

* طريقة المير توافقيه *

* دراسة تجريبية:

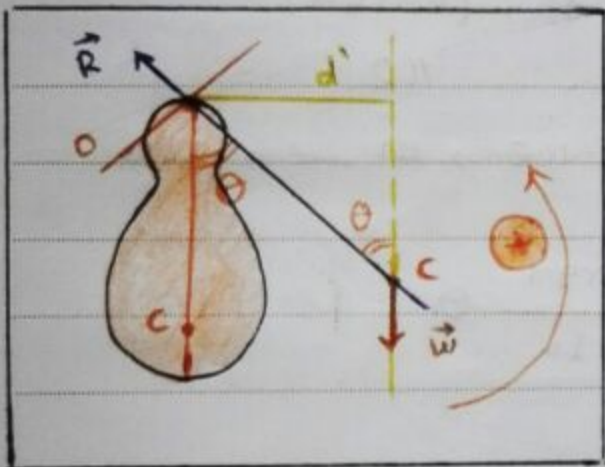
$$OC = d$$

لتوى لمؤثرة: \vec{R}, \vec{w}

$$\Sigma \tau = I \alpha$$

$$\Gamma_{R/O} + \Gamma_{w/O} = I \alpha$$

($\Gamma_R = 0$, حاصل \vec{R} بلافي خود و الدوران)



$$\Gamma_w = -d \cdot w$$

$$= -OC \sin \theta mg$$

$$0 - mgd \sin \theta = I \alpha$$

$$\alpha = - \frac{mgd}{I_0} \sin \theta$$

$$\alpha = - (\theta)''$$

$$(\theta)''_t = - \frac{m \cdot g d}{I_0} \sin \theta$$

* معادلة تفاضلية من الدرجة الثانية (متناهي حدتها

ليس جيبسي

لذنيا بدلالة $\sin \theta$ بدل θ

* المير التوافقي: كل جسم مهتز تحت تأثير

ثقله يتوى سا توي حول محور لا يمر من مركز عطالته.

$$T_0 = \frac{t}{n} \Leftrightarrow t \Leftrightarrow n = 10$$

30°	22°	20°	15°	14°	13°	10°	7°	3°	θ
3,2	3	2,5	2,3	2	2	2	2	2	t
0,32	0,3	0,25	0,23	0,2	0,2	0,2	0,2	0,2	T_0

* ليس للمير علاقة بالسرعة الزاوية
من زحل (السرعة الصغيرة)

* للمير علاقة بالسرعة الزاوية
الزاوية من العلاقة
بكرة

$$\theta > 14^\circ \quad \theta > 0,24 \text{ rad}$$

// حركة ليست جيبسية //

$$\theta = \sin \theta = \tan \theta$$

$$\cos \theta \approx 1$$

// حركة جيبسية //

$$\cos \theta = 1 - \frac{1}{2} \theta^2$$

ليس للدور علاقة بـ θ_{max} كتلة

$$T_0' = T_0 \left(1 + \frac{\theta_{max}^2}{16} \right)$$

السعة الزاوية الكبيرة

كثيرة صغيرة

***NOTE:** نواس يدق بثانية

$$T_0 = 2S$$

نواس ثقلي يدق الثانية دوره T_0 كتلته m هلينا
الكتلة ذرية اصفان ما كانت عليه فيصبح دوره

$$T_0 = 6S, T_0 = 4S, T_0 = 2S, T_0 = 1S$$

علل توفر الميانية كما ارتفعنا للأعلى
كما ارتفعنا تقل g
تزداد T_0
توفر الميانية



*** السعة الصغيرة:** $\theta = \sin \theta$

$$I_0 \ddot{\theta} = -mgd \theta \quad (1)$$

هو معادلة تفاضلية من الدرجة الثانية حلها جيبية مع الشكل

$$\theta = \theta_{max} \cos(\omega_0 t + \phi)$$

$$\dot{\theta} = -\omega_0 \theta_{max} \sin(\omega_0 t + \phi)$$

$$\ddot{\theta} = -\omega_0^2 \theta_{max} \cos(\omega_0 t + \phi)$$

$$\ddot{\theta} = -\omega_0^2 \theta \quad (2)$$

بالمساواة بين (1) و (2):

$$-\omega_0^2 \theta = \frac{mgd}{I_0} \theta$$

$$\omega_0^2 = \frac{mgd}{I_0}$$

$$\omega_0 = \sqrt{\frac{mgd}{I_0}} > 0$$

حركة جيبية درانية

*** الدوران التام:** T_0

$$T_0 = \frac{2\pi}{\omega_0} = \frac{2\pi}{\sqrt{\frac{mgd}{I_0}}}$$

$$T_0 = 2\pi \sqrt{\frac{I_0}{mgd}}$$

السعة الصغيرة

* نواس ثقلي بسيط طول حبله 1m أحسب دوره لو

ناس بسة زاوية 0.4rad
 ω_{max}

$$T_0 = 2\pi \sqrt{\frac{l}{g}} = 2\pi \sqrt{\frac{1}{10}} = 2\text{ s}$$

$$T_0' = T_0 \left(1 + \frac{\omega_{max}^2}{16}\right)$$

$$= 2 \left(1 + \frac{(0.4)^2}{16}\right) = 2.02\text{ s}$$

* دراسة خريكية لنواس البسيط :

* القوى المؤثرة \vec{T}, \vec{W}

$$\sum \vec{F} = m \vec{a}$$

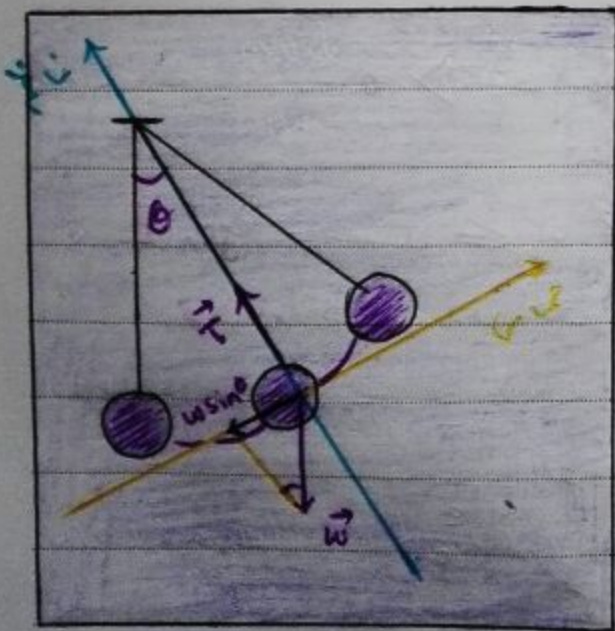
$$\vec{T} + \vec{W} = m \vec{a}$$

بالاسقاط على المحاس :

$$0 - mg \sin \theta = ma_t$$

$$a_t = -g \sin \theta$$

$$\alpha = \frac{a_t}{l}$$



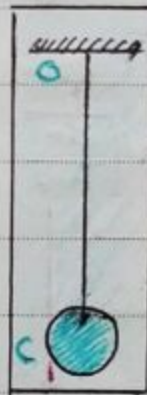
* النواس البسيط :

نظرياً : نقطة مادية صلبة خيط لا يمتد
 بعد الأتلة كتمتر على بعد ثابت من
 المحور .

