

شغف وفريقك خطوة بخطوة



شغف التعليمي
Educational passion

$2 > -3$
 $0.999... = 1$
 $\pi \approx 3.14$
 $\sqrt{2}$
 5^{2^3}
 $101_2 = 5_{10}$



القناة الرئيسية " فريق شغف التعليمي "



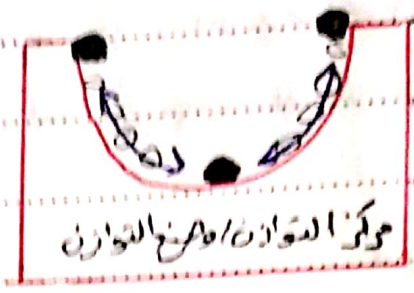
<https://t.me/alsh276>

مكتبة شغف " بوت الملفات "



https://t.me/passion_study_bot

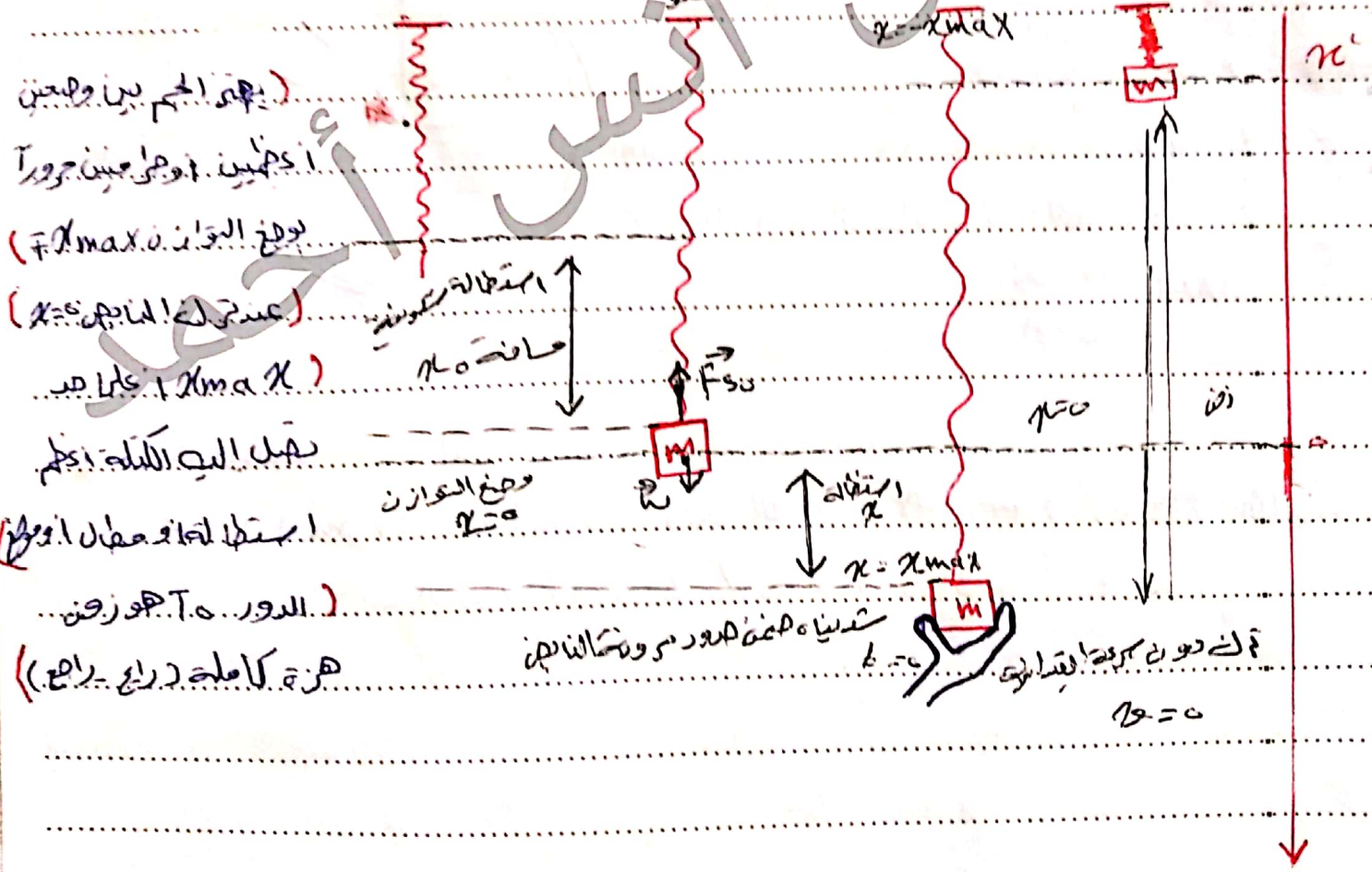
مركب الحركة التوافقية البسيطة



الحركة الاهتزازية هي حركة جسم الى هاتين نقطتين ثابتتين يسمى مركز الاهتزاز (مناخ) والسرعة الموحدة.

الجسم المرن هو كل جسم يتغير شكله تغيراً مؤقتاً ثم يعود الى شكله الاصلى عند ازالة القوة المؤثرة عليه. مثال: النابض.

المعادلة التي تميزها هي $L = 2x_{max}$ / $x_{max} = \frac{1}{2} \times \text{طول النابض}$ / $x_{max} = \frac{1}{2} \times \text{الامتداد المسموح}$ / K ثابت المرونة



- (يتم التحم بينا وبين)
- الخطيين او غير خطيين
- بوضع النابض F_{max}
- (عند حركة الماسية $x=0$)
- (x_{max})
- نقل اليه اللثة اذ لم
- استطاع ان يعطى اولى
- (الدور T هو زمن)
- هزجة كاملة (رابع - رابع)

تلك دون كره القابل

سؤال 1: الزخم الزاوي - ويشتق من برهان السؤال رقم 1. الطاقة من العلاقة $K_{rot} = \frac{1}{2} I \omega^2$ حيث I هي العزوم الدورانية، ثم اشتقاق الزخم الزاوي.

طاقة زاوية ω زاوية ω من الزخم الزاوي $L = I \omega$ حيث I هي العزوم الدورانية.

