

$$T_0 = 2\pi\sqrt{\frac{m}{k}}$$

انطلاقاً من التابع الزمني لسرعة الجسم المعلق بالنايظ في النواس المرن
 $v = -\omega_0 X_{max} \sin \omega_0 t$ استنتج تابع تسارع الجسم بدلالة مطال
 الحركة x ثم حدد الأوضاع التي يكون فيها تسارع الجسم:
 (a) أعظماً (طويلة) (b) معدوماً (دورة 2014 تكميلي)

الحل:

$$a = (v)'_t$$

$$a = -\omega_0^2 X_{max} \cos \omega_0 t$$

$$a = -\omega_0^2 x$$

وهو تابع التسارع بدلالة المطال .

~التسارع أعظمي (طويلة) $a_{max} = |\pm \omega_0^2 X_{max}|$ عند
 المرور في المطالين الأعظميين (الموضعين الطرفيين)

~التسارع معدوم $a = 0$ عند المرور في مركز الاهتزاز

استنتج علاقة الطاقة الميكانيكية في الحركة التوافقية البسيطة (النواس
 المرن غير المتخامد) (دورة 2016+2021)

الحل:

$$x = X_{max} \cos(\omega_0 t + \varphi) \text{ نعلم أن:}$$

$$v = -\omega_0 X_{max} \sin(\omega_0 t + \varphi)$$

إن الطاقة الميكانيكية للنواس المرن هي مجموع الطاقين (الكامنة والحركية)

$$E_{tot} = E_p + E_k \dots \dots (1)$$

• الطاقة الكامنة المرورية للنايظ هي:

$$E_p = \frac{1}{2} k x^2$$

نعوض تابع المطال :

$$E_p = \frac{1}{2} k X_{max}^2 \cos^2(\omega_0 t + \varphi)$$

• الطاقة الحركية للجسم هي $E_k = \frac{1}{2} m v^2$ نعوض تابع السرعة :

$$E_k = \frac{1}{2} m \omega_0^2 X_{max}^2 \sin^2(\omega_0 t + \varphi) \text{ نعوض في (1) :}$$

$$E_{tot} = \frac{1}{2} k X_{max}^2 \cos^2(\omega_0 t + \varphi) + \frac{1}{2} m \omega_0^2 X_{max}^2 \sin^2(\omega_0 t + \varphi)$$

$$k = m \omega_0^2 \text{ لكن}$$

انطلاقاً من العلاقة $ma = -kx$ برهن أن حركة الجسم الصلب المعلق
 بالنايظ في النواس المرن غير المتخامد هي حركة جيبيية انسحابية
 (توافقية بسيطة) ثم استنتج علاقة الدور الخاص لهذا النواس.

(دورة 2015+2013+2022)

الحل:

$$ma = -kx$$

$$a = -\frac{k}{m} x$$

$$(x)''_t = -\frac{k}{m} x \dots \dots \dots (1)$$

وهي معادلة تفاضلية من المرتبة الثانية تقبل حلاً جيبياً من

$$x = X_{max} \cos(\omega_0 t + \varphi)$$

للتحقق من صحة الحل نشق تابع المطال مرتين بالنسبة للزمن نجد

$$(x)'_t = v = -\omega_0 X_{max} \sin(\omega_0 t + \varphi)$$

$$(x)''_t = a = -\omega_0^2 X_{max} \cos(\omega_0 t + \varphi)$$

$$(x)''_t = -\omega_0^2 x \dots \dots \dots (2)$$

بالمقارنة بين (1) و (2) نجد أن :

$$-\omega_0^2 x = -\frac{k}{m} x$$

$$\omega_0^2 = \frac{k}{m}$$

$$\omega_0 = \sqrt{\frac{k}{m}} > 0$$

وهذا محقق لأن k, m موجبان والحركة جيبيية انسحابية.

