

علم الميكانيك

- يدرس علم الميكانيك حركة الأجسام والمقادير الفيزيائية المتعلقة بها من قوى و طاقة وعزوم وسرعة وتسارع وزمن ومسافات... الخ.
- تتناول دراسة علم الميكانيك ثلاثة محاور أساسية:
 - 1- علم الحركة.
 - 2- علم التحريك.
 - 3- علم التوازن.

علم الحركة:

- ✚ يصف الحركة من خلال مقادير (الفاصلة، السرعة، التسارع، الزمن).
- ✚ يدرس حركة الأجسام وأنواعها دون النظر إلى الأسباب التي تؤدي إلى الحركة.

المقادير الفيزيائية:

المقادير الشعاعية:	المقادير السلمية:	المقادير الحسابية:
يعبر عنها بمقدار سلمي واتجاه (بشعاع ووحدة قياس)	يعبر عنها بعدد جبري (سالبة أو موجب) ووحدة قياس.	يعبر عنها بقيمة عددية و وحدة قياس فقط.
منها: - شعاع الإزاحة \vec{x} ، شعاع السرعة \vec{v} ، شعاع التسارع \vec{a} ، شعاع القوة \vec{F} .	منها: - التدفق المغناطيسي $\vec{\Phi}$ واحدته $webr$. - عمل القوة (\vec{W}) واحدته (J)	منها: - الكتلة (m) واحدتها (kg). - الفاصلة (x) واحدتها (m). - الزمن (t) واحدتها (s).

مفهوم الإزاحة:



شعاع السرعة:

مشتق شعاع الإزاحة بالنسبة للزمن

$$\vec{v} = (\vec{x})'_t$$

- محمول على المماس للمسار
- بجهة الحركة

شعاع التسارع:

مشتق شعاع السرعة بالنسبة للزمن

$$\vec{a} = (\vec{v})'_t$$

ملاحظات:

✓ نقول عن حركة أنها متسارعة إذا كان مشتق مربع شعاع السرعة موجباً بالنسبة للزمن

✓ نقول عن حركة أنها متباطئة إذا كان مشتق مربع شعاع السرعة سالباً بالنسبة للزمن

يتناول علم الحركة دراسة

الحركة الدائرية

الحركة المستقيمة المتغيرة بانتظام

الحركة المستقيمة المنتظمة

الحركة المستقيمة المنتظمة	الحركة المستقيمة المتغيرة بانتظام	
مسارها:	مستقيم	مستقيم
سرعتها:	ثابتة	قيمة سرعتها تتغير بمعدل ثابت بمرور الزمن
تسارعها:	معدوم	ثابت
توابعها:	التابع الزمني للفاصلة: $x = vt + x_0$ حيث: الفاصلة في اللحظة t x_0 الفاصلة الابتدائية في اللحظة t_0	توابعها: $x = \frac{1}{2}at^2 + v_0t + x_0$ $v = at + v_0$ $v^2 - v_0^2 = 2a(x - x_0)$

الحركة الدائرية:

مسارها دائري أي أن المتحرك يتحرك وفق مسار دائري.

نميز فيها نوعين من القيم:

- 1- قيم خطية
- 2- قيم زاوية

1-القيم الخطية:

1. الفاصلة الدائرية:



هي القياس الجبري لطول القوس M_0M

ووحدها متر (m)

2. السرعة الخطية \vec{v} :

وهي مماس للمسار الدائري ووحدتها $m \cdot s^{-1}$ وتكون عمودية على نصف القطر.

3. التسارع الخطي \vec{a} :

يتجه دوماً نحو داخل التقعر ويكون له مركبتان هما:

المركبة الأولى: التسارع المماسي: (\vec{a}_t)

ويكون محمول على المماس للمسار في النقطة M ويعبر عن تغير القيمة الجبرية

$$\vec{a}_t = \frac{d\vec{v}}{dt}$$

زبدة القول: أي عندما تكون قيمته معدومة فالسرعة ثابتة وعندما تكون قيمته غير معدومة فالسرعة تزداد أو تنقص.

المركبة الثانية: التسارع الناطمي: \vec{a}_c

يكون محمول على الناطم في النقطة المدورسة M ويعبر عن تغير حامل السرعة بتغير الزمن.

$$a_c = \frac{v^2}{r}$$

زبدة القول: أي عندما تكون قيمته معدومة فحامل السرعة لا يتغير أي الحركة مستقيمة وعندما تكون قيمته غير معدومة فحامل السرعة يتغير وهذا يعني أن مسار الحركة لا يحافظ على الاستقامة وهو منحنى.

