو $\theta \leq 0,24 \text{ rad}$

$$T_0 = 2\pi \sqrt{\frac{L}{g}}$$

✓ الدور T_0 يتناسب عكساً مع g

أي اذا انتقلنا بالنواس من سطح البحر إلى قمة الجبل فتنقص \sqrt{g} ويزداد الدور T_0 أي (الميكاتية تؤخر) وبالعكس (الميكاتية تقدم)

3 استنتاج علاقة توتر الخيط لحظة المرور في الشاقول

جملة المقارنة : خارجية

الجملة المدروسة : كرة النواس

القوى المؤثرة: \bar{W} ثقل الكرة ، \bar{T} توتر الخيط

$$\sum \bar{F} = m\bar{a}$$

$$\bar{W} + \bar{T} = m\bar{a}$$

بالاسقاط على الناظم نجد:

$$T - W = m \cdot a_c$$

$$T = m \cdot a_c + W \xrightarrow{a_c = \frac{v^2}{r} \text{ التسارع الناظمي}} T = m \frac{v^2}{r} + mg \xrightarrow{L=r} T = m \frac{v^2}{L} + mg$$

$$\text{علاقة توتر الخيط} \quad T = m \left[\frac{v^2}{L} + g \right]$$

ملاحظات لحل مسائل النواس الثقلي المركب

$$T'_0 = T_0 \left[1 + \frac{\theta_{max}^2}{16} \right] : (\theta > 0.24 \text{ rad})$$

$$T_0 = 2\pi \sqrt{\frac{I_{\Delta}}{mgd}}$$

الدور بحالة الساعات الصغيرة:

$$T_0 = 2\text{sec}$$

الدور يتناسب عكساً مع g إذا انتقلنا بالنواس من سطح البحر إلى قمة الجبل فتنقص \sqrt{g} ويزداد T_0 أي (الميكاتية تؤخر) وبالعكس (الميكاتية تقدم)

الدور لا علاقة له بالكتلة العطالية m (يعني بس يغير m ويطلب الدور الحديد نختار $T'_0 = T_0$)

طلبات مسألة النواس الثقلي المركب

السؤال الأول حساب T_0 من العلاقة $T_0 = 2\pi \sqrt{\frac{I_{\Delta}}{mgd}}$ يجب تعيين كل من I_{Δ} ، d ، m ونختصر g مع π بعد تعويض $g = 10$

عزم العطالة I_{Δ} :

$$I_{\Delta/m} = m \cdot r^2 \left\{ \begin{array}{l} r = \frac{1}{2} \text{ الكتل على طرفي الساق} \\ I_{\Delta/m} = m \cdot \frac{r^2}{4} \text{ (سلك الفتل)} \\ I_{\Delta/m} = m \cdot r^2 \text{ الكتل على محيط القرص} \end{array} \right.$$

$$I_{\Delta/c} = \text{عزم عطالة الجسم (ساق أو قرص) حول محور مار من منتصفه وعمودي على مستويته} : \left\{ \begin{array}{l} I_{\Delta/c} = \frac{1}{12} m L^2 \text{ لساق} \\ I_{\Delta/c} = \frac{1}{2} m r^2 \text{ للقرص} \end{array} \right.$$

$$I_{\Delta/\text{مايفنز}} : \text{عزم عطالة الجسم (ساق أو قرص) حول محور لا يمر من منتصفه وعمودي على مستويته}$$

$$I_{\Delta/\text{جملة}} = I_{\Delta/\text{جسم}} + I_{\Delta/m_1} + I_{\Delta/m_2} \text{ (جملة أو مايفنز/ } I_{\Delta/c} \text{ أو } I_{\Delta/m} \text{)}$$

حالات النواس الثقلي المركب :

(1) ساق حاف (مافي كتل) : يعني I_{Δ} حسب مايفنز:

$$I_{\Delta/\text{تفر}} = I_{\Delta/c} + m \cdot d^2$$

$$d = oc : \text{تعيين}$$

(2) ساق مع كتلة :

تعيين I_{Δ} حسب جملة :

$$I_{\Delta/\text{جملة}} = I_{\Delta/c} \text{ ساق} + I_{\Delta m_1}$$

$$d = \frac{\sum m r}{\sum m} = \frac{m_1 r_1}{m + m_1} : \text{تعيين}$$

$$m = m_{\text{ساق}} + m_1 : \text{تعيين}$$

(3) ساق مع كتلتين : تعين أولاً (r_1, r_2)

تعيين I_{Δ} حسب جملة :

$$I_{\Delta/\text{جملة}} = I_{\Delta/c} \text{ ساق} + I_{\Delta m_1} + I_{\Delta m_2}$$

$$d = \frac{\sum m r}{\sum m} = \frac{m_1 r_1 + m_2 r_2}{m + m_1 + m_2} : \text{تعيين}$$

$$m = m_{\text{ساق}} + m_1 + m_2 : \text{تعيين}$$

السؤال الثاني : احسب طول النواس البسيط المواقت للنواس المركب:

$$T_0 \text{ بسمركب} = T_0 \text{ بسيط} \text{ (رقم)}$$

$$2\pi \sqrt{\frac{L}{g}} = \text{رقم}$$

السؤال الثالث : نزح النواس (ساق أو قرص) عن وضع توازنه الشاقولي زاوية θ_{max} وندركه دون سرعة ابتدائية فتكون السرعة الزاوية لحظة المرور بالشاقول

$$\omega \sqrt{\theta_{max}} \text{ ؟ نفضل ثم نعوض فوراً أو } \omega \sqrt{\theta_{max}} \text{ ؟ نحل ثم نعوض}$$

المحل:

نطبق نظرية الطاقة الحركية بين وضعين:

الوضع الأول : لحظة تركه دون سرعة ابتدائية $\theta = \theta_{max}$

الوضع الثاني : لحظة المرور بالشاقول $\theta = 0$

$$\sum \vec{W}_{F_{1 \rightarrow 2}} = \Delta \vec{E}_K$$

$$\vec{W}_R + \vec{W}_W = E_k - E_{k0}$$

$$mgh = \frac{1}{2} I_{\Delta} \omega^2$$

$$h = d[1 - \cos \theta_{max}]$$

m ، d ، I_{Δ} نحصل على قيمهم من طلب الدور .