عملياً : كرة كثافتها النسبية عالية صلبة
 خيط لا يمتد بعد الأتلة كتمتر على بعد
 ثابت .

نصف قطرها صغير بالنسبة لطول خيط

$$\| oc = d = l = r \|$$



بعد مركز
 عظمة
 المحلة عن
 المحور

بعد مركز
 الجسم عن المحور

$$T_0 = 2\pi \sqrt{\frac{I_0}{mgd}}$$

$$I_0 = m l^2$$

$$d = l$$

$$T_0 = 2\pi \sqrt{\frac{m l^2}{m g l}}$$

$$T_0 = 2\pi \sqrt{\frac{l}{g}}$$

السبة البسيطة

$$T_0' = T_0 \left(1 + \frac{\omega_{max}^2}{16}\right)$$

السبة البسيطة

$$E_k = \frac{1}{2} I \omega^2$$

بسيط

$$I = m l^2$$

$$\omega = \frac{v}{l}$$

$$E_k = \frac{1}{2} m l^2 \frac{v^2}{l^2}$$

$$E_k = \frac{1}{2} m v^2$$

البنواس (المتكافئ)

« كفة + حبل » بسيط

$$T_0 = 2\pi \sqrt{\frac{l}{g}}$$

مركب

$$T_0 = 2\pi \sqrt{\frac{I_0}{mgd}}$$

$$T_0' = T_0 \left(1 + \frac{\theta_{max}}{\pi} \right)$$

$$\vec{w}, \vec{T}$$

$$\sum \vec{F} = m \cdot \vec{a}$$

$$wT = 0$$

$$\vec{w}, \vec{R}$$

$$\sum \tau = I \alpha$$

$$wR = 0$$

$$Ww = mgh$$

$$E_k = \frac{1}{2} m v^2$$

$$E_k = \frac{1}{2} I \omega^2$$

$$\alpha l = -g \sin \theta$$

$$\alpha = -\frac{g}{l} \sin \theta$$

$$\alpha = \theta_t$$

$$\theta_t = -\frac{g}{l} \sin \theta$$

معادلة تفاضلية من الدرجة الثانية حلها ليس

جيبين بدلالة $\sin \theta$ بدل θ

السرعة الصغيرة $\theta = \sin \theta$

$$\theta_t = -\frac{g}{l} \theta \quad (1)$$

وهي معادلة تفاضلية من الدرجة الثانية حلها

جيبين من الشكل

$$\theta = \theta_{max} \cos(\omega_0 t + \phi)$$

$$\theta_t = -\omega_0 \theta_{max} \sin \omega_0 t + \phi$$

$$\theta_{tt} = -\omega_0^2 \theta_{max} \cos \omega_0 t + \phi$$

$$\theta_{tt} = -\omega_0^2 \theta \quad (2)$$

بالمعادلة بين (1) و (2)

$$-\omega_0^2 \theta = -\frac{g}{l} \theta$$

$$\omega_0^2 = \frac{g}{l}$$

$$\omega_0 = \sqrt{\frac{g}{l}} > 0$$

l و g موجبتان $\Rightarrow \omega_0$ موجبة

حركة جيبية دورانية //

$$T_0 = \frac{2\pi}{\omega_0} = \frac{2\pi}{\sqrt{\frac{g}{l}}}$$

$$T_0 = 2\pi \sqrt{\frac{l}{g}}$$

كتلة الجسم

$$I_D = I_D + mr^2$$

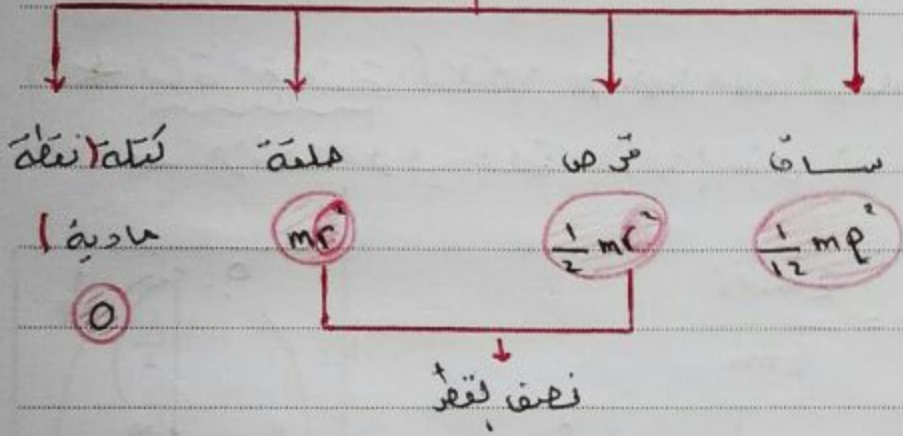
(تطبق لها ينفذ)

