

$$P = \frac{29.16 \cdot 1}{40 \cdot 4 \cdot 25 \cdot 2} = \frac{16}{400} \Rightarrow P = \sqrt{\frac{16}{400}}$$

$$P = \frac{4}{20} = \frac{1}{5} = 0.2 \text{ m}$$

$$T_0^2 = 4\pi \frac{I_c}{k} \Rightarrow T_0 = 2 T_0 / m_1 = 2 m_1 \frac{l}{2}$$

$$\left(\frac{1}{5}\right)^2 = \frac{4\pi \cdot 2 \cdot 125 \times 10^{-3} \cdot P^2}{4 \times 16 \times 10^3}$$

$$\frac{25}{4} = \frac{40 \cdot 2 \cdot 125 P^2}{64} \Rightarrow P^2 = \frac{64 \cdot 25}{40 \cdot 4 \cdot 2 \cdot 125}$$

$$P^2 = \frac{4}{40 \cdot 5} = \frac{4}{200} = \frac{1}{50}$$

المسألة الثالثة: 1994

ساق أفقية متجانسة طوله $l = 40 \text{ cm}$ معلقة بسلك قتل شاقولي بحرف متصفيها.

(a) ندير القرص في مستوي أفقي بزواية $\theta = 60^\circ$ انطلاقاً من وضع توازنها ونتركها دون سرعة ابتدائية في اللحظة $t = 0$ فتدور بتردد جيبية دورانية دورها كالمعتاد $T_0 = 1 \text{ s}$ فإذا علمت أن عزم عطالة الساق بالنسبة لسلك القتل حاسوباً $I_{c,s} = 2 \times 10^{-3} \text{ kg} \cdot \text{m}^2$ المطلوب:

- 1- استنتج التابع الزمني للزاوية انطلاقاً من شكله العام.
- 2- اكتب قيمة سرعة الزاوية للساق لحظة مرورها الثاني بوضع التوازن.
- 3- اكتب قيمة الزاوية للساق عندما تصبح زاوية (-30°) مع وضع توازنها.

(b) نثبت بالطرفين a, b كتلتين $m_1 = m_2 = 75 \text{ g}$ استنتج قيمة الدوران الجديد للمحلة المهتزة. ثم حسب قيمة ثابت قتل السلك.

(c) نضع سلك القتل في قمين متساويين ونطعمه بساكنة نصفية للسلك حتماً أهدلها من أعلى ولا تفر من الأسفل. استنتج قيمة الدوران الجديد للساق (دون وجود القتل).

الكل

$T_0 = 2\pi \sqrt{\frac{I_0}{k}}$... $I_0 = 40 \frac{kg \cdot m^2}{k}$... $k = 40 \cdot 2 \times 10^3 = 8 \times 10^4 N/m \cdot rad^{-1}$

$\theta = \theta_{max} \cos(\omega t + \phi)$... $\theta = 1 \cos(\omega t)$ (1)

$\omega = \frac{2\pi}{T_0} = \frac{2\pi}{1} = 2\pi \text{ rad/s}$
 $\theta = \theta_{max} \cos(\omega t)$

$t = 0 \Rightarrow \theta_{max} = \theta_{max} \cos(\phi)$
 $\theta = \theta_{max} \cos(\phi = 1) \Rightarrow \phi = 0$
 $\theta = \frac{\pi}{3} \cos(2\pi t)$

$\dot{\omega} = -2\pi \cdot \frac{\pi}{3} \sin(2\pi t)$ (2)

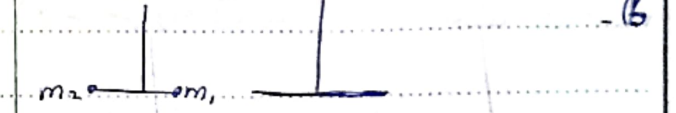
$t = \frac{3T_0}{4} = \frac{3(1)}{4} = \frac{3}{4} \text{ s}$

$\bar{\omega} = 2\pi \cdot \frac{\pi}{3} \text{ s} = (2\pi \cdot \frac{3}{4})$

$\bar{\omega} = +\frac{2\pi}{3} (-1)$
 $\bar{\omega} = +\frac{2\pi}{3} \text{ rad/s}^{-1}$