الزخم الزاوي $L = I \omega$ حيث I هي العزوم الدورانية.

$$L = I \omega = m r^2 \omega \cos(\theta)$$

$$L = m r^2 \omega \cos(\theta)$$

$$L = m r^2 \omega \cos(\theta)$$

$$L = m r^2 \omega \cos(\theta)$$

الطاقة $E = \frac{1}{2} I \omega^2$

$$E = \frac{1}{2} m r^2 \omega^2 \cos^2(\theta)$$

$$E = \frac{1}{2} m r^2 \omega^2 \cos^2(\theta)$$

$$E = \frac{1}{2} m r^2 \omega^2 \cos^2(\theta)$$

حيث ω هي السرعة الزاوية، r هي المسافة من المحور الدوراني، m هي الكتلة، θ هي الزاوية بين المحور الدوراني والمحور r .

$$I = \frac{2}{3} m r^2 \Rightarrow T = \frac{2 \pi r}{\omega} \Rightarrow T = 2 \pi \sqrt{\frac{m r^2}{k}}$$

الزخم الزاوي $L = I \omega$ حيث I هي العزوم الدورانية، ω هي السرعة الزاوية.

سؤال 2: الزخم الزاوي على الجسيم $\vec{L} = \vec{r} \times \vec{p}$

$$\sum \vec{F} = m \vec{a}$$

$$m \vec{a} = m \vec{a}$$

الزخم الزاوي $\vec{L} = \vec{r} \times \vec{p}$ حيث \vec{r} هي المسافة من المحور الدوراني، \vec{p} هي الزخم الخطي.

$$\vec{F} = \vec{F} = k (r - r_0)$$

$$k r a = k (r - r_0) = m a$$

$$k r a = k (r - r_0) = m a$$

$$k r a = k (r - r_0) = m a$$

الزخم الزاوي $\vec{L} = \vec{r} \times \vec{p}$ حيث \vec{r} هي المسافة من المحور الدوراني، \vec{p} هي الزخم الخطي.

$$\vec{F} = -k r \hat{r}$$

سؤال 3: الزخم الزاوي

الزخم الزاوي $\vec{L} = \vec{r} \times \vec{p}$ حيث \vec{r} هي المسافة من المحور الدوراني، \vec{p} هي الزخم الخطي.

$$\vec{F} = -k r \hat{r}$$

$$\sum \vec{F} = m \vec{a}$$

$$\vec{F} = m \vec{a}$$

$$-k r = m a$$

$$a = (r)''$$

$$-k r = m (r)''$$

$$(r)'' + \frac{k}{m} r = 0$$

$$T_0 = 2\pi \sqrt{\frac{m}{k}}$$

دوران النابض المرن

من هذه العلاقة نستنتج ان الدوران هو

1- لا يتعلق بسعة الاهتزاز x_{max} ولا بكتلة الجاذبية الارضية و

2- يتناسب عكسياً مع الجذر التربيعي لكتلة الجسم المرفقة m

3- يتناسب عكسياً مع الجذر التربيعي لتأثير صلابة النابض k

شكل التبع للمطاط $x = x_{max} \cdot \cos(\omega t + \phi)$

هذا نظري

انطلاقاً من الشكل العام لتابع المطاط نستنتج الشكل المحذول لتابع المطاط عند $t=0$

الحركة في الوضع $x = x_{max}$ و $t = 0$ واربع المثلث البياني لتابع المطاط

وحتى يكون للمطاط انشغاف وقتي يتقدم

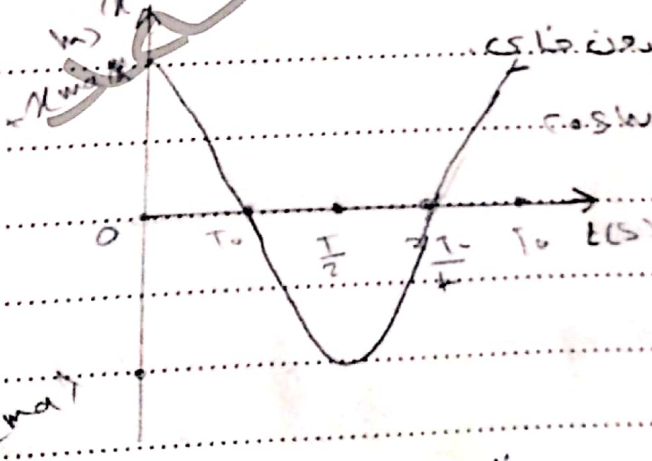
$$x = x_{max} \cdot \cos(\omega t + \phi)$$

عند $t=0, x = x_{max}$

$$x_{max} = x_{max} \cdot \cos(\omega(0) + \phi)$$

$$1 = \cos \phi \Rightarrow \phi = 0$$

$$x = x_{max} \cdot \cos \omega t$$



الشكل المحذول لتابع المطاط بدون ثابت

يكون انشغاف في الوضعين $\pm x_{max}$

الفرصين $x = \pm x_{max}$

تقدم في وضع التوازن $x=0$

$$\cos \omega t = 0$$

شكل تاني للمطاط

يعرف ان لحظة بدء الزمن الحركي بطاله الانشغاف الموجه. يكتب المتابع المرفق

لمطاط الحركة ثم بين وقتي يكون للمطاط انشغافاً وقتي يكون مجموعاً مع الجسم

سؤال نظري

انطلاقاً من الشكل المختار لتتابع المماس استنتج قابلية السرعة، وبين وقت تكون السرعة

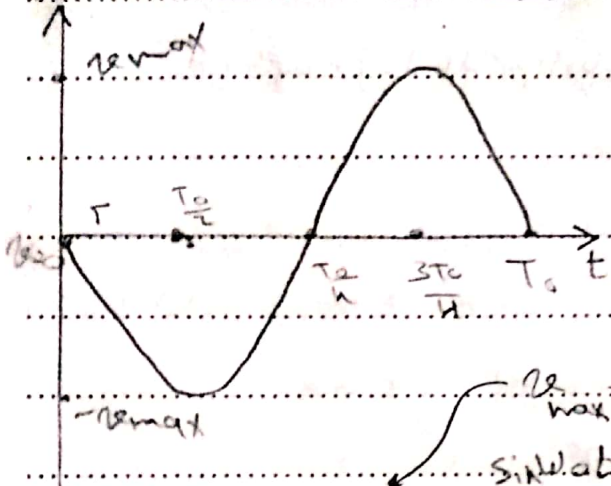
اعظمى ومعدودتها موضحاً بالرسم البياني لتتابع السرعة خلال دور واحد.

$$x = x_{max} \cdot \cos \omega t$$

السرعة هي المشتق الأول للمماس بالسرعة الزمنية

$$v = (x)'$$

$$v = -\omega x_{max} \cdot \sin \omega t$$



تكون السرعة عظمى

$$v_{max} = \pm \omega \cdot x_{max}$$

لحظة المرور بوضع التوازن $\cos \omega t = 0 \Rightarrow \sin \omega t = \pm 1$

تتصف السرعة $\cos \omega t = \pm 1 \Rightarrow \sin \omega t = 0$

$$v_{max} = \pm \omega \cdot x_{max}$$

$$x = \pm x_{max}$$

سؤال نظري

انطلاقاً من الشكل المختار في قابلية المماس استنتج قابلية التسارع، وارسم الخط البياني