عزم عطالة الجسم
بالنسبة لمحور لا
يمر من مركز عطالة

عزم عطالة جسم
بالنسبة لمحور يمر
من مركز عطالة

بعد مركز عطالة
الجسم عن المحور

تظهر حينئذ المسائل



حساب I_D

حسم بالنسبة لمحور لا يمر
من مركزه

استنتاج الدور في حال بسطة لهيمنة

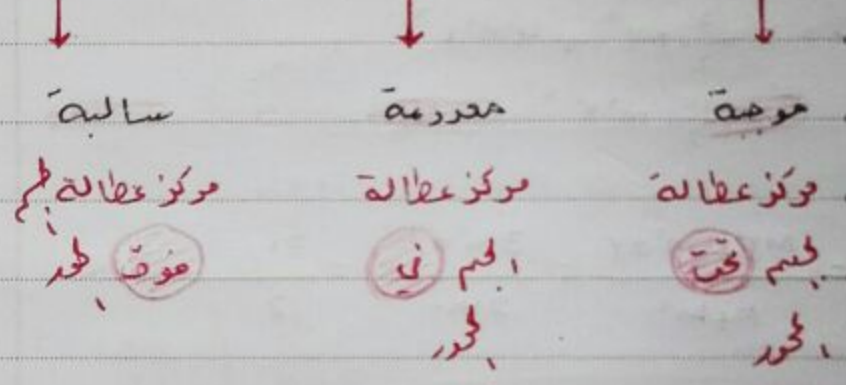
$$T_0 = 2\pi \sqrt{\frac{I_D}{mgL}}$$

+ حساب d

$$d = \frac{\sum m_i r_i}{\sum m_i} = \frac{m_1 r_1 + m_2 r_2 + \dots}{m_1 + m_2 + \dots}$$

« ٢ »

بعد مركز عطالة الجسم عن المحور



0 : محور

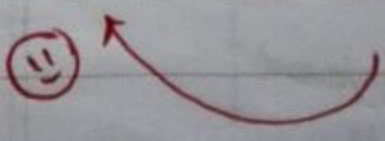
c : مركز عطالة المحلة

لا يتبع (ت) المحور بسبب لا يتد قريب من نقطة لا أكبر

$d = 0c$ بعد مركز عطالة المحلة عن المحور

r بعد مركز عطالة الجسم عن المحور

+ حساب m كتلة المحلة : $m = m_1 + m_2 + \dots$

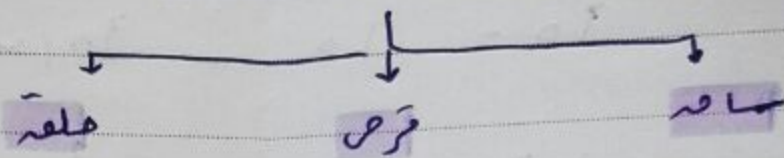


|| عزم العطالة || :

* عزم عطالة نقطة مادية كتلة نقطية :

$$I_{D/C} = m (r_{\text{بعد عن محور}})^2$$

عزم عطالة الجسم



$$I_D = m (r_{\text{بعد عن المحور}})^2 + I_{D/C}$$

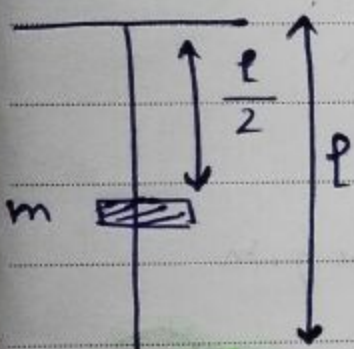
|| للقرص نصف قطر r ||

مثال

ساحة كتلتها m ، طولها l معلقة من طرفها العلوي ، إذا

علقت أن $I_{D/C} = \frac{1}{12} m l^2$ ، يجب I_D

محور



$$I_D = m \left(\frac{l}{2}\right)^2 + \frac{1}{12} m l^2$$

$$= m l^2 \left(\frac{1}{4} + \frac{1}{12}\right) = \frac{1}{3} m l^2$$

|| إذا التوازي كتلة وحدة و d بعد الكتلة عن المحور ||

مثال

قرص كتلته m نصف قطره r معلقة من نقطة - قطرها ، إذا

علقت أن $I_{D/C} = \frac{1}{2} m r^2$ ، يجب I_D

محور



$$I_D = m r^2 + I_{D/C}$$

$$= m r^2 + \frac{1}{2} m r^2 = \frac{3}{2} m r^2$$

مثال

حلقة كتلتها M نصف قطرها R معلقة من نقطة عمود

إذا علقت ، $m R^2 = I_{D/C}$

$$I_D = m R^2 + m R^2 = 2 m R^2$$

(2018)

مثال

ساعة كتلتها $m = 3 \text{ kg}$ طولها $l = 1 \text{ m}$ متصلة من منتصفها ونقلها عن طرفها السفلي كتلة ثقيلة $m_1 = 1 \text{ kg}$ إذا كانت

أجب $I_D = \frac{1}{12} m l^2$

نسبة $I_D = I_D + I_{D/m}$

نسبة $I_D = m_1 \left(\frac{l}{2}\right)^2$

$= 1 \left(\frac{1}{2}\right)^2 = 1 \times \frac{1}{4} = \frac{1}{4} \text{ kg m}^2$

نسبة $I_D = m_1 (0)^2 + I_{D/l}$
 $= 3(0) + \frac{1}{12} m_1 l^2$

$= \frac{1}{12} (3) (1)^2 = \frac{1}{4} \text{ kg m}^2$

نسبة $I_D = \frac{1}{4} + \frac{1}{4} = \frac{2}{4} = \frac{1}{2} \text{ kg.m}^2$

(2022)

مثال

ساعة من مادة الألياف طولها 1 m متصلة من منتصفها ونقلها عن طرفها السفلي كتلة ثقيلة $m = 0,9 \text{ kg}$ ومن

الأخرى $m_2 = 0,3 \text{ kg}$ اجب I_D

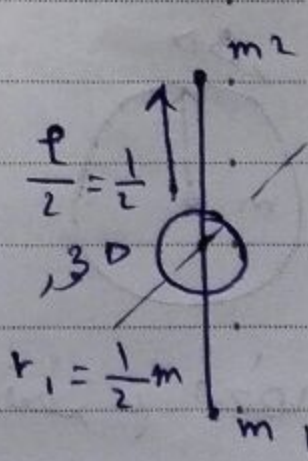
نسبة $I_D = I_D + I_{D/m_1} + I_{D/m_2}$

$= 0 + m_1 r_1^2 + m_2 r_2^2$

$= 0,9 \left(\frac{1}{2}\right)^2 + 0,3 \left(\frac{1}{2}\right)^2$

$= 0,9 \times \frac{1}{4} + 0,3 \times \frac{1}{4} = \frac{1}{4} (0,9 + 0,3) =$

$\frac{1}{4} (1,2) = 0,3 \text{ kg m}^2$



* حل المسائل :

1 - استنتج T_0 في حال بركة الصغيرة انطلاقاً

من الشكل بإمام .

$$T_0 = 2\pi \sqrt{\frac{I_D}{mgd}}$$

فستنتج (I_D) ثم (d) ثم (m) .