$$v = \omega \cdot r : \text{لإحدى الكتلتين} : \text{للمركز العطالية} : v = \omega \cdot r \rightarrow v = \omega \cdot d$$

ملاحظات العوانع :

✓ بعض التحويلات الهامة :

$cm \xrightarrow{\times 10^{-2}} m$ (h,L,z,y,x) تحويل الطول	$cm^2 \xrightarrow{\times 10^{-4}} m^2$ تحويل المساحة S	$cm^3 \xrightarrow{\times 10^{-6}} m^3$ تحويل الحجم V
$g \cdot cm^{-3} \xrightarrow{\times 1000} kg \cdot m^{-3}$ تحويل ρ	$g \xrightarrow{\times 10^{-3}} kg$ تحويل الكتلة m	$L \xrightarrow{\times 10^{-3}} m^3$ تحويل الحجم V

✓ قوانين الحجم لبعض الأجسام المتجانسة :

النوع	الكرة	الاسطوانة	المكعب
قانون الحجم	$V = \frac{4}{3} \pi r^3$	$V = s \cdot h = \pi r^2 \cdot h$	$V = L^3$

المنسوب الكتلي : كمية السائل التي تعبر المقطع s خلال وحدة الزمن وهو ثابت. $Q = \frac{m}{\Delta t} (kg \cdot s^{-1})$

المنسوب الحجمي (معدل التدفق الحجمي أو معدل الضخ) : حجم السائل الذي يعبر المقطع s خلال وحدة الزمن وهو ثابت $Q' = \frac{V}{\Delta t} (m^3 \cdot s^{-1})$

العلاقة بين المنسوب الكتلي والمنسوب الحجمي (هامة متعدد)

$$\frac{Q}{Q'} = \frac{\frac{m}{\Delta t}}{\frac{V}{\Delta t}} = \frac{m}{V} = \rho \Rightarrow Q = \rho \cdot Q'$$

1. نستطيع من قانون التدفق الحجمي حساب	لحساب التدفق الحجمي من القانونين
الزمن اللازم للتفريغ	$Q' = \frac{V}{\Delta t}$
سرعة تدفق السائل	$Q' = \frac{V}{\Delta t} \xrightarrow{V=S \cdot \Delta x} Q' = \frac{S \cdot \Delta x}{\Delta t} \xrightarrow{v=\frac{\Delta x}{\Delta t}} Q' = s \cdot v$
$Q' = \frac{V}{\Delta t} \Rightarrow \Delta t = \frac{V}{Q'}$	$Q' = s \cdot v \Rightarrow v = \frac{Q'}{s}$

2. عندما يطلب سرعة دخول السائل v_1 عبر المقطع s_1 أو سرعة خروج السائل v_2 من المقطع s_2 نستخدم :

$$\Rightarrow \left\{ \begin{array}{l} \text{سرعة دخول السائل } v_1 = \frac{Q'}{s_1} = \frac{s_2 \cdot v_2}{s_1} \\ \text{سرعة خروج السائل } v_2 = \frac{Q'}{s_2} = \frac{s_1 \cdot v_1}{s_2} \end{array} \right. \Rightarrow Q' = s_1 \cdot v_1 = s_2 \cdot v_2 = \text{const}$$

- إذا كان السائل يدخل من فرع واحد s لخرطوم ويخرج من أكثر من فرع s_1, s_2 فتكون معادلة الاستمرارية له :

$$Q' = s \cdot v = s_1 \cdot v_1 + s_2 \cdot v_2 = \text{const}$$

- إذا كان السائل يدخل من فرع واحد s_1 لخرطوم ويخرج من أكثر من n فرع متماثلة كل منها s_2 فتكون معادلة الاستمرارية له

$$Q' = s_1 \cdot v_1 = n s_2 \cdot v_2 = \text{const}$$

- قد يعطينا السرعات ويطلب مساحتي مقطعي الدخول والخروج s_1, s_2 نغزلهما من معادلة الاستمرارية بدلاً من عزل السرعات

3. عندما يطلب ضغط السائل عند الدخول P_1 أو ضغط السائل عند الخروج P_2 أو فرق الضغط $P_1 - P_2$ نستخدم :

$$\text{معادلة برنولي : } P + \frac{1}{2} \rho v^2 + \rho g z = \text{const} \text{ وفق الخطوات الآتية :}$$

$$(1) \text{ نكتب معادلة برنولي العامة : } P + \frac{1}{2} \rho v^2 + \rho g z = \text{const}$$

$$(2) \text{ نكتب معادلة برنولي المفصلة : } P_1 + \frac{1}{2} \rho v_1^2 + \rho g z_1 = P_2 + \frac{1}{2} \rho v_2^2 + \rho g z_2$$

$$(3) \text{ نغزل المجهول ونخرج عامل مشترك : (مثال أحسب } P_2)$$

$$P_2 = P_1 + \frac{1}{2} \rho v_1^2 - \frac{1}{2} \rho v_2^2 + \rho g z_1 - \rho g z_2$$

$$P_2 = P_1 + \frac{1}{2} \rho (v_1^2 - v_2^2) + \rho g (z_1 - z_2)$$

$$(4) \text{ نعوض المعطيات وننتبه لكل من :}$$

- إذا طلب P_2 فإن P_1 تكون معطاة أو مساوية للضغط الجوي ($P_1 = P_0$) والعكس صحيح إذا طلب P_1

- نعوض الفرق ($z_1 - z_2$) أو ($z_2 - z_1$) بإحدى قيم الارتفاعات (h, z, x, y) حيث تكون معطاة بنص المسألة