لتتابع التسارع خلال دور واحد وبين وقت يتصف التسارع بكونه اعظمى

$$x = x_{max} \cdot \cos \omega t \quad a = (x)''$$

$$(x)'' = -\omega^2 x_{max} \cdot \cos \omega t$$

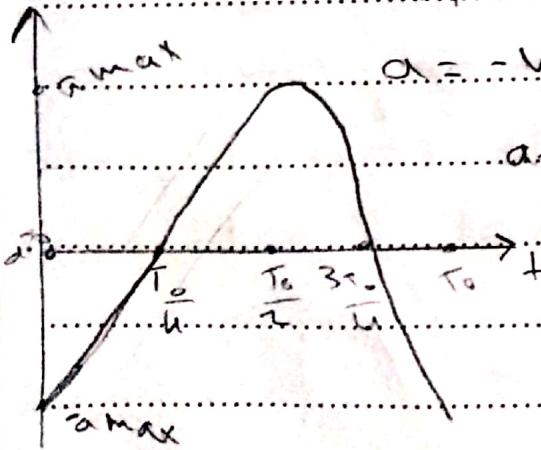
$$(x)'' = -\omega^2 x$$

$$a = -\omega^2 x$$

يكون التسارع اعظمى $a_{max} = \pm \omega^2 x_{max}$

بالوضعين الطرفين $x = \pm x_{max} \Rightarrow \cos \omega t = \pm 1$

يكون التسارع صفر $a = 0 \Rightarrow x = 0 \Rightarrow \cos \omega t = 0$



سؤال نظري

استيع علاقة الطاقة الميكانيكية في التوافقية البسيطة (التوازن) وبين شكل الطاقة في كل من الوصلين المرئيين بوضع التوازن وبالاقتراب من كل منهما موصفاً بالبرمج الرياضي:

$$E = E_P + E_K$$

$$E = \frac{1}{2} k x^2 + \frac{1}{2} m \omega^2 x^2$$

$$x = x_{max} \cos(\omega t + \phi) / 2\pi = (x)_{\phi} = -\omega_0 x_{max} \sin(\omega t + \phi)$$

$$E_P = \frac{1}{2} k x_{max}^2 \cos^2(\omega t + \phi) / E_K = \frac{1}{2} m \omega_0^2 x_{max}^2 \sin^2(\omega t + \phi)$$

$$E = \frac{1}{2} k x_{max}^2 \cos^2(\omega t + \phi) + \frac{1}{2} m \omega_0^2 x_{max}^2 \sin^2(\omega t + \phi)$$

$$\omega_0^2 = \frac{k}{m} \Rightarrow k = m \omega_0^2$$

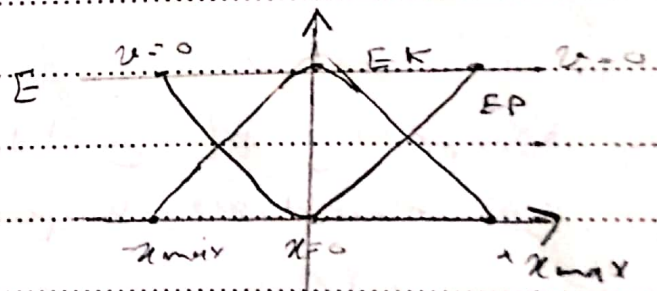
$$E = \frac{1}{2} k x_{max}^2 [\cos^2(\omega t + \phi) + \sin^2(\omega t + \phi)]$$

$$E = \frac{1}{2} k x_{max}^2 = \text{const.}$$

$$E_P = \frac{1}{2} k x^2$$

$$x = 0 \Rightarrow E_P = 0 \text{ يجب}$$

$$x = \pm x_{max} \Rightarrow E_P = E$$



$$E_K = \frac{1}{2} m \omega^2 x^2$$

$$x = \pm x_{max} \Rightarrow E_K = 0 \text{ يجب}$$

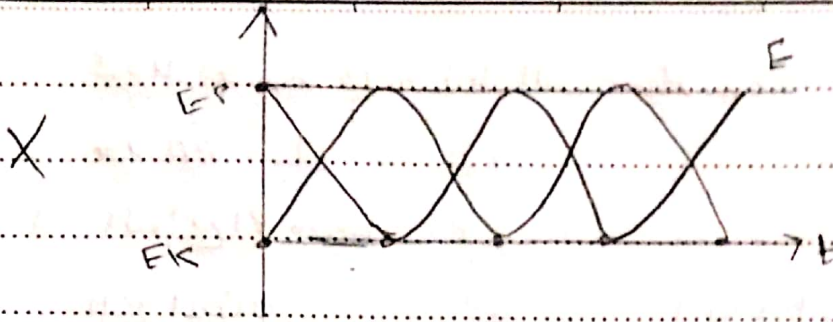
$$x = 0 \Rightarrow E_K = E$$

بالاقتراب من مركز التوازن

تزداد E ك و تنقص E_P

وتبقى E ثابتة وبالابتعاد عن مركز التوازن تنقص E ك وتزداد E_P

وتزداد E_P وتبقى E ثابتة



توازن

عند أي وقت $E = E_p + E_k$
 محفوظة E_p E_k
 ثابتة

$E = E_p + E_k$ | $E_p = \frac{1}{2} k x^2$ | $E_k = \frac{1}{2} m v^2$

مبدأ حفظ الطاقة في الدوائر الكهربائية

$x = x_{max} \Rightarrow v = 0 \Rightarrow E_k = 0 \Rightarrow E = E_p$

$x = 0 \Rightarrow E_p = 0 \Rightarrow E = E_k$ في ذراع التوازن

القابع في التوازي المرن:

1- $x = x_{max} \cdot \cos(\omega_0 t + \phi)$ تابع الموضع

2- $v = -\omega_0 x_{max} \cdot \sin(\omega_0 t + \phi)$ تابع السرعة

3- $a = -\omega_0^2 x_{max} \cdot \cos(\omega_0 t + \phi)$ تابع التسارع

4- $F = kx = \frac{1}{2} k x_{max} \cdot \cos(\omega_0 t + \phi)$ تابع قوة الربيع

5- $E_p = \frac{1}{2} k x^2 = \frac{1}{2} k x_{max}^2 \cdot \cos^2(\omega_0 t + \phi)$ تابع الطاقة الميكانيكية

6- $E_k = \frac{1}{2} m v^2 = \frac{1}{2} m \omega_0^2 x_{max}^2 \cdot \sin^2(\omega_0 t + \phi)$ تابع الطاقة الحركية

7- $P = m \cdot a = -m \cdot \omega_0^2 x_{max} \cdot \cos(\omega_0 t + \phi)$ تابع كمية الحركة