2 - احسب طول البندول بسيط لموافقاً لهذا التراسي .

مركب $T_0 = T_0$ بسيط

$$2\pi \sqrt{\frac{l}{g}} = T_0 \quad \text{مركب}$$

$$l = 1.7 \text{ m}$$

$$\omega = \frac{2\pi}{T}$$

- السرعة الزاوية « ω » .

$$\omega_m = \omega_c = \omega_m'$$

$$v_m \neq v_c \neq v_m'$$

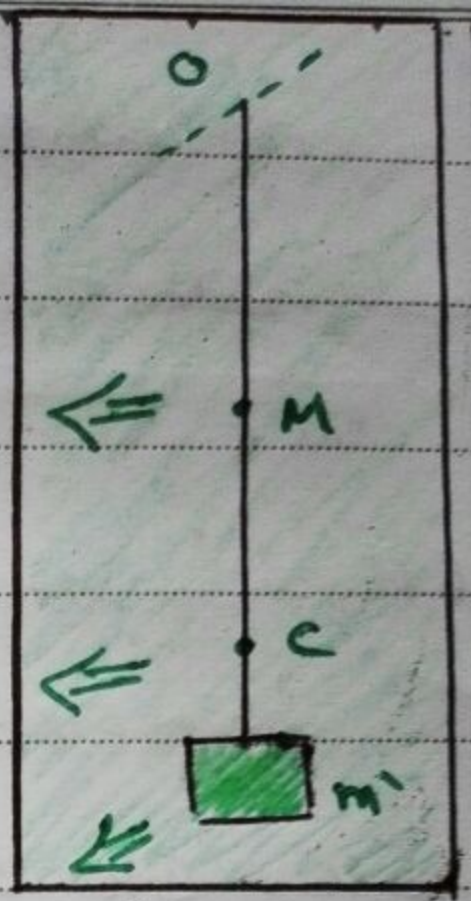
[لأنه لهم مختلف]

$$\frac{v_m}{\frac{1}{2}} \Rightarrow v_m = 1$$

$$2 \leftarrow W_M = \frac{v_M}{\frac{1}{2}}$$

$$2 \leftarrow W_C = \frac{v_C}{d}$$

$$2 \leftarrow W_{M'} = \frac{v_{M'}}{1}$$



3. استنتاج W أو v أو θ_{max} أو E_K .

وحيث (2)

$$\theta_2 = \theta$$

الاشارة فوق

$$\theta_2 = 0$$

$$\text{سرعة} = ?$$

$$E_{K_2} = \square$$

وحيث (1)

$$\theta_1 = \theta_{max}$$

$$\text{سرعة} = 0$$

$$E_{K_1} = 0$$

$$\Delta E_K = \sum W_{\vec{F}} (1 \rightarrow 2)$$

$$\Theta_2 = 0$$

$$\text{سرعة} = 0$$

$$\text{سرعة} = ?$$

$$EK_1 = 0$$

$$EK_2 = \square$$

$$\Delta EK = \sum W_{\vec{F}} (1 \rightarrow 2)$$



سبيل

حركي

$$EK_2 - EK_1 = W_{\vec{w}} + W_{\vec{T}}$$

$\begin{matrix} \parallel \\ 0 \end{matrix}$
 $\begin{matrix} \parallel \\ 0 \end{matrix}$

$$EK_2 - EK_1 = W_{\vec{w}} + W_{\vec{R}}$$

$\begin{matrix} \parallel \\ 0 \end{matrix}$
 $\begin{matrix} \parallel \\ 0 \end{matrix}$

$$\frac{1}{2} m v^2 = mgh$$

$$\frac{1}{2} I \omega^2 = mgh$$

$$h = d(\cos \theta_2 - \cos \theta_1)$$

* مركب، مثال :

- استنتج ω عند التمر في بقوله .

$$a = \sqrt{2gl(1 - \cos \theta_{max})}$$

4) استنبط قوة التوتق \vec{T}

19 في السابق

القوة المؤثرة \vec{W} و \vec{T}

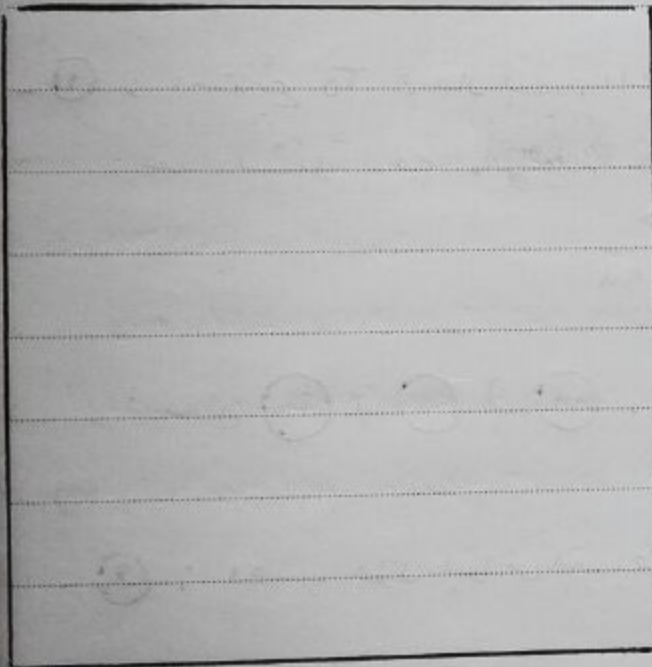
$$\sum \vec{F} = m \cdot \vec{a}$$

$$\vec{T} + \vec{W} = m \cdot \vec{a}$$

بالاستقار على محور الجيب \vec{T} (الناحية)

$$T - W = ma_c$$

$$T = m \frac{a^2}{l} + mg$$



19b عند زاوية θ

بالاستقار على الناحية

$$T - W \cos \theta = ma_c$$

$$T = m \frac{a^2}{l} + mg \cos \theta$$

وحيث (2)

