

♥ نموذج أمتحاني بحث النواس الثقلي المركب والبسيط ♥

السؤال الأول: اختر الإجابة الصحيحة لكل مما يأتي:

1-نواس ثقلي بسيط يدق بالثانية وهو في مستو سطح البحر نقله لقمة جبل مرتفع مع محافظة على درجة الحرارة فيكون الدور الجديد:

(A يسبق. B يؤخر. C يبقى كما هو. D يتوقف عن الاهتزاز.

2-حركة النواس الثقلي جيبيية دورانية من أجل:

A) $\theta=1\text{rad}$. B) $\theta > 0,24\text{rad}$. C) $\theta < 0,24\text{rad}$. D) $\theta=14^\circ$

3-نواس ثقلي مركب دوره الخاص $2S$ فإن طول النواس الثقلي البسيط المؤقت لهذا نواس:

A) 1m. B) 2m. C) 10m. D) 1cm

4-نواس ثقلي بسيط دوره الخاص T_0 طول خيطه L نغير من طول يصبح دوره الخاص لانواس جديد $T_0/4$ فيكون طول الخيط الجديد:

A) $L'=L/4$. B) $L'=L/8$. C) $L'=L/16$. D) $L'=L$

5-نواس ثقلي بسيط يدق بالثانية نزيح النواس بسعة زاوية قدرها $0,8\text{rad}$ ونتركه دون سرعة ابتدائية فيكون الدور الخاص لهذه السعة:

A) 2,04s. B) 2,06s. C) 2,02s. D) 2,08s

السؤال الثاني:

انطلاقاً من المعادلة التفاضلية " $I=(\theta) / -mgdsin(\theta)$ من أجل ساعات زاوية صغيرة برهن أن حركة النواس الثقلي المركب غير المتخامد حركة جيبيية دورانية ، ثم استنتج علاقة الدور الخاص لهذا النواس مع شرح دلالات الرموز؟

السؤال الثالث:

أدرس تحريكيا النواس الثقلي المركب وأثبت ان حركة نواس جيبيية دورانية وكتابة علاقة الدور من أجل $\theta=15^\circ$ ؟

السؤال الرابع:

عرف النواس الثقلي البسيط عمليا؟ واستنتج عبارة الدور الخاص انطلاقاً من عبارة الدور الخاص للنواس الثقلي المركب من أجل النوسات الصغيرة السعة؟

السؤال الخامس: أجب عن أحد السؤالين التاليين:

1- نزيح كرة النواس الثقلي البسيط عن وضع توازنها الشاقول بزاوية θ_{max} ونتركها دون سرعة ابتدائية والمطلوب أستنتج العلاقة المحددة لسرعة كرة نواس بسيط في نقطة من مسارها ثم بين إلى ماذا تؤول هذه العلاقة عند المرور بالشاقول؟

2- نزيح كرة النواس الثقلي البسيط عن وضع توازنها الشاقول بزاوية θ_{max} ونتركها دون سرعة ابتدائية والمطلوب استنتج العلاقة المحددة لقوة التوتر خيط التعليق في نقطة من مسارها عندما يصنع الخيط مع الشاقول زاوية θ ؟

السؤال السادس: حل المسائل التالية:

المسألة الأولى:

يتالف نواس ثقلي مركب من ساق شاقولية متجانسة طولها $1m$ وكتلتها $M=3kg$ نثبت في طرفها السفلي كتلة نقطية $m_1=M/3$ تعزز الجملة حول محور أفقي عمودي على مستويه ويمر من منتصف الساق والمطلوب:

1- حساب الدور الخاص للنواس الثقلي في حال السعات الزاوية الصغيرة؟

2- حساب طول النواس الثقلي البسيط المؤقت للنواس الثقلي المركب؟

3- نزيح الساق عن وضع توازنها الشاقول بزاوية θ_{max} ونتركها دون سرعة ابتدائية فتكون السرعة الزاوية عند مرور بالشاقول $W=\pi rad/s$ والمطلوب:

(A) حساب السرعة الخطية لمركز عطالة الساق؟

(B) أستنتج بالرموز علاقة المحددة لل θ_{max} وأحسب قيمتها؟

$$\pi^2=10. \quad I_c/\Delta=1/12 ML^2. \quad g=10m/s$$

المسألة الثانية:

يتالف نواس ثقلي مركب من قرص متجانس كتلته m_1 نصف قطره r نثبت في نقطة على محيطه القرص كتلة نقطية مساوية لكتلة القرص ونجعلها تهتز حول محور أفقي مار من مركز قرص بسعة زاوية صغيرة فتكون الدور الخاص $2s$

والمطلوب: 1- أستنتج بالرموز علاقة الدالة على نصف قطر القرص وأحسب

قيمتها؟ 2- حساب الدور الخاص بالنواس من أجل السعة $0,8\text{rad}$ ؟

3- نزيح القرص عن وضع توازنها الشاقول بزاوية $\theta_{\max}=60^\circ$ ونتركها دون سرعة ابتدائية والمطلوب: (A) أستنتج عبارة الطاقة الحركية للنواس بدلالة كتلة نقطية؟ (B) أستنتج التابع الزمني للمطال الزاوي انطلاقاً من شكله العام وعين قيمة الثوابت؟

$$g=10\text{m/s}^2 \quad \Delta=1/2 \quad \pi^2=10.$$

المسألة الثالثة:

يتألف نواس ثقلي بسيط من كرة صغيرة كتلتها 400g معلقة بخيط خفيف لا يمتد طولها 1m نزيح النواس عن وضع توازنها الشاقولي بزاوية $\theta_{\max}=60^\circ$ ونتركها دون سرعة ابتدائية والمطلوب: 1- حساب الدور للنواس البسيط بحال ساعات زاوية الصغيرة؟. 2- أستنتج بالرموز علاقة سرعة كرة النواس خطية وأحسب قيمتها عند مرور بالشاقول؟. 3- أستنتج بالرموز علاقة تسارع المماسي لكرة النواس وأحسب قيمتها يصنع زاوية 30° ؟

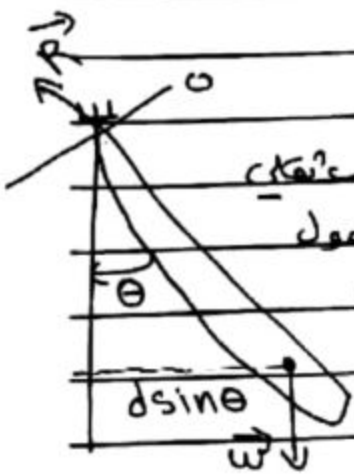
المسألة الرابعة:

يتألف نواس ثقلي بسيط من خيط لا يمتد طولها ويحمل في نهايته 160cm كرة صغيرة كتلتها $1/2\text{kg}$ والمطلوب:

1- نزيح كرة النواس الثقلي البسيط عن وضع توازنها الشاقول بزاوية 60° ونتركها دون سرعة ابتدائية والمطلوب استنتج العلاقة المحددة للطاقة الحركية عندما المرور بالشاقول وأحسب قيمتها؟
2- أستنتج بالرموز علاقة تسارع المماسي لكرة النواس وأحسب قيمتها يصنع زاوية 90° ؟

3- حساب قيمة تسارع زاوية عند سعة 90° ؟

المذبذب الأول (النواس الثقلي غير متناظر)



(m) متر
النوال الثاني:

محاذاة روية: نواس ثقلي
مركب غير متناظر بوزن مول
محور دوران (o)
الزوايا المؤثرة في
مجم:

W قوة ثقل المجمع
R قوة رد فعل المجمع

نطبق علاقة الأساس في توكيد دوران:

$$\sum \vec{r}_{F/A} = I_A \alpha$$

$$\vec{r}_{W/A} + \vec{r}_{R/A} = I_A \alpha$$

$$-d \sin \theta W + 0 = I_A \alpha$$

$$R_{R/A} = 0 \text{ (محصلة القوى تنطبق)}$$

$$(\bar{\theta})_t = -dmg \sin \theta$$

معادلة تفاضلية من مرتبة ثانية لا تقبل
حالا في حال ما كان زاوية صغيرة

$$\theta < 14^\circ \Rightarrow \sin \theta \sim \theta$$

$$(\bar{\theta})_t = -mgd \theta \quad (1)$$

معادلة تفاضلية من مرتبة ثانية لا تقبل
حالا في الشكل

$$\theta = \theta_{max} \cos(\omega_0 t + \phi)$$

$$\omega = -\omega_0 \theta_{max} \sin(\omega_0 t + \phi)$$

$$\alpha = -\omega_0^2 \theta_{max} \cos(\omega_0 t + \phi)$$

$$(\bar{\theta})_t = -\omega_0^2 \theta \quad (2)$$

$$-\omega_0^2 \theta = -mgd \theta$$

$$\omega_0 = \sqrt{\frac{mgd}{I_A}} > 0$$

مركبة النواس

توكيد غير متناظر ميسر ومركب في

d البعد بين محور الدوران (o) ومركز ثقل (c) حال ما كان زاوية صغيرة

المذبذب الأول:

1 يسبق

$$\theta < 0.24 \text{ rad} \quad (2)$$

$$l = \frac{l}{16} \quad (4)$$

$$l = 1 \text{ m} \quad (3)$$

$$2.085 \quad (5)$$

النوال الثاني:

$$(\bar{\theta})_t = -\frac{mgd \sin \theta}{I_A} \quad (1)$$

معادلة تفاضلية من مرتبة ثانية لا تقبل حل
ميسر في حال ما كان زاوية صغيرة لا تقبل حل

الزاوية الصغيرة $\theta < 0.24 \text{ rad}$

$$\sin \theta \sim \theta$$

$$(\bar{\theta})_t = -\frac{mgd \theta}{I_A} \quad (2)$$

معادلة تفاضلية من مرتبة ثانية لا تقبل حل
ميسر في حال ما كان زاوية صغيرة لا تقبل حل

$$\theta = \theta_{max} \cos(\omega_0 t + \phi)$$

$$\omega = -\omega_0 \theta_{max} \sin(\omega_0 t + \phi)$$

$$\alpha = -\omega_0^2 \theta_{max} \cos(\omega_0 t + \phi)$$

$$(\bar{\theta})_t = -\omega_0^2 \theta \quad (3)$$

$$-\omega_0^2 \theta = -\frac{mgd \theta}{I_A}$$

$$\omega_0^2 = \frac{mgd}{I_A} \Rightarrow \omega_0 = \sqrt{\frac{mgd}{I_A}}$$

$$\omega_0 > 0$$

مركبة النواس غير متناظر

ميسر ومركب في حال ما كان زاوية صغيرة

$$\frac{2\pi}{T_0} = \sqrt{\frac{mgd}{I_A}} \Rightarrow T_0 = 2\pi \sqrt{\frac{I_A}{mgd}}$$

$$T_0 = 2\pi \sqrt{\frac{I_A}{mgd}}$$

(kg m²) مع صلب

m كتلة الجسم الصلب (kg)

g تسارع الجاذبية الأرضية (10 m/s²)

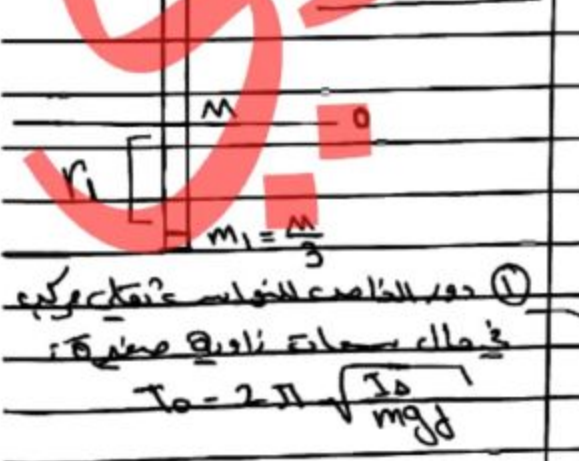
d البعد بين محور الدوران (o) ومركز ثقل (c)