$\bar{\alpha} = \dot{\omega} = -2\pi \cdot \frac{\pi}{3} = -\frac{2\pi^2}{3} \text{ rad/s}^2$
 $\bar{\alpha} = (2\pi)^2 \cdot (\frac{\pi}{3}) = \frac{4\pi^2}{3} = \frac{4 \cdot 9.8}{3} = \frac{39.2}{3} \text{ rad/s}^2$

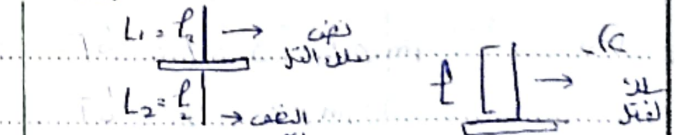
$\bar{\alpha} = \frac{2 \cdot \pi}{3} \text{ rad/s}^{-1}$



$T_0 = 2\pi \sqrt{\frac{I_0}{k}}$... $I_0 = I_{cm} + 2I_0/m$
 $2I_0/m + 2I_0/m = 4I_0/m = 8 \times 10^3 \text{ kgm}^2$

$T_0 = \text{const} \sqrt{I_0} \Rightarrow T_0 = \text{const} \sqrt{I_0}$

$\frac{T_0}{T_0} = \sqrt{\frac{I_0'}{I_0}} = \sqrt{\frac{8 \times 10^3}{2 \times 10^3}} = \sqrt{4} = 2 \text{ s}$



$k_1 = 2k$... $k_2 = 2k$

$T_0 = 2\pi \sqrt{\frac{I_0}{k}} = 2\pi \sqrt{\frac{2I_0}{2k}} = 2\pi \sqrt{\frac{I_0}{k}} = 1 \text{ s}$
 $T_0 = 2\pi \sqrt{\frac{I_0}{k}} = 2\pi \sqrt{\frac{2I_0}{2k}} = 2\pi \sqrt{\frac{I_0}{k}} = 1 \text{ s}$
 $T_0 = 2\pi \sqrt{\frac{I_0}{k}} = 2\pi \sqrt{\frac{2I_0}{2k}} = 2\pi \sqrt{\frac{I_0}{k}} = 1 \text{ s}$

$T_0 = 2\pi \sqrt{\frac{I_0}{k}}$... $I_0 = 40 \frac{kg \cdot m^2}{k}$... $k = 40 \cdot 2 \times 10^3 = 8 \times 10^4 N/m \cdot rad^{-1}$

$T_0 = 2\pi \sqrt{\frac{I_0}{k}}$... $I_0 = 40 \frac{kg \cdot m^2}{k}$... $k = 40 \cdot 2 \times 10^3 = 8 \times 10^4 N/m \cdot rad^{-1}$

دورة 2017 :

ميكاليف نواس لفضل من قرون و تمانس معلق من مركزه بسلك فضل ساقولي ثابت فضل $k = 8 \times 10^2 \text{ mN} \cdot \text{rad}$ زيد القرون في مستوى الافقي بزوايه $\theta = +\frac{\pi}{2} \text{ rad}$ و مركزه دور سرعة ابتدائية في اللحظة $(t=0)$ باذا علمت ان عزم عظامه لقرص بالفضة لسلك لفضل $I_{\text{c}} = 2 \times 10^{-3} \text{ kg} \cdot \text{m}^2$ المطلوب :

- 1- احسب الدور الحاصل لهذا النواس .
- 2- احسب قيمة السرعة الزاوية للقرص لحظة مرور الاول بدويع المتوازن ثم احسب طاقتة الحركية .

الحل: 1) $T_0 = 2\pi \sqrt{\frac{I_c}{k}} = 2\pi \sqrt{\frac{2 \times 10^{-3}}{8 \times 10^2}}$

$T_0 = \frac{2}{\sqrt{10}} = 1.5$

2) الناتج الزاوي للقرص :

$\theta = \theta_{\text{max}} \cos(\omega t + \varphi)$

لانه ترك دون سرعة ابتدائية $\theta = \theta_{\text{max}} = \frac{\pi}{2} \text{ rad}$

$\omega = \frac{2\pi}{T_0} = \frac{2\pi}{1.5} = 2\pi \text{ rad} \cdot \text{s}^{-1}$

في $t=0$ $\theta_{\text{max}} = \theta \cos(\omega t + \varphi)$

$\theta = \theta_{\text{max}} \Rightarrow \cos \varphi = 1 \Rightarrow \varphi = 0 \text{ rad}$