$$\theta_2 = 0$$

$$W = ?$$

$$EK_2 = \frac{1}{2} I \omega^2$$

$$\Delta EK = \sum W \vec{F} (1 \rightarrow 2)$$

$$EK - EK_1 = W \vec{w} + W \vec{r}$$

$$W \vec{r} = 0 \text{ لأنه لا يسبب انتقال}$$

$$\frac{1}{2} I \omega^2 - 0 = mgh$$

$$h = d (\cos \theta_2 - \cos \theta_1)$$

$$= d (1 - \cos \theta_{max})$$

$$\frac{1}{2} I \omega^2 = m \cdot g \cdot d (1 - \cos \theta_{max})$$

$$\omega = \sqrt{\frac{2mgd(1 - \cos \theta_{max})}{I}}$$

* بسيط، هناك

- استنبط a_c عند المرور بالناحية

وحيث (2)

$$\theta_2 = 0$$

$$a = ?$$

$$EK = \frac{1}{2} m a^2$$

$$\Delta EK = \sum W \vec{F} (1 \rightarrow 2)$$

$$EK_2 - EK_1 = W \vec{w} + W \vec{r}$$

$$W \vec{r} = 0 \text{ لأنه لا يسبب انتقال في}$$

كل لحظة زمنية

$$\frac{1}{2} m a^2 = m \cdot g \cdot dh$$

$$h = d (\cos \theta_2 - \cos \theta_1)$$

$$= l (1 - \cos \theta_{max})$$

$$\frac{1}{2} a^2 = gl (1 - \cos \theta_{max})$$

5. استنتج التسارع للمماس عندنا حين

القوى المؤثرة \vec{w} و \vec{T}

$$\sum \vec{F} = m \cdot \vec{a}$$

$$\vec{w} + \vec{T} = m \cdot \vec{a}$$

بالاستقار على المماس

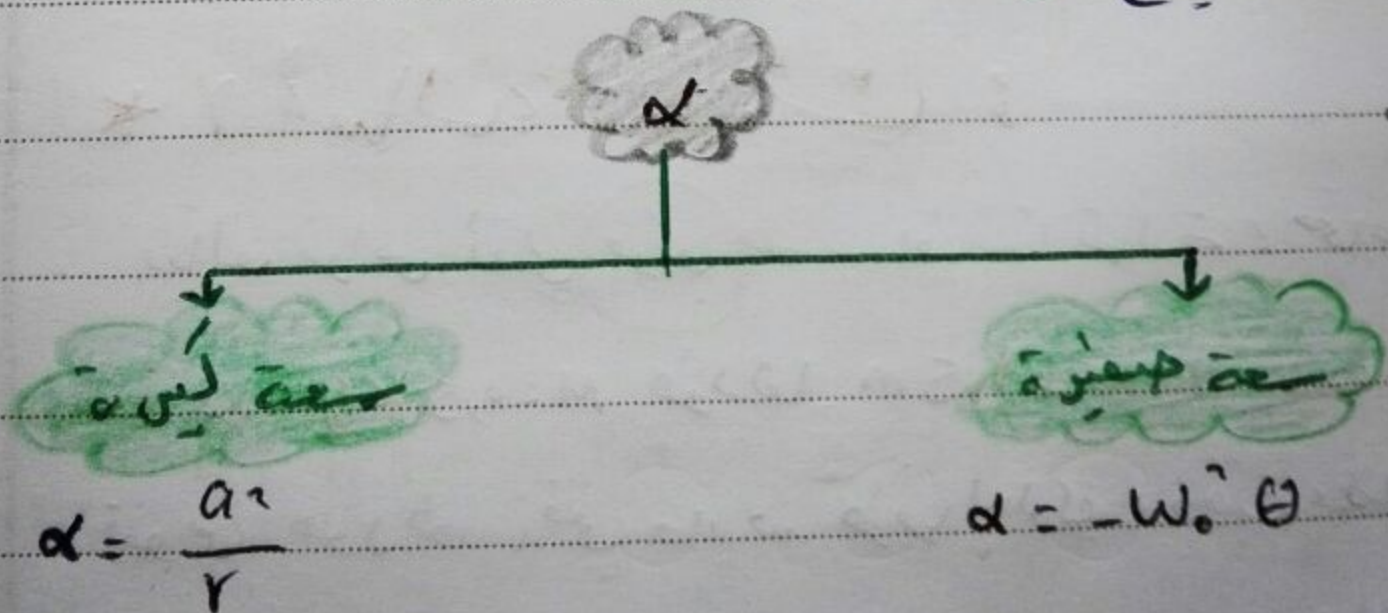
$$w \sin \theta + 0 = ma_t$$

$$m/g \sin \theta = ma_t$$

$$a_t = g \sin \theta$$

6. اُجب التسارع الزاوي عندنا

حين



- الكهنتن ان ات عيب (المتناقضية) • • • • •
- (المتناقض) عيب (المتخامد) • • • • •

- a) تشير ان الى التوسيت فيه
- b) تدم الساتخ ، ركب لتديها
- c) توفّر " " " "
- d) " " " " " "

• أختي نفسي :

• أول لك : وقت الاجابة لصحبة ميا باي :

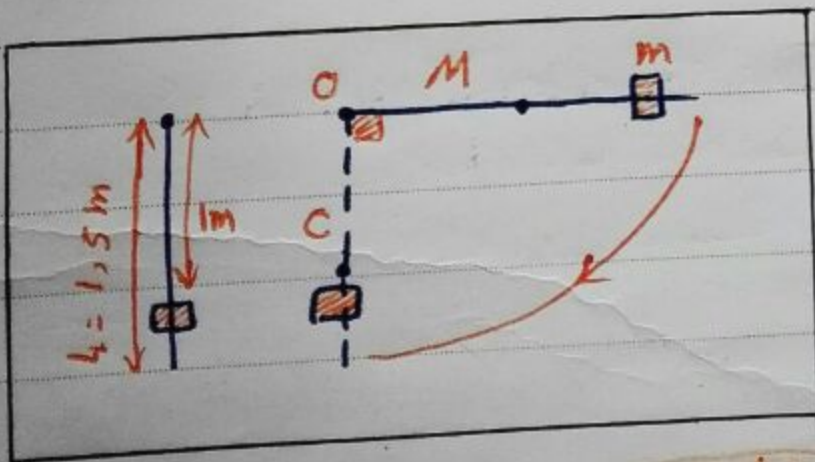
1) : تحت بزيرة بيت جديك و طيبة إيليك جديك
 تصيح الميانية المعلقة على الجدار وهو مؤلفه
 صه ساق منتهية بقرم قابل للحركة حيدراً و هو
 فاصلة بالساعة الساكنة فاصلة ان ساكنة
 بما أخذت كانت الميانية تشير الى السدة
 والحر دقاتك وتصيح ميا من لوقت يجب :

• ثانياً : حل المسائل الآتية : (في الجمع

مسائل $g = 10 \text{ m/s}^2$, $\pi^2 = 10$, $4\pi = 12,5$.