ملاحظة 3

الموتان من العنصر الثاني:

$$T_0 = 2\pi \sqrt{\frac{m}{k}}$$

(ط)

هل هناك علاقة بين T_0 و m ؟

$$T_0 = 2\pi \sqrt{\frac{m}{k}}$$

$$m \cdot g = k \cdot \Delta x$$

$$\frac{m}{k} = \frac{\Delta x}{g}$$

$$T_0 = 2\pi \sqrt{\frac{\Delta x}{g}}$$

طرح: هل هناك علاقة بين T_0 و m ؟

عدد الاهتزازات N

$$T_0 = \frac{t}{N}$$

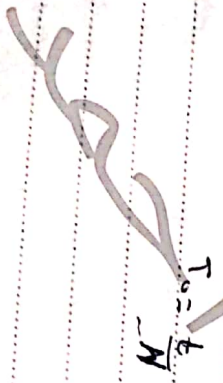
$$f_0 = \frac{1}{T_0}$$

هل هناك علاقة بين f_0 و m ؟

$$T_0 = 2\pi \sqrt{\frac{m}{k}}$$

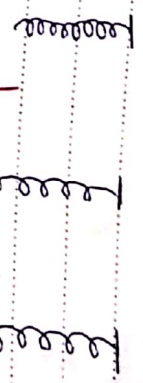
ملاحظة 4

هل هناك علاقة بين f_0 و m ؟



ملاحظة 4

هل هناك علاقة بين f_0 و m ؟



$$W = F_{s0} = F_{s0} = k \cdot \Delta x_0$$

$$m \cdot g = k \cdot \Delta x_0$$

$$\Delta x_0 = \frac{m \cdot g}{k}$$

$$k = m \cdot \omega_0^2$$

$$\Delta x_0 = \frac{m \cdot g}{m \cdot \omega_0^2}$$

$$\Delta x_0 = \frac{g}{\omega_0^2}$$

هل هناك علاقة بين f_0 و m ؟

1 1

CD - 11.0

المساحة الكلية



$$E = E_P + E_K$$

$$E_P = \frac{1}{2} k x^2$$

$$E = \frac{1}{2} k x^2_{max}$$

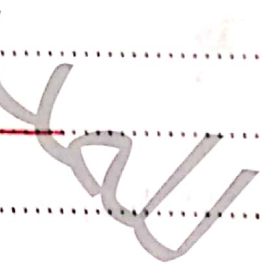
$$E_K = \frac{1}{2} m v^2$$

المساحة الكلية E_P من القالب

$$E_K = E - E_P$$

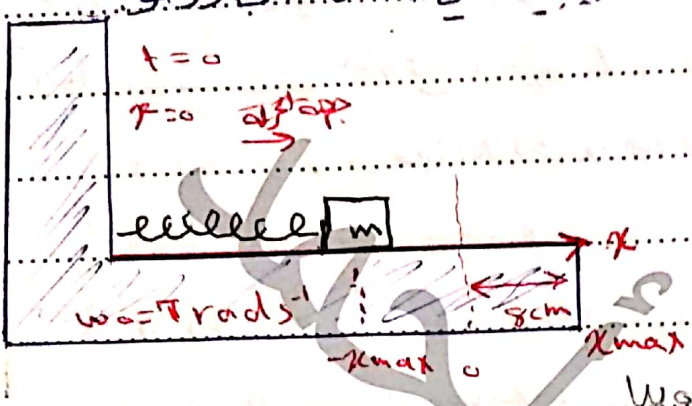
$$E_K = \frac{1}{2} k x^2_{max} - \frac{1}{2} k x^2$$

$$E_K = \frac{1}{2} k [x^2_{max} - x^2]$$



اولاً: اهز الإهارة الصغرة:

1. تابع الخطار الذي يهف حركة الاهارة الجسة في الشال اهاور هو:



a. $x = 0.08 \cos(\pi t + \pi)$

b. $x = 8 \cos(\pi t - \pi)$

c. $x = 0.008 \cos(\pi t + \frac{\pi}{2})$

d. $x = 0.8 \cos \pi t$

$\omega = \pi \text{ rad/s}$ $x_{\text{max}} = 8 \text{ cm}$

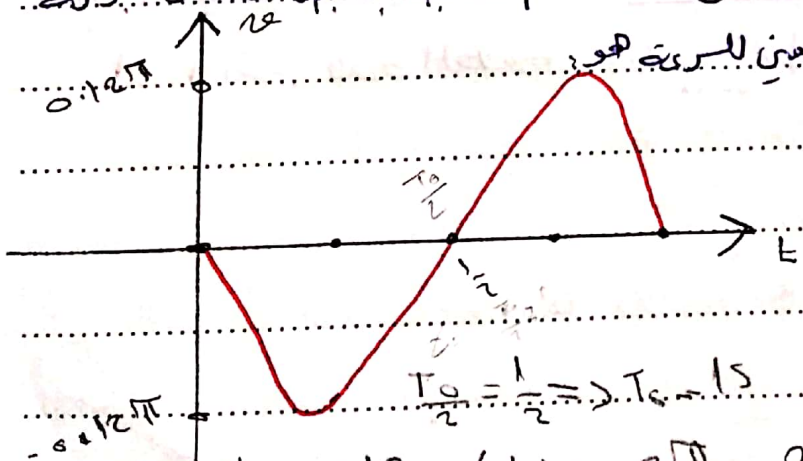
يقين $x = x_{\text{max}}$ عند $t = 0$ من شروط البداية:

$x = x_{\text{max}} \cos(\omega t + \phi)$

$-x_{\text{max}} = x_{\text{max}} \cos \phi$

$\cos \phi = -1 \Rightarrow \phi = \pi \text{ rad} \Rightarrow x = 0.08 \cos(\pi t + \pi)$

2. الراكب اللياني جانباً يبدل تغيرات السرعة الزمنية لحم مرتبط بيايين مرز تغيرت بحركة توافقية بسيطة، فيكون التابع الزمني للسرعة هو:



a. $v = 0.06 \pi \cos \pi t$

b. $v = -0.06 \pi \cos 2\pi t$

c. $v = 0.12 \pi \sin 2\pi t$

d. $v = 0.12 \pi \sin \pi t$

$v_{\text{max}} = 0.12$ / $\omega = \frac{2\pi}{T_0} = 2\pi \text{ rads}^{-1}$

$v_{\text{max}} = \omega \cdot x_{\text{max}}$

$x_{\text{max}} = \frac{v_{\text{max}}}{\omega} = \frac{0.12 \pi}{2\pi} = 0.06 \text{ m}$

$T_0 = \frac{v}{N}$

المسألة الأولى

تتألف عواردة جسر الجسار من شتاين فولد يحمل الأمانة فدانته متوازية
 ثابتة طولها 1.5 m ، كتلتها 10 N ، كتلة عواردة الجسر 10 kg ، كتلة عواردة الجسر
 1.5 m ، وبعيد النابح اليمين لطولها 1.5 m ، وبعيد النابح اليمين 1.5 m .