- إذا كان الأنبوب أفقي أي ($z_1 - z_2$) فإن تغير الطاقة الكامنة الثقالية معدوم ($\Delta E_p = 0$) ويكون تغير الطاقة الحركية في وحدة الحجم مساوية ($\frac{\Delta E_k}{\Delta V}$) :

$$4. \text{ حساب العمل الميكانيكي : } W = -m g z + (P_1 - P_2) \Delta V \text{ حساب كتلة المائع } m = \rho V$$

ملاحظات لحل مسائل الأمواج

- البعد بين عقدتين متتاليتين أو بطنين متتالين (هو نصف طول الموجة $\frac{\lambda}{2}$)
 - البعد بين عقدة وبطن يليها (هو ربع طول الموجة $\frac{\lambda}{4}$)
 - عدد أطوال الموجة يحسب : $\frac{\text{طول الوتر}}{\text{طول الموجة}} = \frac{L}{\lambda}$ وواحدته (طول موجة)
- طول الخيط (الوتر المشدود) : L : يقسم إلى عدد n من المغازل كل مغزل طوله $\frac{\lambda}{2}$ ويكون :

$$\text{طول (الخيط المشدود) الوتر} = L = n \frac{\lambda}{2} \xrightarrow{\text{نعزل المجهول}} \begin{cases} \lambda = \frac{2L}{n} \\ n = \frac{2L}{\lambda} \end{cases} \quad 1.$$

2. حساب السعة لنقطة (ارتفاع النقطة) تبعد مسافة (x معطاة) عن النهاية المقيدة :

$$\text{حيث : } y_{\max, n} = 2y_{\max} \left| \sin \frac{2\pi x}{\lambda} \right|$$

3. الكتلة الخطية للوتر (ميو μ) هي النسبة بين كتلته m وطوله L : $\mu = \frac{m}{L}$ واحدتها $kg.m^{-1}$

• يمكن حساب الكتلة الخطية لوتر اسطواني كتلته الحجمية (كثافته ρ) : $\mu = \rho \cdot \pi r^2$ $\Rightarrow \mu = \frac{m}{L} \xrightarrow{m=\rho \cdot V} \mu = \frac{\rho \cdot V}{L} = \frac{\rho \cdot sL}{L} = \rho \cdot s$

$$4. \text{ لحساب سرعة انتشار الاهتزاز : } \begin{cases} f : \text{ تواتر الاهتزاز } v = \lambda \cdot f \\ F_T : \text{ قوة الشد } v = \sqrt{\frac{F_T}{\mu}} \end{cases}$$

5. حساب التواترات الخاصة لعدة مدرجات : $f = \frac{n \cdot v}{2L}$ حيث $n = 1, 2, 3, 4$ تمثل عدد المغازل

(المدرج الثالث : $n = 3$ ، المدرج الثاني : $n = 2$ ، المدرج الأساسي (الأول) : $n = 1$)

6. حساب قوة الشد F_T من أجل n مغزل وفق الخطوات الآتية :

$$7. \text{ حساب أبعاد العقد والبطن عن النهاية المقيدة : } f = \frac{n}{2L} \sqrt{\frac{F_T}{\mu}} \left\{ \begin{array}{l} v = \sqrt{\frac{F_T}{\mu}} \\ f = \frac{n \cdot v}{2L} \end{array} \right. \leftarrow f^2 = \frac{n^2}{4L^2} \frac{F_T}{\mu} \leftarrow \text{نربع الطرفين ونعوض } f^2 \text{ بعد التعويض نحصل على قيمة } F_T$$

معادلة العقد : $x = n \cdot \frac{\lambda}{2}$ حيث : رابع عقدة 3 ، ثالث عقدة 2 ، ثاني عقدة 1 ، أول عقدة 0

معادلة البطن : $x = (2n + 1) \frac{\lambda}{4}$ حيث : رابع بطن 3 ، ثالث بطن 2 ، ثاني بطن 1 ، أول بطن 0

ملاحظة : لما يغير عدد المغازل نحسب طول موجة جديدة $\lambda_{\text{جديدة}} = \frac{2L}{n_{\text{جديدة}}}$

ملاحظات المزامير والأنابيب الصوتية

مزامير مختلف الطرفين		مزامير متشابه الطرفين	
ذو فم نهاية مغلقة ، ذو لسان نهاية مفتوحة		ذو فم نهاية مفتوحة ، ذو لسان نهاية مغلقة	
$L = (2n - 1) \frac{\lambda}{4}$	طول المزامير	$L = n \cdot \frac{\lambda}{2}$	طول المزامير
$f = (2n - 1) \frac{v}{4L}$	تواتر الصوت	$f = \frac{n \cdot v}{2L}$	تواتر الصوت
$(2n - 1) = 1, 3, 5$ (صوت أساسي = 1)	القوس $(2n - 1)$ يمثل مدوجات الصوت $(n = 1, 2, 3, 4)$	$n = 1, 2, 3, 4$ (صوت أساسي = 1)	n تمثل مدوجات الصوت
$\frac{\text{طول المزامير}}{\text{طول الموجة}} = \frac{L}{\lambda}$	عدد أطوال الموجة يحسب :	$\lambda = \frac{v}{f}$	طول الموجة يحسب في المزامير من العلاقة :
$\frac{\lambda}{4}$	البعد بين عقدة وبطن يليها	$\frac{\lambda}{2}$	البعد بين عقدتين متتاليتين أو بطنين متتالين
تغيير السرعة v عند تغيير شروط التجربة (درجة حرارة الوسط أو كثافة الغاز)			
السرعة تتناسب عكساً مع الجذر التربيعي لكثافة الغاز		السرعة تتناسب طردياً مع الجذر التربيعي لدرجة الحرارة	
$\frac{v_2}{v_1} = \sqrt{\frac{D_1}{D_2}} = \sqrt{\frac{\frac{M_1}{29}}{\frac{M_2}{29}}} = \sqrt{\frac{M_1}{M_2}}$: $D = \frac{\text{الكتلة الجرامية}}{29}$ كثافة الغاز		$T \text{ كلفن} = t(C^0) + 273$: نسخن $\frac{v_2}{v_1} = \sqrt{\frac{T_2}{T_1}}$	