فيكون:

$$\vec{a} = \vec{a}_c + \vec{a}_t$$

$$a^2 = a_c^2 + a_t^2$$

$$a = \sqrt{a_c^2 + a_t^2}$$

2- القيم الزاوية:1. الفاصلة الزاوية $\bar{\theta}$: وحدتها rad 2. السرعة الزاوية $\bar{\omega}$: هي المشتق الأول لتابع الفاصلة الزاوية بالنسبة للزمن.

$$\bar{\omega} = \frac{d\bar{\theta}}{dt} = (\bar{\theta})'_t$$

3. التسارع الزاوي \bar{a} : هو المشتق الأول لتابع السرعة الزاوية الأنية بالنسبة للزمن وهو المشتق الثاني لتابع الفاصلة الزاوية بالنسبة للزمن.**الحركة الدائرية المنتظمة:**هي الحركة التي يكون مسارها دائري يحافظ شعاع سرعتها \vec{v} على شدة ثابتة (طويلة ثابتة)، أو يقطع فيها المتحرك أقواساً متساوية خلال أزمنة متساوية، وتكون سرعتها الزاوية ثابتة أيضاً.**توابع الحركة الدائرية المنتظمة:**

$$\bar{\theta} = \bar{\omega}t + \bar{\theta}_0$$

$$\bar{s} = \bar{v}t + \bar{s}_0$$

العلاقات التي تربط القيم الخطية مع القيم الزاوية:

$$\bar{s} = r\bar{\theta}$$

$$\bar{v} = r\bar{\omega}$$

$$\bar{a}_t = r\bar{a}$$

$$a_c = r\omega^2$$

KENANA SHAMMOUT

التسارع في الحركة الدائرية المنتظمة:

التسارع الزاوي:

$$\bar{a} = (\bar{\omega})'_t = 0$$

لأن السرعة الزاوية ثابتة ومشتق الثابت يساوي الصفر.

التسارع الخطي وله مركبتان:

التسارع المماسي:

$$\bar{a}_t = (\bar{v})'_t = 0$$

لأن السرعة ثابتة ومشتق الثابت يساوي الصفر.

التسارع الناطمي:

$$a_c = \frac{v^2}{r}$$

التسارع الناطمي	التسارع المماسي	الحركة
×	✓	مستقيمة متغيرة بانتظام
✓ ثابت	✓	دائرية متغيرة بانتظام
×	×	مستقيمة منتظمة
✓ ثابت	×	دائرية منتظمة

الدور والتواتر:

الدور T : هو الزمن اللازم لإنجاز دورة واحدة (هزة واحدة). ووحدته في الجملة الدولية هي الثانية. $T = \frac{\text{زمن الهزات}}{\text{عدد الهزات}}$

التواتر f : هو عدد الدورات التي ينجزها المتحرك في واحدة الزمن ووحدته في الجملة الدولية Hz $f = \frac{\text{عدد الهزات}}{\text{زمن الهزات}}$

العلاقة بين الدور والتواتر: $f = \frac{1}{T}$, $T = \frac{1}{f}$, ولكن $\omega = 2\pi f \iff \omega = \frac{2\pi}{T}$

علم التحريك:

يدرس مسببات الحركة والسكون (القوى وعزومها)، ويتناول قوانين نيوتن وعمل القوة والطاقة.

$$\sum \vec{F} = \vec{0}$$

قانون نيوتن الأول:

$$\sum \vec{F} = m\vec{a}$$

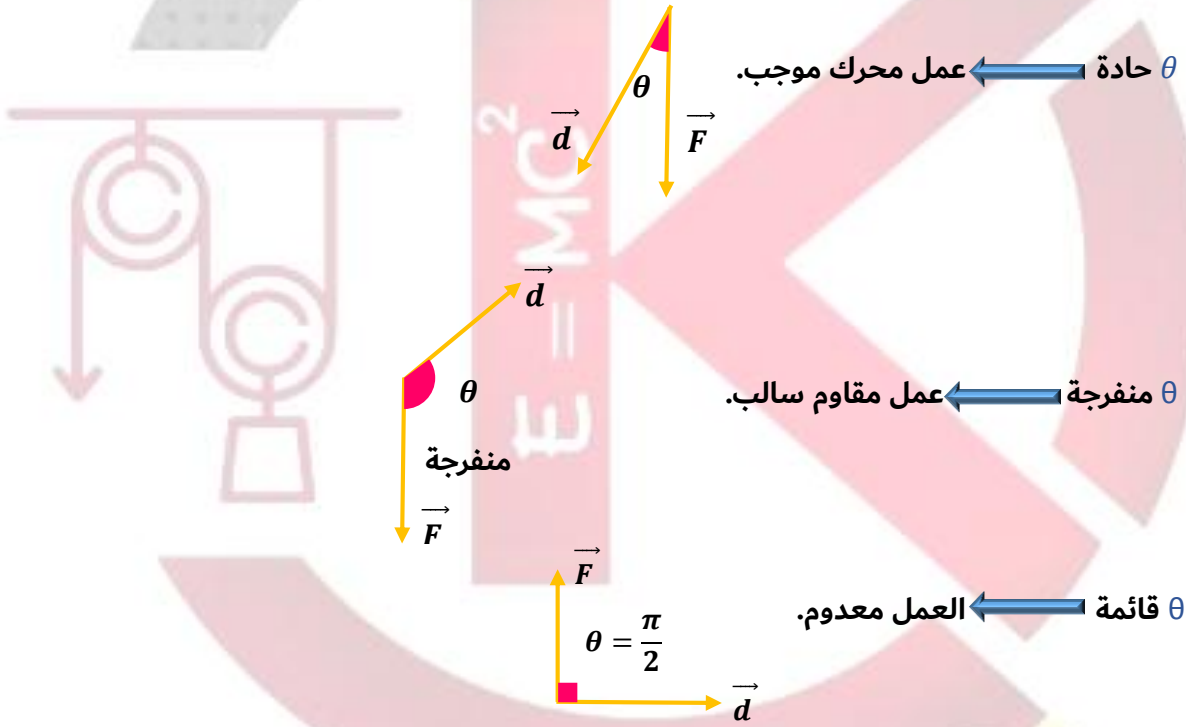
قانون نيوتن الثاني:

قانون نيوتن الثالث: لكل فعل رد فعل يساويه بالمقدار ويعاكسه بالاتجاه.

• عمل القوة:

$$\bar{W} = \vec{F} \cdot \vec{d} = F \cdot d \cdot \cos \theta$$

وحدة قياس العمل في الجملية الدولية (J)



$$\bar{W}_{\vec{w}} = Wh = mgh$$

عمل قوة الثقل:

$$P = \frac{W}{t}$$

• الاستطاعة الميكانيكية:

$$E_k = \frac{1}{2}mv^2 \quad (\text{إذا كانت الحركة انسحابية})$$

• الطاقة الحركية:

$$E_k = \frac{1}{2}I\Delta\omega^2 \quad (\text{إذا كانت الحركة دورانية})$$

• الطاقة الكامنة الثقالية: $E_p = Wh = mgh$

الثالث الثانوي العلمي

تمهيد ميكانيك

التميز
يبدأ هنا

الفيزياء أ. كنانة شموط

• **الطاقة الكامنة المرئية:** $E_p = \frac{1}{2} kx^2$ (إذا كانت الحركة انسحابية)

(إذا كانت الحركة دوارية) $E_p = \frac{1}{2} k\theta^2$

• **الطاقة الكلية:** $E = E_p + E_k$

• **نظرية الطاقة الحركية:** $\Delta \bar{E}_K = \sum \bar{W}_{\bar{F}}$

• **عزم القوة:** يعطى عزم القوة بالعلاقة:

تذكرة:

تعريف ذراع القوة: هو البعد العمودي بين حامل القوة ومحور الدوران.

$$\Gamma = d.F$$

حيث:

Γ عزم القوة ويقدر في الجملة الدولية بـ $m.N$

d ذراع القوة ويقدر في الجملة الدولية بـ m

F شدة القوة وتقدر في الجملة الدولية بـ N

ملاحظة:

1- يكون عزم القوة موجباً إذا استطاعت القوة تدوير الجسم بعكس اتجاه دوران عقارب الساعة.

2- يكون عزم القوة سالباً إذا استطاعت القوة تدوير الجسم مع اتجاه دوران عقارب الساعة.

• **عزم مزدوجة القتل:** تنشأ في سلك القتل مزدوجة القتل $\vec{\eta}$ تعمل على إعادة الساق إلى وضع توازنها.

$$\vec{\Gamma}_{\vec{\eta}} = -k\vec{\theta}$$

$\vec{\Gamma}_{\vec{\eta}}$ عزم مزدوجة القتل ويدعى (عزم إرجاع)

k : ثابت القتل

$\vec{\theta}$: زاوية القتل

يتناسب عزم مزدوجة القتل $\vec{\Gamma}_{\vec{\eta}}$ طردياً مع زاوية القتل ويعاكسها بلاشارة.