1- اوجد قيم ثابت الجاذبية وبعيد النابح اليمين.

2- اوجد قيمة السرعة عند مرور بعيد النابح اليمين.

3- اوجد قيمة السرعة عند مرور بعيد النابح اليمين.

4- اوجد قيمة السرعة عند مرور بعيد النابح اليمين.

5- اوجد قيمة السرعة عند مرور بعيد النابح اليمين.

6- اوجد قيمة السرعة عند مرور بعيد النابح اليمين.

7- اوجد قيمة السرعة عند مرور بعيد النابح اليمين.

8- اوجد قيمة السرعة عند مرور بعيد النابح اليمين.

9- اوجد قيمة السرعة عند مرور بعيد النابح اليمين.

10- اوجد قيمة السرعة عند مرور بعيد النابح اليمين.

11- اوجد قيمة السرعة عند مرور بعيد النابح اليمين.

12- اوجد قيمة السرعة عند مرور بعيد النابح اليمين.

13- اوجد قيمة السرعة عند مرور بعيد النابح اليمين.

المسألة الثانية

تتألف عواردة جسر الجسار من شتاين فولد يحمل الأمانة فدانته متوازية
 ثابتة طولها 1.5 m ، كتلتها 10 N ، كتلة عواردة الجسر 10 kg ، كتلة عواردة الجسر
 1.5 m ، وبعيد النابح اليمين لطولها 1.5 m ، وبعيد النابح اليمين 1.5 m .

1- اوجد قيم ثابت الجاذبية وبعيد النابح اليمين.

2- اوجد قيمة السرعة عند مرور بعيد النابح اليمين.

3- اوجد قيمة السرعة عند مرور بعيد النابح اليمين.

4- اوجد قيمة السرعة عند مرور بعيد النابح اليمين.

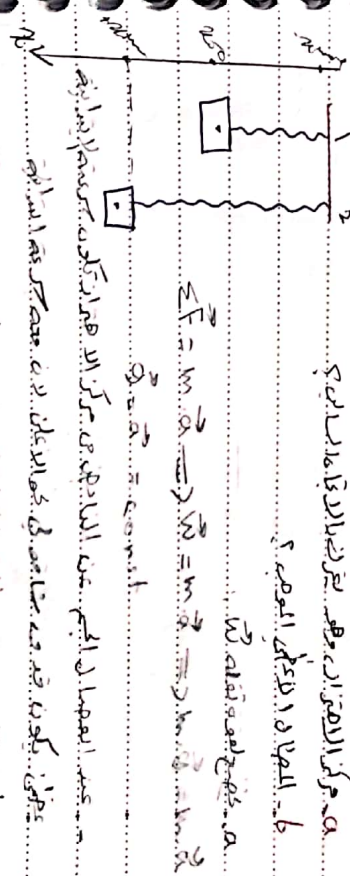
5- اوجد قيمة السرعة عند مرور بعيد النابح اليمين.

6- اوجد قيمة السرعة عند مرور بعيد النابح اليمين.

7- اوجد قيمة السرعة عند مرور بعيد النابح اليمين.

8- اوجد قيمة السرعة عند مرور بعيد النابح اليمين.

9- اوجد قيمة السرعة عند مرور بعيد النابح اليمين.



1- اوجد قيم ثابت الجاذبية وبعيد النابح اليمين.

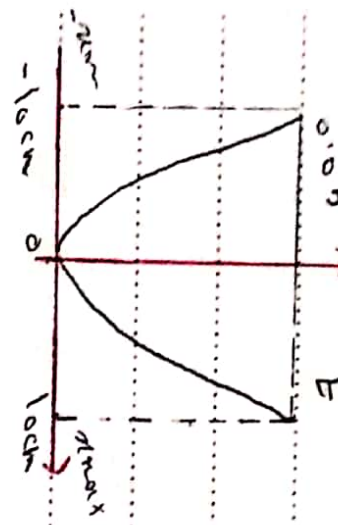
2- اوجد قيمة السرعة عند مرور بعيد النابح اليمين.

3- اوجد قيمة السرعة عند مرور بعيد النابح اليمين.

4- اوجد قيمة السرعة عند مرور بعيد النابح اليمين.

المسألة الثانية

يبلغ الارتفاع المباني الجاور تغيرات المطاوعة الممتدة لمدى يتغير الموضع θ زوايا
 أو أفقية بسيطة موزونة عن نادر من طرفية مساحة ثابتة صلبة كالمعلمة



$m = 0.14 \text{ kg} = 14 \cdot 10^{-3} \text{ kg}$

$E = 0.06 = 5 \cdot 10^{-2} \text{ J} / \dots g_{max} = 10 \text{ cm} = 10^{-1} \text{ m}$ وعن المرحم

$D \cdot K = ? \quad E = \frac{1}{2} K x^2_{max}$

$5 \cdot 10^{-2} = \frac{1}{2} K \cdot 10^{-2}$

$K = 10 \text{ N} \cdot \text{m}^{-1}$

$T_0 = ?$

$T_0 = 2\pi \sqrt{\frac{m}{K}} \Rightarrow T_0 = 2\pi \sqrt{\frac{0.14}{10}}$

$T_0 = 2\pi (2 \cdot 10^{-1})$

$T_0 = 4\pi \cdot 10^{-1} = 12.56 \cdot 10^{-1} = 1.255 \text{ s}$

$\omega_0 = \sqrt{\frac{K}{m}} = \sqrt{\frac{10}{0.14}}$

$\omega_0 = 8.37 \text{ rad} \cdot \text{s}^{-1}$

$T_0 = \frac{2\pi}{\omega} = \frac{2\pi}{8.37} = \frac{4\pi}{16.74} = \frac{12.56}{16.74} = 0.75 \text{ s}$

المسألة الثالثة

تكون طرزان في توازن في لحظة بسيطة من عدم كالتالي $w = 1, K = 1$ بمقدار $2\sqrt{2}$ في الثانية
 يتناجول مع الالة طرزانة بسيطة فيجز 15 متر في 8 و 2 و 2
 اننا 2 كالتالي لحظة معينة طولها $2\sqrt{2}$ cm، والمطلوب
 1- استنتاج قيمة الاستطالة x في اللحظة $t = 1$ s
 2- حساب قيمة السرعة الخطية v في لحظة $t = 1$ s
 3- حساب قيمة التسارع a في لحظة $t = 1$ s. $x = 10$ cm، $d = 10$ cm، $m = 1$ kg، $k = 100$ N/m