ملاحظات الأعمدة الكوانية

نعوض القوس $(2n - 1)$ برقم المذرج ونعوض n برقم الرنين

العمود الهوائي المغلق (مختلف الطرفين) (قناة سمعية)	العمود الهوائي المفتوح (متشابه الطرفين) (نفق عبور سيارات)
<p>طوله $L = (2n - 1) \frac{\lambda}{4}$</p> <p>القوس $(2n - 1)$ يمثل مدوجات الصوت $(n = 1, 2, 3, 4)$</p> <p>الرنين الأول: $n = 1$ $(2n - 1) = 1$</p> <p>الرنين الثاني: $n = 2$ $(2n - 1) = 3$</p> <p>طول العمود الهوائي عند الرنين الأول يساوي $L_1 = \frac{\lambda}{4}$ (أق صر طول)</p> <p>طول العمود الهوائي عند الرنين الثاني يساوي $L_2 = \frac{3\lambda}{4}$</p> <p>البعد بين صوتين شديدين متتاليين $\Delta L = L_2 - L_1 = \frac{3\lambda}{4} - \frac{\lambda}{4} = \frac{\lambda}{2}$</p> <p>$\Delta L = L_2 - L_1 = \frac{\lambda}{2}$</p> <p>تواتره $f = (2n - 1) \frac{v}{4L}$</p> <p>البعد الذي يحدث عنده الرنين الأول $L_1 = ?$</p> <p>$(2n - 1) = 1 \Rightarrow f = \frac{v}{4L_1} \Rightarrow L_1 = \frac{v}{4f}$</p>	<p>طوله $L = n \cdot \frac{\lambda}{2}$</p> <p>الرنين الأول: $n = 1$ الرنين الثاني: $n = 2$</p> <p>تواتره $f = \frac{n \cdot v}{2L}$</p> <p>$n = 1, 2, 3, 4$</p> <p>(الرنين الأول $n = 1$)</p> <p>القوة الضاغطة تساوي الضغط ضرب مساحة السطح $F = P \cdot S$</p> <p>البعد بين صوتين شديدين متتاليين (رنينين متعاقبين): $\frac{\lambda}{2}$</p> <p>طول الموجة: $\lambda = \frac{v}{f}$</p>

ملاحظات النسبية

- 1- المراقب الداخلي (مركبة فضائية ، رائد فضاء ، إلكترون ، بروتون)
المراقب الخارجي (محطة أرضية)
- 2- عامل لورنتز (معامل التمدد) : $\gamma = \frac{1}{\sqrt{1 - \frac{v^2}{c^2}}}$
- 3- تمدد (تباطؤ) الزمن : (زمن الرحلة) $t = \gamma \cdot t_0$
 $\gamma > 1 \Rightarrow t > t_0$
 t_0 : لا يوجد تمدد (بالنسبة للمراقب الداخلي) ، t : يوجد تمدد (بالنسبة للمراقب الخارجي)
- 4- تقلص الأطوال (طول المركبة) : $L = \frac{L_0}{\gamma}$
 $\gamma > 1 \Rightarrow L < L_0$
 L_0 : لا يوجد تقلص (بالنسبة للمراقب الداخلي) ، L : يوجد تقلص (بالنسبة للمراقب الخارجي)
(يتقلص الطول الموازي لشعاع سرعة الجسم المتحرك فقط)
- 5- تقلص المسافات (المسافة المقطوعة) : $L' = \frac{L_0}{\gamma}$
 $\gamma > 1 \Rightarrow L' < L_0$
 L_0 : لا يوجد تقلص (بالنسبة للمراقب الخارجي) ، L' : يوجد التقلص (بالنسبة للمراقب الداخلي)
- 6- ازدياد الكتلة السكونية m_0 أثناء الحركة : $m = \gamma \cdot m_0$
 $\gamma > 1 \Rightarrow m > m_0$
- 7- الطاقة الكلية هي مجموع الطاقة السكونية والحركية $E = mc^2$ ، $E = E_k + E_0$
- 8- الطاقة السكونية : $E_0 = m_0 \cdot c^2$
- 9- الطاقة الحركية : $E_k = E - E_0$
- 10- كمية الحركة في الميكانيك النسبي : $P = m \cdot v$ كمية الحركة في الميكانيك الكلاسيكي : $P_0 = m_0 \cdot v$

ملاحظات الكهرباء

ملاحظات الدرس الأول : المغناطيسية

شدة الحقل المغناطيسي الناتج عن التيارات الكهربائية:

d: بعد النقطة المدروسة عن السلك (m) $B = 2 \times 10^{-7} \frac{I}{d}$:سلك مستقيم

N عدد اللفات (لفة)، r نصف قطر الملف (m) $B = 2\pi \times 10^{-7} \frac{NI}{r}$: ملف دائري

l : طول الوشيجة $B = 4\pi \times 10^{-7} \frac{NI}{l}$: وشيجة

قوانين عدد اللفات: $\frac{\text{طول السلك}}{\text{محيط اللفة}} = \text{عدد اللفات الكلية} \Leftarrow N = \frac{\ell'}{2\pi r}$

$N' = \frac{\ell}{2r'}$ (وشيجة متلاصقة الحلقات) $= \frac{\text{طول الوشيجة}}{\text{قطر سلك اللف}}$ عدد اللفات في الطبقة الواحدة

$n = \frac{N}{N'}$ عدد الطبقات $= \frac{\text{عدد اللفات الكلية}}{\text{عدد اللفات في الطبقة الواحدة}}$

حساب التدفق المغناطيسي: $\Phi = N B s \cos \alpha$: $\alpha = (\vec{B}, \vec{n})$ والتدفق المغناطيسي الأرضي $\Phi_H = N B_H s \cos \alpha$

• عند طلب حساب تغير التدفق $\Delta \Phi$ يكون هذا التغير ناتج عن تغير أحد العوامل وذلك حسب نص المسألة