• السئلة والفتوى :

تألف نواس ثقلي (مركب) من ساق ساق تولية ، مبانسة ،
 كتلتها $M = 0,5 \text{ kg}$ طولها $1,5 \text{ m}$ ، عليها وان
 نواس هو دقود أفقي عارضه طرفها ليلوي ، وسيت عليها
 كتلة نظية $m = 0,5 \text{ kg}$ على بعد 1 m من هذا لعلوا
 كما في الشكل جدار :



• الحل :

1) احسب دور هذا النواس في حالة إسكان الزاوية الصغيرة .

a) : لإيقاف الميانية ، و ^{فقط} بقرم مقدار ضئيل
 ثم لإعادة تسفيها .

b) : " " " " " " " " " " " "

c) : تصيح عقرب الدقاتك وإعادته تشير
 الوقت الى السدة تماماً .

d) : لإيقاف الميانية من دقاتك ثم لإعادة
 تسفيرها أفراً .

2) : ميانيان متانلتان صبوطان عند سطح
 القرم بالتوسيت الكلي ، نفع الأولى بالطابق
 الأرضي لنا لحة سكان ، بينما نفع الثانية في
 الأظير ، فإنه بعد شهر مبيات درجة
 الحرارة :

الوضع (2)

$$\theta = 0$$

$$\omega = ?$$

$$E_K = \frac{1}{2} I_D \omega^2$$

$$\Delta E_K = \sum W_{\vec{F}} (1 \rightarrow 2)$$

$$E_{K2} - E_{K1} = W_{\vec{w}} + W_{\vec{P}}$$

$W_{\vec{P}} = 0$ لأن \vec{P} لا يملك انتقال

$$\frac{1}{2} I_D \omega^2 - 0 = mgh$$

$$h = d (\cos \theta_2 - \cos \theta_1)$$

$$h = d (1 - 0)$$

$$E_{K2} = 1 \times 10 \times \frac{7}{8} = \frac{70}{8} \text{ J}$$

السرعة الزاوية:

$$E_K = \frac{1}{2} I_D \omega^2$$

$$\frac{70}{80} = \frac{1}{2} \times \frac{7}{8} \times \omega^2$$

$$\omega^2 = 20 \Rightarrow \omega = \sqrt{20} \Rightarrow \omega_c = 2\sqrt{5} \text{ rad.s}^{-1}$$

$$\omega_{m'} = \omega = 2\sqrt{5}$$

$$v_{m'} = 2\sqrt{5} \times 1 = 2\sqrt{5} \text{ m.s}^{-1}$$

الوضع (1)

$$\theta = \theta_{max}$$

$$\omega = 0$$

$$E_K = 0$$

$$T_0 = 2\pi \sqrt{\frac{I_D}{mgd}}$$

لأن

$$I_D = I_D + I_{Dm'}$$

$$I_D = I_{D'} + m' r^2$$

$$I_D = \frac{1}{12} M l^2 + m \left(\frac{l}{2}\right)^2 = \frac{1}{3} M l^2$$

$$I_D = m' p^2$$

$$I_D = \frac{1}{3} \left(\frac{1}{2}\right) \left(\frac{3}{2}\right)^2 + \left(\frac{1}{2}\right) (1)$$

$$0,875 = \frac{7}{8} \text{ kg.m}^2$$

$$d = \frac{\epsilon m_i r_i}{\epsilon m_i} = \frac{M \left(\frac{l}{2}\right) + m' (p^2)}{m + m'}$$

$$d = \frac{\frac{1}{2} \left(\frac{3}{4}\right) + \frac{1}{2} (1)}{\frac{1}{2} + \frac{1}{2}} = \frac{\frac{3}{8} + \frac{1}{2}}{1} = \frac{7}{8} \text{ m}$$

$$\epsilon m = M + m' = 0,5 + 0,5 = 1 \text{ kg}$$

$$T_0 = 2\pi \sqrt{\frac{\frac{7}{8}}{1 \times 10 \times \frac{7}{8}}} = 2 \text{ s}$$

2) نوضح لحظة فنوار عند θ_{max}

موضع توازنها حيث تكون بزاوية $\frac{\pi}{2} \text{ rad}$ وترتكها

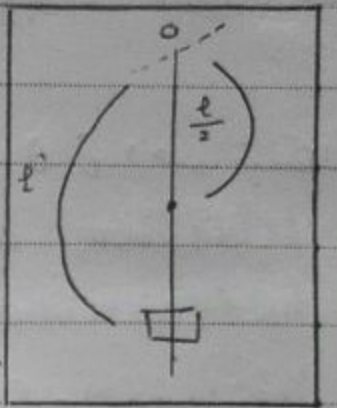
بعد سرعة ابتدائية v حسب الطاقة الحركية

للفنوار لحظة زوارة \vec{L} حيث $\vec{L} = \vec{r} \times \vec{p}$ حسب سرعة

الخطية للكتلة النقطية m عند θ_{max}

لا نعلم عظامه حيث هو في محور O على مسوفا r

لذلك مركز عظامها $\parallel I_{D/c} = \frac{1}{12} M l^2 \parallel$



$$v = \sqrt{2gh} = \sqrt{2(10)(0,8)} = \sqrt{16} = 4 \text{ m.s}^{-1}$$

2) لاستنتاج صيغة الزاوية θ ثم احب قيمتها

$$h = l(\cos\theta_2 - \cos\theta_1)$$

$$h = l(1 - \cos\theta_{max})$$

$$h = 1,6(1 - \cos\theta_{max})$$

$$\cos\theta_{max} = 1 - \frac{h}{l} = 1 - \frac{0,8}{1,6} = \frac{1}{2}$$

$$\cos\theta_{max} = \frac{1}{2} \Rightarrow \theta_{max} = \frac{\pi}{3} \text{ rad}$$

3) احب دور هذا النواس

$$T_0' = T_0 \left(1 + \frac{\theta_{max}^2}{16}\right)$$

$$T_0 = 2\pi \sqrt{\frac{l}{g}} = 2\pi \sqrt{\frac{1,6}{10}} = 0,8\pi \text{ s}$$

$$T_0' = \frac{8}{10} \pi \left(1 + \frac{(\frac{\pi}{3})^2}{16}\right)$$

$$T_0' = 2,672 \text{ s}$$

4) لاستنتاج بالرسم العلاقة المحددة لسعة قوة التوتر المحيط عند المرور بالزاوية θ ثم احب قيمتها