نصف المطبق

المركبة المروحة الدورانية

في لحظة $t = 0$ تكون سرعة الالة $v = 0$ و $x = 0$
 $\sum F = 0 \Rightarrow 2\sqrt{2}kx = mg$
 $W = F_{\text{spring}} = 0$
 $W = F_{\text{spring}} = 0$
 $F_{\text{spring}} = F_{\text{spring}} = kx$
 $mg = kx_0$
 $x_0 = \frac{mg}{k}$
 $x_0 = \frac{1 \cdot 10}{100} = 0.1$ m
 $w_0 = \frac{v}{\sqrt{2}}$
 $w_0 = \frac{2\sqrt{2}}{\sqrt{2}} = 2$ m/s
 $x = 10$ cm = 0.1 m
 $v = 2\sqrt{2}$ m/s
 $a = 0.1$ m/s²

$x_0 = ?$

حساب الاستطالة

(ط 3)

$x_0 = \frac{mg}{k} = \frac{1 \cdot 10}{100} = 0.1$ m

$x_0 = 0.1$ m

$x_0 = 0.1$ m

$x_0 = 0.1$ m

(ط 3)

$x_0 = 0.1$ m

$E = E_{\text{spring}} + E_k$

مركز الالة

(ط 3)

$\Rightarrow E_{\text{spring}} = E_k$

$E = E_k$

$E = \frac{1}{2} kx^2$

$\frac{1}{2} kx^2 = \frac{1}{2} mv^2$

$x = \sqrt{\frac{2E}{k}} = \sqrt{\frac{2 \cdot \frac{1}{2} m v^2}{k}} = \sqrt{\frac{m v^2}{k}} = \sqrt{\frac{1 \cdot (2\sqrt{2})^2}{100}} = \sqrt{\frac{8}{100}} = \sqrt{0.08} = 0.2828$ m

$m = 1 \text{ kg}$ $T_0 = \frac{4}{5} \text{ s}$ $\omega_0 = \frac{5\pi}{2} \text{ rad.s}^{-1}$

$E_P = ?$ $\alpha = -4 \text{ cm.s}^{-2} = 4 \cdot 10^{-2} \text{ m.s}^{-2}$ $E_K = ?$

$E_P = \frac{1}{2} k x^2 \Rightarrow 2.5 \text{ cm} = m \cdot \omega_0^2 = \frac{1}{4} \cdot \frac{25\pi^2}{4} = \frac{25\pi^2}{4} \text{ N.m}^{-1}$

$E_P = \frac{1}{2} \cdot \frac{25\pi^2}{4} \cdot 16 \cdot 10^{-4}$

$E_P = 5 \cdot 10^{-2} \text{ J}$

$E_K = ?$

$= \frac{1}{2} k x^2 \text{ max} = \frac{1}{2} \cdot 2.5 \cdot x^2$

$= \frac{1}{2} \cdot 2.5 \cdot (144 \cdot 10^{-4} + 16 \cdot 10^{-4})$

$= \frac{1}{2} \cdot \frac{25\pi^2}{4} \cdot 10^{-4} (144 + 16)$

$= 4 \cdot 10^{-1} \text{ J}$

$E = \frac{1}{2} k x^2 \text{ max}$

$= \frac{1}{2} \cdot \frac{25\pi^2}{4} \cdot 144 \cdot 10^{-4}$

$= 4.5 \cdot 0.6 \cdot 10^{-2}$

$= 4.5 \cdot 10^{-2}$

$E_K = E - E_P$

$= 4.5 \cdot 10^{-2} - 5 \cdot 10^{-2}$

$= 4 \cdot 10^{-1} \text{ J}$

$= 4 \cdot 10^{-1} \text{ J}$

$m = 1 \text{ kg}$ $T_0 = \frac{4}{5} \text{ s}$

$\omega_{\text{max}} = \omega_0 \cdot x_{\text{max}}$

$\omega_0 = \frac{2\pi}{T_0} = \frac{2\pi}{5} = 5\pi \text{ rad.s}^{-1}$

$x_{\text{max}} = \frac{1}{2} \cdot \frac{25\pi^2}{4} \cdot 16 \text{ cm} = 2.5 \cdot \pi \cdot 10^{-2} \text{ m}$

$x_{\text{max}} = 12 \cdot 10^{-2} \text{ m}$

$\omega_{\text{max}} = \frac{5\pi}{2} \cdot 12 \cdot 10^{-2}$

$= 30\pi \cdot 10^{-2} \text{ s}^{-1}$

$= 3 \cdot \pi \cdot 10 \text{ s}^{-1}$

$E_K = \frac{1}{2} m \omega^2$

$= \frac{1}{2} \cdot 1 \cdot \pi^2 \cdot 10^2$

$E_K = 4.5 \cdot 10^{-2} \text{ J}$

$a = 3$ $x = 10 \text{ cm}$ $x = 10 \cdot 10^{-2} = 10^{-1} \text{ m}$

$a = -\omega_0^2 \cdot x \Rightarrow a = -25\pi^2 \cdot 10^{-1}$

$a = -25 \cdot \frac{\pi^2}{4} \cdot 6.25 \text{ m.s}^{-2}$

$F = m \cdot a = 1 \cdot 25 \cdot 6.25 = 6.25 \text{ N}$

$F = -k \cdot x \Rightarrow k = m \cdot \omega_0^2 = \frac{1}{4} \cdot \frac{25\pi^2}{4} = \frac{25\pi^2}{4} \text{ N.m}^{-1}$

$= \frac{125 \pi^2}{2}$

$= 62.5 \cdot 10^{-1}$

$= 6.25 \text{ N}$

المسألة الثانية

تعتبر كتلة موصلة كتلتها m تدور في دائرة نصفها R تحت تأثير قوة مركزية $F = kx$ حيث $k = 16 \text{ N.m}^{-1}$ نأخذ سرعة ابتدائية $v_0 = 0.4 \text{ m.s}^{-1}$ في الاتجاه السالب المحاور

1- اكتب التبع الناتج الزاوي لحركة الكرة انطلاقاً من كمال التلامس مع المسار

2- عين ظلي الحركة الاول والثاني لكرة في موضع التعلق ولتسمى سرعة الحركة ω

في لحظة $t = 0.1 \text{ m}$ من الكرة

3- عين سرعة الكرة

$\alpha = \frac{d\omega}{dt} = \frac{d}{dt} \left(\frac{v}{R} \right) = \frac{1}{R} \frac{dv}{dt}$

$\omega = \frac{v}{R} = \frac{0.4}{0.1} = 4 \text{ rad.s}^{-1}$

$\alpha = \frac{d\omega}{dt} = \frac{d}{dt} \left(\frac{v}{R} \right) = \frac{1}{R} \frac{dv}{dt}$