• عامل النفاذية المغناطيسي $\mu = \frac{B}{B_0}$ ونعزل المجهول المطلوب وزاوية انحراف إبرة مغناطيسية: $\tan \theta = \frac{B}{B_H}$

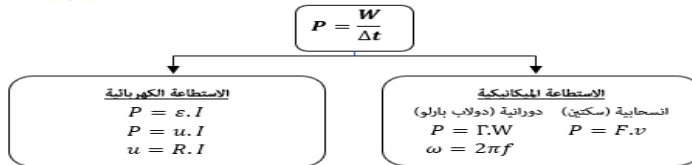
السلكين : عندما يكون التيارين بجهة واحدة والإبرة بينهما فالحقلين متعاكسين $B_{\text{كي}} = B_1 - B_2 > 0$ والعكس بجهة واحدة $B_{\text{كي}} = B_1 + B_2 > 0$

إذا طلب النقطة الواقعة بين السلكين والتي تنعدم فيها محصلة الحقلين $B_{\text{كي}} = B_1 - B_2 = 0 \Leftarrow B_1 = B_2$

ملاحظات الدرس الثاني : فعل الحقل المغناطيسي في التيار الكهربائي

حساب عمل القوة الكهربائية: $W = P \cdot \Delta t = F \cdot \Delta x = I \cdot \Delta \phi$
إطار سكتين بارلو

مخطط لحساب الاستطاعة:



تجربة السكتين الكهربائية: بشكل عام: $\Delta s = L \cdot \Delta x$ $\Delta \phi = B \Delta s$ $\Delta x = v \cdot \Delta t$

• شدة القوة الكهربائية: $F = ILB \sin \theta$: $\theta(\vec{IL}, \vec{B}) = \frac{\pi}{2}$ $\sin \theta = 1$

• عند إمالة السكتين عن الأفق بزاوية α وطلب (حساب تلك الزاوية أو شدة التيار الواجب إمراره في الدارة) لتبقى الساق ساكنة ندرس الساق تحريكياً بدءاً من شرط التوازن الانسحابي:

$$\sum \vec{F} = \vec{0} \Rightarrow \vec{R} + \vec{F} + \vec{W} = \vec{0}$$

بالإسقاط على محور موجه بجهة F: $+F \cos \alpha - W \sin \alpha = 0$

نعزل المجهول المطلوب $ILB \cos \alpha = m \cdot g \cdot \sin \alpha$

تجربة دولاب بارلو:

• شدة القوة الكهربائية: $F = ILB \sin \theta$: $L = r$ ولكن $\theta(\vec{IL}, \vec{B}) = \frac{\pi}{2}$ ويكون $F = IrB \sin \theta$

• عزم القوة الكهربائية: $\Gamma = d \cdot F$: $d = \frac{r}{2} \Rightarrow \Gamma = \frac{r}{2} \cdot F$

• حساب قيمة الكتلة الواجب إضافتها على طرف نصف القطر لمنع الدولاب من الدوران:

جملة المقارنة: خارجية الجملة المدروسة: الدولاب المتوازن.

القوى الخارجية المؤثرة: \vec{W} ثقل الدولاب، \vec{F} القوة الكهربائية، \vec{R} رد فعل محور الدوران، \vec{W} ثقل الكتلة المضافة.

شرط التوازن الدوراني $\sum \vec{T}_\Delta = 0$

$$\vec{T}_{\vec{W}/\Delta} + \vec{T}_{\vec{F}/\Delta} + \vec{T}_{\vec{R}/\Delta} + \vec{T}_{\vec{W}'/\Delta} = 0$$

$\vec{T}_{\vec{R}/\Delta} = 0$ لأن حامل \vec{R} يلاقي Δ $\vec{T}_{\vec{W}'/\Delta} = 0$ لأن حامل \vec{W}' يلاقي Δ

$$\left(\frac{r}{2}\right) F - (r) m g = 0 \Rightarrow \left(\frac{r}{2}\right) F = (r) m g \Rightarrow m = \frac{F}{2g}$$

تجربة انحراف الساق الشاقولية: جملة المقارنة: خارجية، الجملة المدروسة: الساق المتوازنة القوى الخارجية المؤثرة: \vec{W} ثقل الساق، \vec{F} القوة الكهروستاتيكية، \vec{R} رد فعل محور الدوران ينحرف السلك عن الشاقول ويتوازن أي يتحقق شرط التوازن الدوراني:

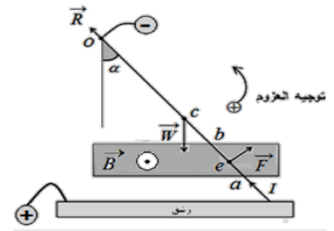
$$\sum \vec{F} = 0 \Rightarrow \vec{F}_{\vec{W}/\Delta} + \vec{F}_{\vec{F}/\Delta} + \vec{F}_{\vec{R}/\Delta} = 0$$

$$\Delta \text{ حامل } \vec{R} \text{ يلاقي } 0$$

$$-(oc \sin \alpha) m g + (oe) F = 0$$

$$(oc \sin \alpha) m g = (oe) I L B \sin \frac{\pi}{2}$$

$$(oc \sin \alpha) m g = (oe) I L B \quad \text{ونعزل المجهول المطلوب :}$$



تجربة الإطار :

تجربة الإطار

سلك فتل

نكتب الاستنتاج كاملاً ونعزل المجهول

$$\sum \vec{F}_{\Delta} = 0$$

$$\vec{F}_{\Delta} + \vec{F}'_{\Delta} = 0$$

$$N I s B \sin \alpha - k \theta' = 0$$

$$\alpha + \theta' = \frac{\pi}{2} \Rightarrow \sin \alpha = \cos \theta'$$

$$N I s B \cos \theta' - k \theta' = 0$$

قلبي شو بدك يا خال

$$N I s B \cos \theta' = k \theta'$$

وإذا كانت θ' زاوية صغيرة فإن $\cos \theta' = 1$

$$N I s B = k \theta'$$

نعزل المجهول من العلاقة

ثابت المقياس الغلفاني (حساسية المقياس) :

$$G = \frac{NBS}{K} \quad \text{أو} \quad G = \frac{\theta'}{I} \quad \text{وواحدته } rad. A^{-1}$$