القوى المؤثرة: \vec{W} , \vec{T}

$$\vec{F} = m \cdot \vec{a}$$

$$\vec{W} + \vec{T} = m \cdot \vec{a}$$

بالاستقار على الاتجاه (الزاوية):

$$-W + T = m \cdot a_c$$

$$\Rightarrow T = m \frac{v^2}{l} + m \cdot g$$

* المسألة (المطالعة)

نلق كرة صلبة ندها نقطة ماصة ، كتلتها

$m = 0,5 \text{ kg}$ ، جيب همد بكتلة ، لا غبط موله

$l = 1,6 \text{ m}$ لتؤلف نراساً ثقلياً بسيطاً

ثم نزيح الكرة إلى مسوياً فوق يرتفع

$h = 0,8 \text{ m}$ عن الممر الأفقي المار بها وهي

في موضع توازنها بالزاوية θ ليصبح فيها

النواحي 3 اساقول زاوية θ ، ونتركها

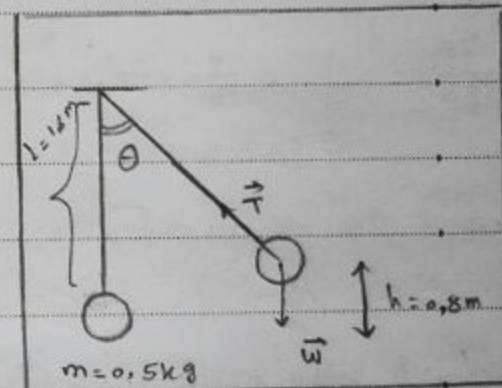
عنه سرعة v وبتأني

* المطلوب

1) استنتج بالرسم العلاقة المحددة سرعة

الكرة عند مرورها بالزاوية θ ثم احب قيمتها

موضحاً بالرسم



وحيث «2»

$$\theta_2 = 0$$

$$v = ?$$

$$EK_2 = \frac{1}{2} m \cdot v^2$$

$$\Delta EK = \sum W_{\vec{F}} (1 \rightarrow 2)$$

$$EK_2 - EK_1 = W_{\vec{W}} + W_{\vec{T}}$$

$W_{\vec{T}} = 0$ لأن عامل \vec{T} الانفعال في كل لحظة زمنية

$$\frac{1}{2} m \cdot v^2 = m \cdot g \cdot h$$

وحيث «1»

$$\theta_1 = \theta_{max}$$

$$v = 0$$

$$EK_1 = 0$$

$$d = \frac{\epsilon m_i r_i}{\epsilon m_i} = \frac{m_1 \left(\frac{r}{2}\right) + m_2 r}{m_1 + m_2}$$

$$\frac{\frac{4}{10} \left(\frac{1}{2}\right) + \frac{2}{10} (1)}{\frac{4}{10} + \frac{2}{10}} = \frac{\frac{4}{10}}{\frac{6}{10}} = \frac{4}{6}$$

$$m = m_1 + m_2 = 0,4 + 0,2 = 0,6 \text{ kg}$$

$$T_0 = \sqrt{\frac{3 \times 10^{-1}}{6 \times 10^{-1} \times 10 \times \frac{2}{5}}} = \sqrt{3} \text{ s}$$

② : توزيع الجلبة عند موضع توازنها بزاوية $\theta_{max} > 0,24 \text{ rad}$ وتركها دون سرعة ابتدائية فتكون السرعة الخطية لمرکز عظامه جلبة بنواس لحظة سرورها بالثول . $\omega = \frac{4\pi}{3\sqrt{3}} \text{ m.s}^{-1}$ * المطلوب :

Ⓐ : حسب السرعة الخطية للكتلة التعلقة m_2

$$\omega_c = \frac{v_c}{d} = \frac{\frac{4\pi}{3\sqrt{3}}}{\frac{2}{3}} = \frac{2\pi}{\sqrt{3}} \text{ rad.s}^{-1}$$

$$\omega_c = \omega_{m_2} = \frac{2\pi}{\sqrt{3}} \text{ rad.s}^{-1}$$

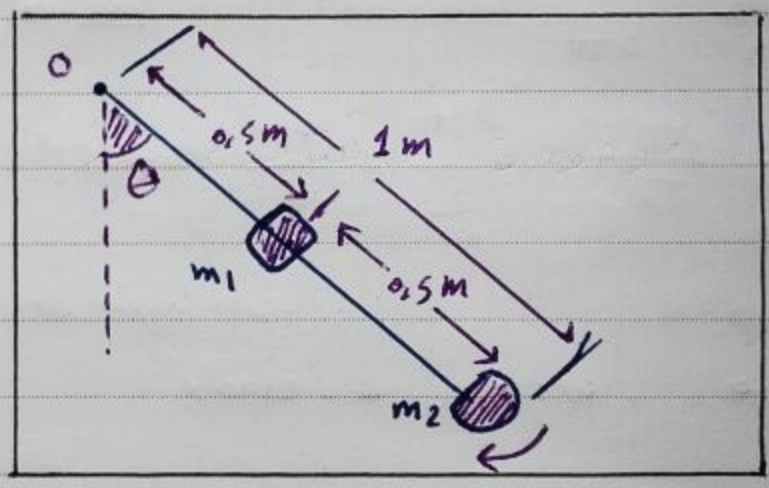
$$\omega_{m_2} = \omega_{m_2} \cdot r = \left(\frac{2\pi}{\frac{2}{3}}\right) (1) = \frac{2\pi}{\sqrt{3}} \text{ m.s}^{-1}$$

Ⓑ : استنبط قيمة الزاوية θ_{max}

$$T = (0,5) \left(\frac{4}{1,6}\right) + (0,5) (10) = 10 \text{ N}$$

السؤال الرابع :

ساق ساق ثولية ، سملة الكتلة ، طولها $l = 1 \text{ m}$ نثبت في منتصفها كتلة نظية $m_1 = 0,4 \text{ kg}$ ونثبت في طرفها سنان كتلة نظية $m_2 = 0,2 \text{ kg}$ لتؤلف الجلبة ثولاً ثقلياً مركباً يمكنه الدور بغير في ساق ثول حول محور أفقي مار به لفران المثلث لساق .