❖ مفهوم عزم العطالة:

في الحركة الدورانية للجسم عزم عطالة وهو يعبر عن ممانعة الجسم لتغير شعاع سرعته الزاوية، حيث تزداد ممانعة الجسم لتغيير سرعته الزاوية بزيادة كتلته. ويرمز لعزم العطالة بالرمز I_{Δ} .

❖ عزم عطالة نقطة مادية:

إن عزم عطالة نقطة مادية حول محور دوران ثابت يتناسب طردياً مع كتلة النقطة m ومع مربع بعدها عن محور الدوران r ومن هنا نعرف عزم عطالة نقطة بالنسبة لمحور ثابت Δ بالعلاقة:

$$I_{\Delta} = mr^2$$

❖ نظرية هاينغنز: عزم العطالة $I_{\Delta'}$ لجسم صلب بالنسبة إلى محور Δ' لا يمر من مركز عطالته يساوي عزم

عطالته I_{Δ} حول محور دوران Δ يوازي Δ' ويمر من مركز عطالته، مضافاً إليه جداء كتلة الجسم m في مربع البعد بين المحورين d ويعبر عنها رياضياً بالعلاقة الآتية:

$$I_{\Delta'} = I_{\Delta} + md^2$$

-نص نظرية التسارع الزاوي:

إذا دار جسم صلب حول محور ثابت كان العزم الحاصل للقوى الخارجية المؤثرة فيه بالنسبة للمحور مساوياً جداء تسارعه الزاوي في عزم عطالته حول ذلك المحور

$$\sum \bar{\Gamma} = I_{\Delta} \bar{\alpha}$$

علم التوازن:

شرط التوازن الانسحابي: $\sum \vec{F} = \vec{0}$

شرط التوازن الدوراني: $\sum \bar{\Gamma} = 0$

-قانون هوك: نؤثر على النابض بقوة شدتها مما يسبب استطالة النابض أو انضغاطه.

$$\bar{F} = k\bar{x}$$

$\bar{x} > 0$ استطالة النابض : k ثابت صلابة النابض

$\bar{x} < 0$ انضغاط النابض

F : شدة القوة المؤثرة على النابض

الوحدة	المقدار
kg	الكتلة
m	الفاصلة الخطية
$m \cdot s^{-1}$	السرعة الخطية
$m \cdot s^{-2}$	التسارع الخطي
rad	الفاصلة الزاوية
$rad \cdot s^{-1}$	السرعة الزاوية
$rad \cdot s^{-2}$	التسارع الزاوي
N	القوة
m.N	عزم القوة
$kg \cdot m \cdot s^{-1}$	كمية الحركة
$kg \cdot m^2 \cdot rad \cdot s^{-1}$	العزم الحركي
Joul	الطاقة
Watt	الاستطاعة
$N \cdot m^{-1}$	ثابت صلابة النابض

KENANA SHAMMOUT

مقارنة بين القيم الخطية والقيم الزاوية

القيم الزاوية	القيم الخطية
الفاصلة الزاوية $\bar{\theta}$ (rad)	الفاصلة الخطية \bar{x} (m)
السرعة الزاوية $\bar{\omega}$ ($rad \cdot s^{-1}$)	السرعة الخطية \bar{v} ($m \cdot s^{-1}$)
التسارع الزاوي $\bar{\alpha}$ ($rad \cdot s^{-2}$)	التسارع الخطي \bar{a} ($m \cdot s^{-2}$)
كتلة نقطة مادة I_{Δ} ($kg \cdot m^2$)	كتلة نقطة مادة m (kg)
العلاقات في التحريك الدوراني	العلاقات في التحريك الانسحابي
العلاقة الأساسية في التحريك الدوراني: $\sum \bar{\Gamma} = I_{\Delta} \cdot \bar{a}$	العلاقة الأساسية في التحريك الانسحابي: $\sum \vec{F} = m \cdot \bar{a}$
شروط التوازن الدوراني: $\sum \bar{\Gamma} = 0$	شروط التوازن الانسحابي: $\sum \vec{F} = \vec{0}$
عمل القوة $\bar{W} = \bar{\Gamma} \cdot \bar{\theta}$	عمل القوة $\bar{W} = \vec{F} \cdot \vec{d}$
الطاقة الحركية $E_k = \frac{1}{2} I_{\Delta} \omega^2$	الطاقة الحركية $E_k = \frac{1}{2} m v^2$

"انتهى"

KENANA SHAMMOUT