$\alpha = \frac{d\omega}{dt} = \frac{d}{dt} \left(\frac{v}{R} \right) = \frac{1}{R} \frac{dv}{dt}$

$\alpha = \frac{d\omega}{dt} = \frac{d}{dt} \left(\frac{v}{R} \right) = \frac{1}{R} \frac{dv}{dt}$

$\alpha = \frac{d\omega}{dt} = \frac{d}{dt} \left(\frac{v}{R} \right) = \frac{1}{R} \frac{dv}{dt}$

$\alpha = \frac{d\omega}{dt} = \frac{d}{dt} \left(\frac{v}{R} \right) = \frac{1}{R} \frac{dv}{dt}$

$\alpha = \frac{d\omega}{dt} = \frac{d}{dt} \left(\frac{v}{R} \right) = \frac{1}{R} \frac{dv}{dt}$

$F = 2 \quad \alpha = ?$

$F = -kx = -2.5x = 2.5 \text{ N}$

$\alpha = -\omega^2 x = -2.5 \text{ rad.s}^{-2}$



قوة التردد والسرعة في لحظة التلامس

من سرعة دورانية في لحظة التلامس مع المسار

$\alpha = 8 \text{ rad.s}^{-2}$

$\omega = 2 \text{ rad.s}^{-1}$

مستساوية القوة للرد مع سرعة التتابع

تساوية عند مآلة التلامس $\omega = 1 \text{ rad.s}^{-1}$

$\alpha = F$

$\omega^2 = kx$

$\omega^2 = m \omega^2$

$m = 1$

$$\lambda = 0$$

2- عند التوقف التام

$$0 = 0.1 \cdot \cos\left(2\pi t + \frac{\pi}{3}\right)$$

$$\cos\left(2\pi t + \frac{\pi}{3}\right) = 0$$

$$\cos\left(2\pi t + \frac{\pi}{3}\right) = \cos\left(\frac{\pi}{2} + \pi k\right)$$

$$\pi \text{ طرفي: } 2\pi t + \frac{\pi}{3} = \frac{\pi}{2} + \pi k$$

$$2t + \frac{1}{3} = \frac{1}{2} + k$$

$$2t = \frac{1}{2} - \frac{1}{3} + k$$

$$\text{نقسم على 2: } t = \frac{1}{4} - \frac{1}{6} + \frac{k}{2}$$

$$t = \frac{1}{12} + \frac{k}{2}$$

$$\Rightarrow t_1 = \frac{1}{12} \text{ s}$$

زمن المرور الأول $k=0$

$$\Rightarrow t_3 = \frac{1}{12} + \frac{2}{2} = \frac{1}{12} + \frac{12}{12} = \frac{13}{12} \text{ s} \quad k=2 \text{ زمن المرور الثالث}$$

$$F = 1 = k \cdot x_1 = 1 = 16 \times 10^{-11} = 16 \cdot 10^{-11} \text{ N}$$

3- حساب الكتلة:

$$w_0^2 = \frac{k}{m}$$

$$m = \frac{k}{w_0^2} = \frac{16}{4\pi^2} = \frac{4}{\pi^2} \approx 0.4 \text{ kg}$$

المسألة الأولى (15 امتحان)

تتكون مرارة قوا مضيق بسبب قوة مرارة من نادون من ستا وكوني هذه اللينة بطانة
 متعادلة و ثابتة ك = $N \cdot m^{-1}$ حيث قد اصبحت بها تنبؤ الى نقطة
 ثابتة و يدل من بها تنبؤ الثانية $m = 0.1 \text{ kg}$ فماذا اعلنت ان
 عند الزحف لحظة مرور الجسم في مركز التوازن وهو يتحرك بالاتي الى اليسار بسرعة $v = 3 \text{ m/s}$

1- اصب تنبؤ الحركة

2- استيعق التابع الزحف لحالة الحركة

3- $a = 8 \text{ m/s}^2$ جهة اليمين في نقطة مطالعها $x = 3 \text{ cm}$ والتتابع عند ذلك

$k = 10 \text{ N/m}$ $m = 0.1 \text{ kg}$ $x = 0.03 \text{ m}$ $a = 8 \text{ m/s}^2$

$\omega = \sqrt{\frac{k}{m}} = \sqrt{\frac{10}{0.1}} = 10 \text{ rad/s}$

$x = x_{max} \cdot \cos(\omega t + \phi)$ 2

$t = 0 \Rightarrow x = x_{max} \cdot \cos \phi$

$x = 0 \Rightarrow \cos \phi = 0 \Rightarrow \phi = \frac{\pi}{2} \text{ rad} \text{ or } \phi = -\frac{\pi}{2} \text{ rad}$

$v = -\omega x_{max} \cdot \sin(\omega t + \phi)$

$v = -\omega x_{max} \cdot \sin \phi$

$\phi = \frac{\pi}{2} \Rightarrow v = -\omega x_{max} \cdot \sin \frac{\pi}{2} = -\omega x_{max}$

$\phi = -\frac{\pi}{2} \Rightarrow v = -\omega x_{max} \cdot \sin(-\frac{\pi}{2}) = \omega x_{max}$

$x_{max} = \frac{v}{\omega} = \frac{3}{10} = 0.3 \text{ m}$

$x = x_{max} \cdot \cos(\omega t + \phi) = 0.3 \cdot \cos(10t + \frac{\pi}{2}) \text{ m}$

$F = -kx = -10 \cdot 0.3 = -3 \text{ N}$ 3

$a = -\omega^2 x$ 1

$= -10 \cdot 0.3 = -3 \text{ m/s}^2$

المسألة الثانية (توافقية)

تقفز نقطة مادية كتلتها 5 kg بحركة توافقية بسيطة بتردد زاوي $\omega = 5 \text{ rad/s}$ في اتجاه اليمين.
 للمذبذب صناعية ويور 4 s ورجة اهتزاز $x_{\text{max}} = 8 \text{ cm}$ فإذا اختلفت ان النقطة
 كانت في موضع وطالة $\frac{x_{\text{max}}}{2}$ في هذا الزمن وهي متحركة باتجاه اليمين.

- 1- ابرتنج التابع الزماني لطاقة حركة هذه النقطة برأيتين قيمته التوابت
- 2- عين كظني المرور الأول والثاني في وضع التوازن
- 3- عين المواضع التي تكون فيها سرعة محصلة العزيم صفرًا، واحس قيمتها جوهرياً وموضنياً
- 4- احس قيمة k ، وعلا تغير هذه القيمة باصتنال الكتلة؟ متى يتغير k ؟
- 5- احس الكتلة m التي تحتل لبور 1 s .