* المطلوب :

Ⓐ : حسب دور ثولها حغيرة السعة .

$$T_0 = 2\pi \sqrt{\frac{I_0}{m \cdot g \cdot d}}$$

$$I_0 = I_0' + I_0''$$

$$I_0 = I_0' + m r^2$$

$$I_0 = m_1 \left(\frac{r}{2}\right)^2 = \frac{1}{4} m_1 r^2$$

$$I_0 = m_2 r^2$$

$$I_0 = \frac{1}{4} m_1 r^2 + m_2 r^2$$

$$= \frac{1}{4} (0,4) (1)^2 + (0,2) (1)^2 = 0,3 \text{ kg}$$

حركة هذا النوار انطلاقاً من زاوية $\theta = 0$

$$t = ? \quad \theta_{max} = \frac{1}{2\pi} \text{ rad}$$

$$t = 0, \quad \omega = 0, \quad \theta = \theta_{max}$$

$$T_0 = \frac{5}{2} \text{ s}$$

$$\theta = \theta_{max} \cdot \cos(\omega t + \phi)$$

$$\theta_{max} = \frac{1}{2\pi} \text{ rad}$$

$$\omega_0 = \frac{2\pi}{T_0} = \frac{2\pi}{\frac{5}{2}} = \frac{4\pi}{5} \text{ rad s}^{-1}$$

من شروط البدء :

$$t = 0, \quad \omega = 0, \quad \theta = \theta_{max}$$

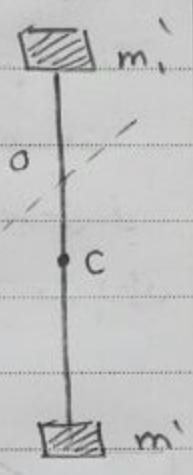
$$\theta_{max} = \theta_{max} \cdot \cos \phi$$

$$\cos \phi = 1 \Rightarrow \phi = 0$$

$$\theta = \frac{1}{2\pi} \cos\left(\frac{4\pi}{5} t\right)$$

2. استنتج بالرصيد العلاقة كدرة لفوف السار، ثم اكتب صيغته.

$$T_0 = 2\pi \sqrt{\frac{ID}{mgd}}$$



وضع (2)

$$\theta_0 = 0$$

$$\omega_0 = \frac{2\pi}{3}$$

$$E_{k1} = \frac{1}{2} I_D \omega^2$$

$$\Delta E_k = \sum W \vec{F} (1 \rightarrow 2)$$

$$E_{k2} - E_{k1} = W_{\vec{w}} + W_{\vec{R}}$$

$W_{\vec{R}} = 0$ لأن \vec{R} نقطة ثابتة لا تتحرك

$$\frac{1}{2} I_D \omega^2 = mgh$$

$$h = d(\cos \theta_0 - \cos \theta_1)$$

$$h = d(1 - \cos \theta_{max})$$

$$\frac{1}{2} I_D \omega^2 = m \cdot g \cdot d(1 - \cos \theta_{max})$$

$$\frac{1}{2} (0,3) \left(\frac{2\pi}{\sqrt{3}}\right)^2 = (9,8)(10)\left(\frac{2}{3}\right)(1 - \cos \theta_{max})$$

$$\cos \theta_{max} = \frac{1}{2}$$

$$\theta_{max} = \frac{\pi}{3} \text{ rad}$$

نقطة التوازن

*** المسألة الخامسة :**

* يتألف نوار ثقلي من سار شاقولية
 مهلة الكتلة 4 kg ، كل من كل من طرفي
 كتلة نظيفة m نعله، المحلة تكون دوران
 أفقي يبعد $\frac{4}{3}$ عن طرف السار العلوي
 تربع المحلة مع وضع التوازن لنا أفقي
 بزاد $m = 1 \text{ kg}$ ونتركها ومع سرعة ابتدائية
 في المحلة $\omega = 0$ فتتمز بدور خاص

$$T_0 = 2,5 \text{ s}$$

*** المطلوب :**

1. استنتج التبع الزمني للمطال الزاوي

3: احس قيمة السرعة الزاوية لعنق
للمرآة ((طولية)).

$$\omega_{\max} = \omega_0 \cdot Q_{\max}$$

$$= \frac{4\pi}{5} \times \frac{1}{2\pi} = 0,4 \text{ rad}\cdot\text{s}^{-1}$$

4: لتفرض أنه في إحدى التواسمات
انفصلت لآتلة لفتحة عن سار
استخرج لمدد الحار طرد للآتلة في حال
الغاة الزاوية بصغرة.

$$T_0 = 2\pi \sqrt{\frac{I_D}{mgd}}$$

$$I_D = m' \left(\frac{l}{4}\right)^2 = \frac{1}{16} m' l^2$$

$$d = \frac{l}{4}, \quad m = m'$$

$$T_0 = 2\pi \sqrt{\frac{\frac{m' l^2}{16}}{m' \frac{l}{4} g}}$$

$$= 2\pi \sqrt{\frac{l}{4g}}$$

$$I_0 = I_0 + I_0$$

$$= m_1 \left(\frac{l}{4}\right)^2 + m_2 \left(\frac{3l}{4}\right)^2$$

$$= \frac{5}{8} m' l^2$$

$$d = \frac{l}{4}$$

$$m = 2m'$$

$$T_0 = 2\pi \sqrt{\frac{\frac{5}{8} m' l^2}{2m' g}}$$

$$= 2\pi \sqrt{\frac{\frac{5}{8} l}{2g \frac{1}{4}}}$$

$$T_0 = \pi \sqrt{\frac{5l}{g}}$$

$$T_0' = \pi \sqrt{\frac{5l}{g}}$$

$$\Rightarrow l = \frac{T_0^2 \cdot g}{5\pi^2}$$

$$= \frac{\left(\frac{5}{2}\right)^2 \times 10}{50} \Rightarrow l = 1,25 \text{ m.}$$



تذكر ،

أن هذا الجسر ،

سيتم

في زمن من الأزمان

تماسك

$$T_0 = 2\pi \sqrt{\frac{\frac{5}{4}}{4 \times 10}}$$

$$= \frac{\sqrt{5}}{2} \text{ s}$$

المسائل ، ((4, 5, 6)) لسانه

Homework 😊

* وما فقدناه ، وما فسرناه ،

وما فات منا ؟

* عسى ربنا أن يبدلنا خيرا منها

* إن إلى ربنا راجعون *

* مطولة عد

الرملة ؟