استنتج علاقة الدور الخاص للنواس المرن :

$$\omega_0 = \sqrt{\frac{k}{m}}$$

$$\omega_0 = \frac{2\pi}{T_0} \text{ بما أن}$$

بالمساواة نجد:

$$\frac{2\pi}{T_0} = \sqrt{\frac{k}{m}}$$

~قوة توتر الناibus \vec{F}_s

~قوة الثقل \vec{w}

بتطبيق قانون نيوتن الثاني:

$$\sum \vec{F} = m\vec{a}$$

$$\vec{W} + \vec{F}_s = m\vec{a}$$

بالإسقاط على محور شاقولي موجه نحو الأسفل:

$$w - F_s = ma$$

($x + x_0$) تؤثر في الناibus القوة \vec{F}_s التي تسبب له الاستطالة إذاً:

$$F_s = F_s = k(x + x_0)$$

بالتعويض نجد :

$$w - k(x + x_0) = ma$$

$$w - kx - kx_0 = ma$$

نعلم أن $w = kx_0$

$$kx_0 - kx - kx_0 = ma$$

$$-kx = ma = F$$

$$F = -kx$$

انطلاقاً من التابع الزمني للمطال في النواس المرن $x = X_{max} \cos \omega_0 t$ استنتج تابع تسارع الجسم بدلالة مطال الحركة x ثم حدد الأوضاع التي يكون فيها تسارع الجسم: (a) أعظماً (طويلة) (b) معدوماً (دورة 2015+2018 تكميلي)

الحل:

$$a = (v)'_t = (x)''_t$$

$$x = X_{max} \cos \omega_0 t$$

$$(x)'_t = v = -\omega_0 X_{max} \sin \omega_0 t$$

$$(x)''_t = a = -\omega_0^2 X_{max} \cos \omega_0 t$$

$$a = -\omega_0^2 x$$

وهو تابع التسارع بدلالة المطال .

~التسارع أعظمي (طويلة) $a_{max} = |\pm \omega_0^2 X_{max}|$ عند المرور في المطالين الأعظميين (الموضعين الطرفيين)

$$E_{tot} = \frac{1}{2} k X_{max}^2 \cos^2(\omega_0 t + \varphi) + \frac{1}{2} k X_{max}^2 \sin^2(\omega_0 t + \varphi)$$

$$E_{tot} = \frac{1}{2} k X_{max}^2 = const$$

حدد شكل الطاقة عند المرور بوضع التوازن. (دورة 2020)

عند المرور بوضع التوازن الطاقة حركية فقط.

حدد شكل الطاقة عند المرور في الوضعين الطرفيين.

عند المرور في الوضعين الطرفيين الطاقة كامنة فقط.

برهن أن محصلة القوى المؤثرة في مركز عطالة الجسم الصلب في النواس المرن هي قوة إرجاع تعطى بالعلاقة: $F = -kx$

(دورة 2016 تكميلي)

الحل:

1- حالة السكون:

يستطيل الناibus مسافة x_0 بعد تعليق الجسم فيه ويتوازن الجسم بتأثير قوتين:

~قوة ثقله \vec{w}

~قوة توتر الناibus \vec{F}_{s_0}

وبما ان الجسم ساكن:

$$\sum \vec{F} = \vec{0}$$

$$\vec{w} + \vec{F}_{s_0} = \vec{0}$$

بالإسقاط على محور شاقولي موجه نحو الأسفل:

$$w - F_{s_0} = 0$$

$$w = F_{s_0}$$

تؤثر في الناibus القوة \vec{F}_{s_0} التي تسبب له الاستطالة x_0 إذ:

$$F_{s_0} = F_{s_0} = kx_0$$

بالتعويض نجد: $w = kx_0$

يسمى المقدار x_0 الاستطالة السكونية .

2 حالة الحركة:

القوى الخارجية المؤثرة في مركز عطالة الجسم:

~التسارع معدوم $a = 0$ عند المرور في مركز التوازن.

انطلاقاً من التابع الزمني للمطال في النواس المرن $x = X_{max} \cos \omega_0 t$ استنتج التابع الزمني لسرعة الجسم المعلق بالنايبيس ثم حدد باستخدام العلاقات المناسبة الأوضاع التي يكون فيها سرعة الجسم:

(a) عظمى (طويلة) (b) معدومة (دورة 2017 تكميلي)

الحل:

$$v = (x)'_t$$

$$v = -\omega_0 X_{max} \sin(\omega_0 t)$$

~ السرعة أعظمية (طويلة) $v_{max} = |\pm \omega_0 X_{max}|$ لحظة المرور في مركز الاهتزاز

~ السرعة معدومة $v = 0$ لحظة المرور في المطالين الأعظميين (الموضعين الطرفيين)