$\theta_1 = \theta_{max}$ $E_{K1} = 0$: اولاً
 $\theta_2 = \theta$ $E_{K2} = ?$: ثانياً
 $\Delta E_K = \sum W_f$
 $E_{K2} - E_{K1} = W_{\vec{w}} + W_T$
 $W_T = 0$ لأن القوة T عمودية على اتجاه الانتقال كل لحظة.
 $E_{K1} = 0$ لأن الكرة تترك دون سرعة ابتدائية.

$E_{K2} = mgh$
 $\frac{1}{2} mV^2 = mgl(\cos\theta - \cos\theta_{max})$
 $V^2 = 2gl(\cos\theta - \cos\theta_{max})$
 $V = \sqrt{2gl(\cos\theta - \cos\theta_{max})}$
 2) باستخدام الرمز θ_{max} في تطبيق الطاقة الميكانيكية:
 $\sum \vec{F} = m\vec{a} = \vec{W} + \vec{T}$
 في الاتجاه المماس للناظر: $T - W \cos\theta = ma$
 $-W \cos\theta + T = m \frac{V^2}{l}$
 $T = m \frac{2gl(\cos\theta - \cos\theta_{max})}{l} + W \cos\theta$

$T = mg(3\cos\theta - 2\cos\theta_{max})$

1) قالوا ان $\theta_{max} = 90^\circ$
 مسألة اولية:



1) مع العلم ان $\theta_{max} = 90^\circ$
 في حاله $\theta_{max} = 90^\circ$:
 $T_0 = 2\pi \sqrt{\frac{I_0}{mgd}}$

الدور من أجل سرعة $\theta = 15^\circ$
 $T_0 = T_0 [1 + \theta^2_{max}]$
 16

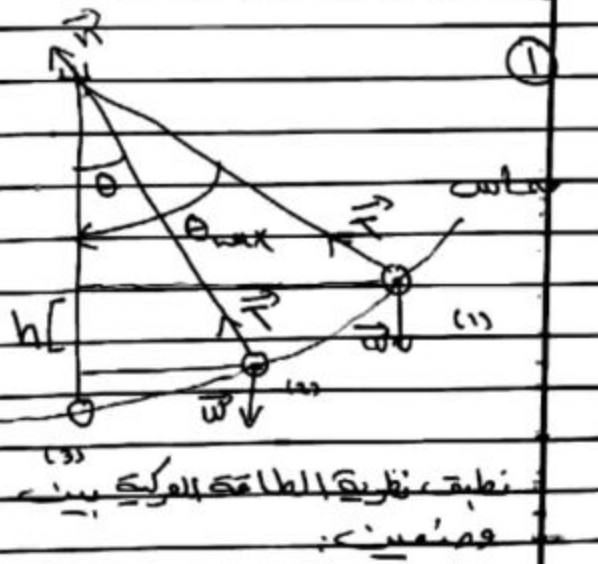
صحت T_0 الدور الخاص بالنواس في حاله ان الزاوية الكمية T_0 الدور الخاص بالنواس في حاله سمات الزاوية الصغيرة الى طول الرابع.