ملاحظات الدرس الثالث : التحريض الكهروستاتيكي

القوة المحركة الكهربائية المتحرضة الوسطية (دلالة مقياس الميلي فولت) $\bar{\epsilon} = -\frac{\Delta \phi}{\Delta t}$

تغيير الزاوية	تغيير السطح (استنتاج)	تغيير الحقل
ندير أو نحرك الوشيعية ندير أو نحرك الإطار $\Delta \phi = NBS \Delta \cos \alpha$	نحرك الساق ندحرج الساق $\Delta \phi = NB \Delta S \cos \alpha$	نضاعف أو ننقص الحقل قطع التيار تقريب أو إبعاد مغناطيس $\Delta \phi = N \Delta B S \cos \alpha$

حساب شدة التيار المتحرض (دلالة المقياس الغلفاني - دلالة المقياس ميكرو أمبير) : $\bar{i} = \frac{\bar{\epsilon}}{R}$

- تحديد جهته: محرّض متزايد : $\Delta \phi > 0 \Rightarrow \bar{i} < 0 \Rightarrow \bar{\epsilon} < 0$ تيار المتحرض يولد متحرض \vec{B} عكس محرّض \vec{B}
- محرّض متناقص : $\Delta \phi < 0 \Rightarrow \bar{i} > 0 \Rightarrow \bar{\epsilon} > 0$ تيار المتحرض يولد متحرض \vec{B} مع محرّض \vec{B}
- وتحدد جهة التيار المتحرض حسب قاعدة اليد اليمنى: إبهامها بجهة متحرض \vec{B} أصابع اليد تلتف بجهة التيار.
- إذا ذكر أن ملفاً دائرياً يحيط بالقسم المتوسط من وشيعة ولم يُعطَ نصف قطر ملف ولا سطحه نكتب: $S_{\text{ملف}} = S_{\text{وشيعة}} = \pi r^2$
 - تقريب قطب يعطي وجهه مشايه (تنافر)
 - إبعاد قطب يعطي وجهه مخالف (تجاذب)

التحريض الذاتي: يعطينا في هذه المسألة تابع للتيار بدلالة الزمن

القوة المحركة التحريضية الذاتية: $\bar{\epsilon} = -L \frac{di}{dt} = -L (\bar{i})'_t$ الطاقة الكهروستاتيكية المخزنة بالوشيعة: $E = \frac{1}{2} \phi I$ أو $E = \frac{1}{2} L I^2$	التدفق الذاتي: $\bar{\phi} = L \bar{i}$ تغير التدفق المغناطيسي $\Delta \bar{\phi} = L \Delta \bar{i}$ $\Delta \bar{\phi} = L (I_2 - I_1)$	ذاتية الوشيعة: $L = 4\pi \times 10^{-7} \times \frac{N^2 \times s}{l}$ أو $N = \frac{\ell'}{2\pi r} \Rightarrow L = 4\pi \times 10^{-7} \frac{\ell'^2}{4\pi^2 r^2} \pi r^2$ $S = \pi r^2 \Rightarrow L = 10^{-7} \frac{\ell'^2}{\ell}$ وطول سلكها ℓ'
---	--	--

مولد التيار المتناوب الجيبي AC : استنتاج :

- التابع الزمني للقوة المحركة الكهربائية المتحرضة الأينية (اللحظية - المتناوبة) : $\bar{\varepsilon} = \varepsilon_{max} \sin \omega t$
- القيمة العظمى للقوة المحركة الكهربائية المتحرضة : $\varepsilon_{max} = NBS\omega$
- تعيين اللحظات التي تكون فيها قيمة القوة المحركة الكهربائية المتحرضة الأينية الناشئة معدومة :

$$\bar{\varepsilon} = \varepsilon_{max} \sin \omega t \Rightarrow 0 = \varepsilon_{max} \sin \omega t \Rightarrow \sin \omega t = 0 \Rightarrow \omega t = k\pi \Rightarrow t = \frac{k\pi}{\omega} : k = 0, 1, \dots$$

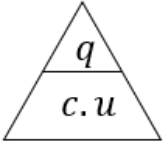
- التابع الزمني لشدة التيار المتحرض المتناوب $\bar{i} = \frac{\bar{\varepsilon}}{R} = \frac{\varepsilon_{max} \sin \omega t}{R}$

ملاحظات الدرس الرابع : الدارات المعكزة

المكثفة : من المثلث : شحنة المكثفة (كولوم) $q = c.u$: سعة المكثفة : (فاراد) $c = \frac{q}{u}$

- الطاقة الكهربائية المخزنة في المكثفة : $E_c = \frac{1}{2} \frac{q^2}{c} : t = 0 \Rightarrow \bar{q} = q_{max}$

الوشيجة ذاتيتها : $L = 4\pi \times 10^{-7} \frac{N^2.s}{\ell}$



أو يمكن حساب ذاتية وشيجة علم طولها ℓ وطول سلكها ℓ' من الاستنتاج : $L = 10^{-7} \frac{\ell'^2}{\ell}$ $N = \frac{\ell'}{2\pi r} \Rightarrow L = 4\pi \times 10^{-7} \frac{\ell'^2}{4\pi^2 r^2 \cdot \pi r^2} \Rightarrow L = 10^{-7} \frac{\ell'^2}{\ell}$ $S = \pi r^2$

الدارة المهتزة :