$m = 5 \text{ kg}$, $\omega = 5 \text{ rad/s}$, $x_{\text{max}} = 8 \text{ cm}$, $x = \frac{x_{\text{max}}}{2}$ at $t = 4 \text{ s}$

$x = x_{\text{max}} \cos(\omega t + \phi)$

$\omega = \frac{2\pi}{T} = \frac{2\pi}{4} = \frac{\pi}{2} \text{ rad/s}$

at $t = 0$, $x = x_{\text{max}}$

$x_{\text{max}} = x_{\text{max}} \cos \phi$

$\cos \phi = \frac{1}{2} \Rightarrow \phi = \frac{\pi}{3} \text{ rad}$

$\phi < \frac{\pi}{2}$ at $t = 0$

$x = x_{\text{max}} \cos(\omega t + \phi) = 8 \cos(\frac{\pi}{2} t + \frac{\pi}{3}) \text{ cm}$

عند $\phi = \frac{\pi}{3} \Rightarrow x = x_{\text{max}} \cos \frac{\pi}{3} < x_{\text{max}}$

مرفوضاً $\phi = -\frac{\pi}{3} \Rightarrow x = x_{\text{max}} \cos(-\frac{\pi}{3}) > x_{\text{max}}$

$x = x_{\text{max}} \cos(\omega t + \phi)$

$x = 8 \cdot 10^{-2} \cos(\frac{\pi}{2} t + \frac{\pi}{3}) \text{ m}$

$$W_{0.2} = \frac{K}{m} \Rightarrow 2 \text{ Ks} \cdot m \cdot W_{0.2}$$

$$K = \frac{1}{2} \cdot \frac{W_{0.2}^2}{L} \cdot N \cdot m^{-1}$$

لا يتغير ك. يتغير مع طول الحبل المتغير. لا يتغير مع كتلة الحبل المتغير. لا يتغير مع مساحة المقطع العرضي للحبل المتغير.

$$T_0 = 2\pi \sqrt{\frac{m}{K}}$$

$$T_{0.2} = 4\pi \sqrt{\frac{m}{K}}$$

$$l = 4 \cdot 1.5 = \frac{m}{\frac{5}{4}}$$

$$l = 4 \cdot 1.6^2 \cdot m \cdot \frac{4}{5}$$

$$l = 3.2 \cdot m$$

$$m = \frac{1}{3.2} \cdot K \cdot \frac{4}{5}$$

الحل

$$K_{1.0} \cos(\frac{\pi}{2} + \frac{\pi}{3}) \quad K_{1.0} \cos(\frac{\pi}{2} + \frac{\pi}{3})$$

$$K_{1.0} \cos(\frac{\pi}{2} + \frac{\pi}{3})$$

$$K_{1.0} \cos(\frac{\pi}{2} + \frac{\pi}{3})$$

$$K_{1.0} \cos(\frac{\pi}{2} + \frac{\pi}{3})$$

$$K_{1.0} \cos(\frac{\pi}{2} + \frac{\pi}{3})$$

$$K_{1.0} \cos(\frac{\pi}{2} + \frac{\pi}{3})$$

$$K_{1.0} \cos(\frac{\pi}{2} + \frac{\pi}{3})$$

$$K_{1.0} \cos(\frac{\pi}{2} + \frac{\pi}{3})$$

$$K_{1.0} \cos(\frac{\pi}{2} + \frac{\pi}{3})$$

$$K_{1.0} \cos(\frac{\pi}{2} + \frac{\pi}{3})$$

$$K_{1.0} \cos(\frac{\pi}{2} + \frac{\pi}{3})$$

$$K_{1.0} \cos(\frac{\pi}{2} + \frac{\pi}{3})$$

$$K_{1.0} \cos(\frac{\pi}{2} + \frac{\pi}{3})$$

$$K_{1.0} \cos(\frac{\pi}{2} + \frac{\pi}{3})$$

$$K_{1.0} \cos(\frac{\pi}{2} + \frac{\pi}{3})$$

$$K_{1.0} \cos(\frac{\pi}{2} + \frac{\pi}{3})$$

$$K_{1.0} \cos(\frac{\pi}{2} + \frac{\pi}{3})$$

$$K_{1.0} \cos(\frac{\pi}{2} + \frac{\pi}{3})$$

$$K_{1.0} \cos(\frac{\pi}{2} + \frac{\pi}{3})$$

$$K_{1.0} \cos(\frac{\pi}{2} + \frac{\pi}{3})$$

$$K_{1.0} \cos(\frac{\pi}{2} + \frac{\pi}{3})$$

$$K_{1.0} \cos(\frac{\pi}{2} + \frac{\pi}{3})$$

$$K_{1.0} \cos(\frac{\pi}{2} + \frac{\pi}{3})$$

$$K_{1.0} \cos(\frac{\pi}{2} + \frac{\pi}{3})$$

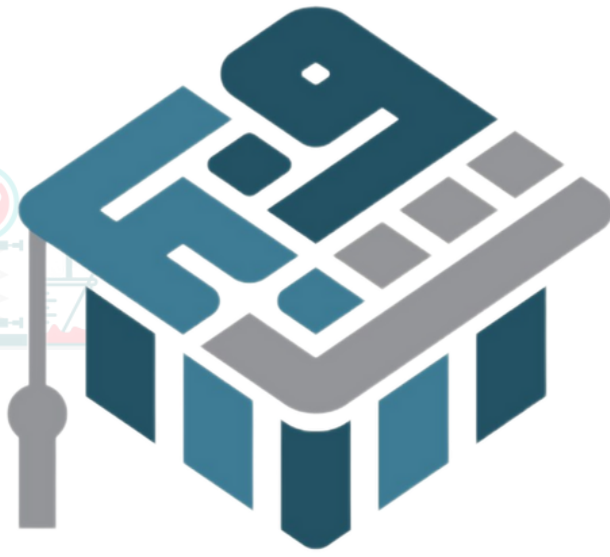
$$K_{1.0} \cos(\frac{\pi}{2} + \frac{\pi}{3})$$

$$K_{1.0} \cos(\frac{\pi}{2} + \frac{\pi}{3})$$

$$K_{1.0} \cos(\frac{\pi}{2} + \frac{\pi}{3})$$

$$K_{1.0} \cos(\frac{\pi}{2} + \frac{\pi}{3})$$

شغف وفريقك خطوة بخطوة



شغف التعليمي
Educational passion

$2 > -3$
 $0.999... = 1$
 $\pi \approx 3.14$
 $\sqrt{2}$
 5^{2^3}
 $101_2 = 5_{10}$



القناة الرئيسية " فريق شغف التعليمي "



<https://t.me/alsh276>

مكتبة شغف " بوت الملفات "



https://t.me/passion_study_bot