نواس T_0 في حاله: علماً: I_0 كروية كتلة (m) كاتالوجها السنج كوة معلقة في مركزها l في السنج انصف قطر الكرة انطلاقة من:

$T_0 = 2\pi \sqrt{\frac{I_0}{mgd}}$
 $I_0 = mr^2 = ml^2$ حين $d = l$

$T_0 = 2\pi \sqrt{\frac{ml^2}{mgl}}$
 $T_0 = 2\pi \sqrt{\frac{l}{g}}$

1) في الناظر: θ_{max}



2) نظرية الطاقة الميكانيكية بين:

$$\frac{1}{2} I_0 \omega^2 = mgd(\cos\theta - \cos\theta_{max})$$

$$(\cos\theta - \cos\theta_{max}) = \frac{I_0 \omega^2}{2mgd}$$

$$\cos\theta_{max} = \cos\theta = \frac{I_0 \omega^2}{2mgd}$$

$$\theta = 0$$

$$\Rightarrow \cos\theta = 1$$

$$\cos\theta_{max} = 1 = \frac{\frac{1}{2} \times (10)^2}{2 \times 4 \times 10 \times \frac{1}{8}}$$

$$\cos\theta_{max} = 1 - \frac{1}{2} = \frac{1}{2}$$

$$\theta_{max} = \frac{\pi}{3} \text{ rad}$$



$$T_0 = 2 \text{ s}$$

$$T_0 = 2\pi \sqrt{\frac{I_0}{mgd}} \quad (1)$$

$$d = \frac{m_1 r}{m_1 + m} = \frac{r}{2}$$

$$m_1 = m \Rightarrow m = 2m_1$$

$$I_0 = I_{cm} + I_{cm_1} = \frac{1}{2} m_1 r^2 + m (r^-)^2$$

$$r = r^-$$

$$I_0 = \frac{1}{2} m_1 r^2 + m r^2 = \frac{3}{2} m r^2$$

$$T_0 = 2\pi \sqrt{\frac{\frac{3}{2} m r^2}{2m g \frac{r}{2}}}$$

$$T_0 = 2 \sqrt{\frac{3r}{g}}$$

$$\Rightarrow T_0^2 = 4 \times \frac{3r}{g} = 6r$$

$$r = \frac{T_0^2}{6} = \frac{(2)^2}{6} = \frac{2}{3} \text{ m}$$

$$I_0 = I_{cm} + I_{cm_1} = \frac{1}{2} M r^2 + m_1 r_1^2$$

$$m_1 = \frac{M}{3} = \frac{3}{3} = 1 \text{ kg}$$

$$r_1 = \frac{r}{2} = \frac{1}{2} \text{ m}$$

$$I_0 = \frac{1}{2} (3)(1)^2 + (1)(\frac{1}{2})^2 = \frac{1}{2} + \frac{1}{4} = \frac{3}{4} \text{ kg m}^2$$

$$d = \frac{m_1 r_1}{m_1 + M} = \frac{1 \times \frac{1}{2}}{1 + 3} = \frac{1}{8} \text{ m}$$

$$d = \frac{1}{8} \text{ m}$$

$$m = m_1 + M = 1 + 3 = 4 \text{ kg}$$

$$T_0 = 2\pi \sqrt{\frac{I_0}{mgd}} = 2\pi \sqrt{\frac{\frac{3}{4}}{4 \times 10 \times \frac{1}{8}}}$$

$$T_0 = 2 \text{ s}$$

$$T_0 = \frac{T_0}{\cos\theta} \quad (2)$$

$$T_0 = 2\pi \sqrt{\frac{I_0}{mgd}} = 2 \Rightarrow 1 = \sqrt{\frac{I_0}{mgd}}$$

$$\omega = \sqrt{10} \text{ rad s}^{-1} \quad (3)$$

$$v_g = \omega d$$

$$v_g = \sqrt{10} \times \frac{1}{8} = \frac{\pi}{8} \text{ ms}^{-1}$$

سؤالين سألين سألين سألين (b)