- دورها : $T_0 = 2\pi\sqrt{L.C} = \frac{1}{f_0} = \frac{2\pi}{\omega_0}$ عند طلب التواتر : نحسب الدور ونقلبه $f_0 = \frac{1}{2\pi\sqrt{L.C}} = \frac{1}{T_0} = \frac{\omega_0}{2\pi}$
- نبضها : $w_0 = \frac{2\pi}{T_0} = 2\pi f_0 = \frac{1}{\sqrt{L.C}}$ تابع الشحنة اللحظية : $\bar{q} = q_{max} \cos(\omega_0 t)$
- تابع الشدة اللحظية : $\bar{i} = \omega_0 q_{max} \cos(\omega_0 t + \frac{\pi}{2})$ أو $\bar{i} = (\bar{q})'_t = -\omega_0 q_{max} \sin \omega_0 t$
- شدة التيار الأعظمي : $I_{max} = \omega_0 q_{max}$

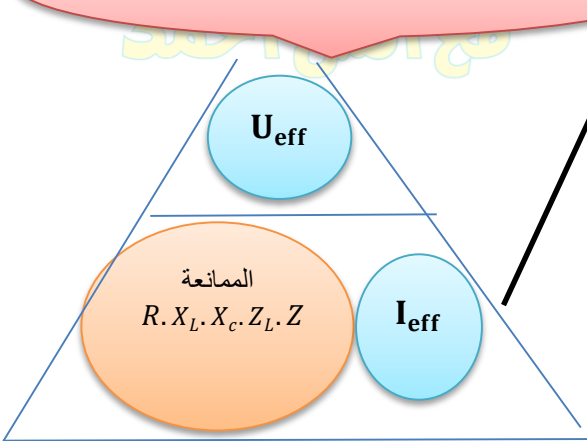
ملاحظات الدرس الخامس التيار المتناوب الجيبي

تابع التوتر اللحظي : $\bar{U} = U_{max} \cos(\omega t + \varphi_2)$	تابع الشدة اللحظية : $\bar{I} = I_{max} \cos(\omega t + \varphi_1)$	التوابع (معادلة الشدة اللحظية والتوتر اللحظي)
تواتر التيار : $f = \frac{\omega}{2\pi}$	تواتر التيار : $f = \frac{\omega}{2\pi}$	عندما يعطي التابع في نص المسألة
نكتب الشكل العام ثم نعوض الثوابت ونضع الواحدة	نكتب الشكل العام ثم نعوض الثوابت ونضع الواحدة	عندما يطلب إيجاد تابع أو معادلة للتوتر أو الشدة

على تفرع التوتر U ثابت و I متغير

على تسلسل التيار I ثابت و U متغير

المثلث الذهبي نرقم المتغير حسب نوع الوصل



$$\text{من المثلث} \begin{cases} \text{التوتر المنتج} & U_{eff} = Z \cdot I_{eff} \\ \text{الشدة المنتجة} & I_{eff} = \frac{U_{eff}}{Z} \\ \text{الممانعة الكلية} & Z = \frac{U_{eff}}{I_{eff}} \end{cases}$$

الاستطاعة المتوسطة المستهلكة $P_{avg} = I_{eff} \cdot U_{eff} \cdot \cos\varphi$	إنشاء فريزل تسلسل	الحالة بين \bar{I} و \bar{U} تسلسل	الطور φ (تفرع)	الطور φ (تسلسل)	الممانعة X	الجهاز
$\varphi = 0 \Rightarrow \cos\varphi = 1 \Rightarrow P_{avg} = I_{eff} \cdot U_{eff} \Rightarrow P_{avg} = I_{eff} \cdot U_{eff} \Rightarrow P_{avg} = R \cdot I_{eff}^2$	$\vec{U}_{eff} \rightarrow \vec{i}$	تجعل التوتر على توافق مع الشدة	$\varphi = 0$	$\varphi = 0$	$X_R = R$	المقاومة الصرفة R
$\varphi = \frac{\pi}{2} \Rightarrow \cos\varphi = 0 \Rightarrow P_{avg} = 0$ الذاتية لا تستهلك طاقة	$\vec{U}_{eff} \uparrow \vec{i}$	تقدم التوتر على الشدة	$\varphi = -\frac{\pi}{2}$	$\varphi = +\frac{\pi}{2}$	$X_L = L\omega$ (ردية الوشيجة)	الذاتية (وشيجة مهملة) (مقاومة)
$\varphi = \frac{\pi}{2} \Rightarrow \cos\varphi = 0 \Rightarrow P_{avg} = 0$ لا تستهلك طاقة	$\vec{U}_{eff} \downarrow \vec{i}$	تؤخر التوتر عن الشدة	$\varphi = +\frac{\pi}{2}$	$\varphi = -\frac{\pi}{2}$	$X_C = \frac{1}{\omega C}$ (اتساعية المكثفة)	المكثفة C

حساب الاستطاعة المتوسطة المستهلكة :

- الاستطاعة المتوسطة المستهلكة على التسلسل وأجزاء التفرع من :
 $P_{avg} = I_{eff} \cdot U_{eff} \cdot \cos\varphi$ أو من : المقاومة بمربع التيار $(I_{avg})^2 \times (المقاومة) = P_{avg}$
- الاستطاعة المستهلكة في جملة الفرعين $P_{avg} = P_{avg1} + P_{avg2}$
 $P_{avg} = I_{eff1} \cdot U_{eff} \cdot \cos\varphi_1 + I_{eff2} \cdot U_{eff} \cdot \cos\varphi_2$

حساب عامل استطاعة الدارة :

- في التسلسل وأجزاء التفرع : $\cos\varphi = \frac{المقاومة}{الممانعة}$ (رز)
- في الدارة التفرعية الكلية : $\cos\varphi = \frac{P_{avg}}{I_{eff} \cdot U_{eff}}$
- حساب الطاقة الحرارية للمقاومة $E = P_{avg} R \cdot t$
- المصباح الكهربائي ذو الذاتية المهملة يعتبر مقاومة صرفة R
- جهاز تسخين كهربائي ذاتيته مهملة يعتبر مقاومة صرفة R
- إذا وصل جهاز من طرفي جهاز فالوصل تفرع
- إذا أعطانا شدة تيار متواصل I وتوتر متواصل U نحسب منه مقاومة الوشيعية $r = \frac{U_{متواصل}}{I_{متواصل}}$