$\theta = \frac{\pi}{2} \cos(2\pi t)$

3) $\omega = -\omega \theta_{\text{max}} \sin(\omega t)$

$t_1 = \frac{T_0}{4} = \frac{1}{4} \text{ s}$

$\omega = -2\pi \cdot \frac{\pi}{2} \sin\left(\frac{2\pi}{4}\right)$

$\omega = -\pi \sin(1) = -\pi \text{ rad} \cdot \text{s}^{-1}$

~~$E_{\text{K}} = \frac{1}{2} I_c \omega^2 = \frac{1}{2} \times 2 \times 10^{-3} \times \pi^2 = \pi^2 \times 10^{-3} \text{ J}$~~

$E_{\text{K}} = \frac{1}{2} I_c \omega^2 = \frac{1}{2} \times 2 \times 10^{-3} \times \pi^2 = \pi^2 \times 10^{-3} \text{ J}$

دورة 2018 :

ساق مهللة الكتلة $l = 400\text{m}$ نبت في كل من طرفيها كتلة نقطية $m_1 = m_2 = 100\text{g}$ ونعلقا فتصغرها بسلك فتد الساق في مستوي أفقي بزواية $\theta = +\frac{\pi}{3}\text{rad}$ عن وضع توازها وترها عند سرعة ابتدائية في اللحظة $(t=0)$ فتهمز جرة كمية دورانية دورها $T_0 = 2\text{S}$ المطلوب

- (1) استنتج لتابع الزعفي للحال الزوي انظرا لاعتبار التوازن
- (2) اكتب قيمة سرعة الزاوية للساه لحظة المرور (الزوي بوضع التوازن)
- (3) اكتب ثابتة فنقل السلك k
- (4) لجعل طول سلك القتل نصف ما كان عليه اكتب سرعة الدوران الجدي
- (5) اذا اردنا الدور ان ينقص بمقدار $(\frac{1}{10})$ من قيمته اكتب سرعة فنقل السلك ان يكون البعد بين التلتين ليتموه ذلك $T_0 = ?$

الحل:

$$T_0 = \text{const} \sqrt{I} \quad \text{و} \quad T = \text{const} \sqrt{I}$$

$$\frac{T_0}{T} = \frac{\sqrt{I_0}}{\sqrt{I}} = \sqrt{\frac{I_0}{I}} \Rightarrow T_0 = T \sqrt{\frac{I_0}{I}}$$

$$T_0 = \sqrt{2} S$$

(1) الكتلة المربحة $\theta = \omega t + \theta_0$
 سرعة الزواية $\omega = \frac{d\theta}{dt} = \frac{d}{dt}(\omega t + \theta_0) = \omega$
 $\omega = \frac{2\pi}{T} = \frac{2\pi}{2} = \pi \text{ rad/s}$
 $\theta = \omega t + \theta_0 = \pi t + \theta_0$
 $\theta = \theta_0$ عند $t=0$ $\theta_0 = \frac{\pi}{3}$
 $\theta = \pi t + \frac{\pi}{3}$
 (2) $\omega = \frac{2\pi}{T} = \frac{2\pi}{2} = \pi \text{ rad/s}$
 $\omega = \pi \text{ rad/s}$
 (3) $I = \frac{1}{2} m l^2 = \frac{1}{2} \times 0.1 \times (400)^2 = 8 \times 10^3 \text{ kg.m}^2$
 $\omega = \frac{k}{I} \Rightarrow k = I \omega = 8 \times 10^3 \times \pi = 8\pi \times 10^3 \text{ kg.m}^2/\text{s}^2$

$$\textcircled{a} \quad T_0' = T_0 = \frac{1}{10}$$

$$T_0 = 2 - \frac{1}{10} = \frac{19}{10} = 1.9$$

$$T_0 = \text{const} \cdot r \quad \text{and}$$

$$T_0' = \text{const} \cdot r'$$

$$\frac{T_0'}{T_0} = \frac{r'}{r} \Rightarrow r' = r \cdot \frac{T_0'}{T_0}$$

$$\frac{T_0'}{1.9} = \frac{r'}{\frac{1}{2}} = \frac{2r'}{1} \rightarrow \text{المسافة المغطاة}$$

$$2r' = l \times \frac{T_0'}{T_0}$$

$$2r' = 40 \times 10^{-2} \times \frac{1.9}{2}$$

$$2r' = 3.8 \times 10^{-2} \text{ m}$$