الوشيعية التي لها مقاومة (L, r)

رديتها	$X_L = L\omega$	نزل X_L من العلاقة $Z_2 = \sqrt{r^2 + X_L^2}$
ممانعتها		$Z_2 = \sqrt{r^2 + X_L^2}$
طورها	على تسلسل حادة موجبة (+φ)	على تفرع حادة سالبة (-φ)
إنشاء فريزل على التفرع	تعطي مثلث غير قائم نكتب : (علاقة شعاعية - علاقة التجيب)	

العلاقة الشعاعية : $\vec{I}_{eff} = \vec{I}_{eff1} + \vec{I}_{eff2}$
علاقة التجيب :

$$I_{eff}^2 = I_{eff1}^2 + I_{eff2}^2 + 2I_{eff1} \cdot I_{eff2} \cdot \cos(\varphi_2 - \varphi_1)$$

$\cos\varphi = \frac{1}{2} \Rightarrow$ $\varphi = \pm \frac{\pi}{3} \text{ rad}$	$\cos\varphi = \frac{\sqrt{3}}{2} \Rightarrow$ $\varphi = \pm \frac{\pi}{6} \text{ rad}$	$\cos\varphi = \frac{1}{\sqrt{2}} \Rightarrow$ $\varphi = \pm \frac{\pi}{4} \text{ rad}$
--	---	---

تطبيقات لحساب الممانعة الكلية و الاستطاعة المتوسطة المستهلكة وعامل استطاعة الدارة على بعض الدارات التسلسلية

دائرة تحوي على التسلسل :	مقاومة صرفة (R) ووشيعية لها مقاومة (r, L) ومكثفة (C)	مقاومة صرفة (R) ووشيعية مهملة مقاومة (L) ومكثفة (C)	مقاومة صرفة (R) ووشيعية لها مقاومة (r, L) ومكثفة (C)	مقاومة صرفة (R) ومكثفة (C)
الممانعة الكلية للدارة Z :	$Z = \sqrt{r^2 + X_L^2}$	$Z = \sqrt{R^2 + X_C^2}$	$Z = \sqrt{(r+R)^2 + (X_L - X_C)^2}$	$Z = \sqrt{R^2 + X_C^2}$
عامل الاستطاعة المظومة المتعة $\cos\varphi$ (رز)	$\cos\varphi = \frac{r}{Z}$	$\cos\varphi = \frac{R}{Z}$	$\cos\varphi = \frac{r+R}{Z}$	$\cos\varphi = \frac{R}{Z}$
الاستطاعة المتوسطة (التيار) × (المقاومة) ²	$P_{avg} = r \cdot I_{eff}^2$	$P_{avg} = R \cdot I_{eff}^2$	$P_{avg} = (r+R) \cdot I_{eff}^2$	$P_{avg} = R \cdot I_{eff}^2$

حالة التجاوب الكهربائي (الطنين الكهربائي) $X_L = X_C$ وفق الشروط :

- 1- دارة تسلسل 2- تغيير في الدارة (تغيير تواتر أو إضافة جهاز جديد) 3- ذكر إحدى الجملة الأربعة :
 - الممانعة أصغر ما يمكن $Z = R$ • التيار بأكبر قيمة له $I'_{eff} = \frac{U_{eff}}{R}$ • عامل الاستطاعة يساوي الواحد $\cos\varphi = 1$ • التوتير على وفاق بالطور مع الشدة $(\varphi = 0)$
- في حالة التجاوب الكهربائي (الطنين) نكتب $(X_L = X_C \Rightarrow L\omega = \frac{1}{\omega C})$ ونحسب تيار جديد من العلاقة $(I'_{eff} = \frac{U_{eff}}{R})$

حالات خاصة :

في التسلسل عندما يضيف جهاز ويذكر جملة (يقبت شدة التيار نفسها) ← قبل الإضافة $Z =$ بعد الإضافة Z'
في التفرع عندما يضيف جهاز ويذكر جملة (فرق الكون على توافق مع التيار) : نرسم إنشاء فريزل لكل الدارة وشعاع (I) المضاف نرسمه لحد ال (U) فنحصل على مثلث قائم ، نحسب منه (I) المضاف

خاص بالمكثفات :

خاص بالمكثفات	وصل المكثفات على التسلسل	ضم المكثفات على التفرع
تحديد نوع الضم (تقارن C مع السعة الكلية C_{eq})	$C_{eq} < C$	$C_{eq} > C$
حساب سعة المكثفة المضافة (C')	$\frac{1}{C_{eq}} = \frac{1}{C} + \frac{1}{C'} \Rightarrow \frac{1}{C'} = \frac{1}{C_{eq}} - \frac{1}{C}$	$C_{eq} = C + C' \Rightarrow C' = C_{eq} - C$

ملاحظات الدرس السادس المحولة الكهربائية

نسبة التحويل : $\mu = \frac{N_s}{N_p} = \frac{U_{effs}}{U_{effp}} = \frac{I_{effp}}{I_{effs}}$

محولة رافعة للتوتر (الجهد) وخافضة للتيار : $\mu > 1 \Rightarrow N_s > N_p \Rightarrow U_{effs} > U_{effp}$

محولة خافضة للتوتر (الجهد) ورافعة للتيار : $\mu < 1 \Rightarrow N_s < N_p \Rightarrow U_{effs} < U_{effp}$

$$I_{effs} = \frac{U_{effs}}{R_s} \text{ أو } I_{effs} = \frac{P_s}{U_{effs}}$$

$$I_{effp} = \mu \cdot I_{effs}$$

لحساب كل من شدة تيارى الأولية I_{effp} والثانوية I_{effs}

يتم دمج مسألة المحولة مع التيار المتناوب في الدارة الثانوية ويكون U_{effs} هو التوتير المنتج الكلي للدارة التفرع
تنويه : يوجد أوراق محلولة تشمل (النظري سؤال وجواب - العملي عشر مسائل محلولة شاملة للمناهج