في البداية $E_{K1} = 0$ $\omega_1 = 0$

$\theta_2 = 0$ $E_{K2} = ?$ $\omega_2 = ?$

$$\Delta E_K = \Sigma W_p$$

$$E_{K2} = E_{K1} = \omega_p + W_R$$

في البداية $E_{K1} = 0$

في البداية $\omega_1 = 0$

$$\frac{1}{2} I_0 \omega^2 - 0 = mgh$$

$$h = d(\cos\theta - \cos\theta_{max})$$

(3)

$$\theta = \frac{\pi}{3} \cos(\pi t + 0)$$

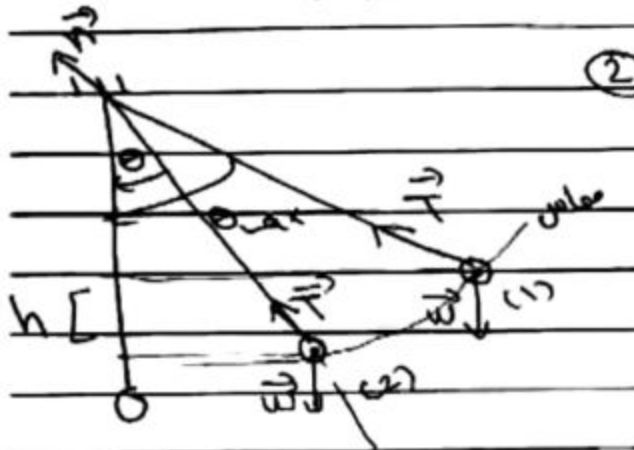
$$\theta = \theta_{max} = 0.4 \text{ rad} \quad (2)$$

$$m = 400g = 0.4 \text{ kg}$$

$$l = 1 \text{ m} \quad \theta_{max} = 60^\circ$$

$$T_0 = 2\pi \sqrt{\frac{l}{g}} \quad (1)$$

$$T_0 = 2\pi \sqrt{\frac{1}{10}} = 2.5$$



$$T_0 = T_0 [1 + \frac{\theta_{max}^2}{16}]$$

$$T_0 = 2 [1 + \frac{(4 \times 10^{-1})^2}{16}]$$

$$T_0 = 2 [1 + \frac{16 \times 10^{-2}}{16}] = 2 \times \frac{101}{100}$$

$$T_0 = 2.02 \text{ s}$$

$$\theta = \theta_{max} \cos(\omega t + \phi) \quad (3)$$

$$t = 0 \Rightarrow \theta_{max} = 60^\circ = \frac{\pi}{3} \text{ rad}$$

نقطة النظرية (A)

$$\theta_1 = \theta_{max} \quad E_{K1} = 0$$

$$\theta_2 = \theta \quad E_{K2} = ?$$

$$\Delta E_K = \sum \vec{W}_F$$

$$E_{K2} - E_{K1} = W_{\vec{W}} + W_{\vec{T}}$$

$$E_{K1} = 0 \quad W_{\vec{T}} = 0$$

$$E_{K2} = W_{\vec{W}} = mgh$$

$$E_K = mg l (\cos \theta - \cos \theta_{max})$$

$$E_K = 2m \cdot g \cdot l \cdot (\cos(0) - \cos(\frac{\pi}{3}))$$

$$E_K = 2m \cdot g \cdot l \cdot (\frac{2}{3} - \frac{1}{2})$$

$$E_K = \frac{4m \cdot g \cdot l}{3} \cdot \frac{1}{2}$$

$$E_K = \frac{20m}{3} \text{ J}$$

$$\theta = \theta_{max} \cos(\omega t + \phi) \quad (6)$$

$$\theta_{max} = \frac{\pi}{3} \text{ rad}$$

$$\omega_0 = \frac{2\pi}{T_0} = \frac{2\pi}{2.5} = \pi \text{ rad/s}$$

$$t = 0 \quad \theta = \theta_{max}$$

$$\theta_{max} = \theta_{max} \cos(\omega t + \phi)$$

$$\cos \phi = 1 \Rightarrow \phi = 0 \text{ rad}$$

$$\sum \vec{F} = m\vec{a}$$

$$\vec{W} + \vec{T} = m\vec{a}$$

$$+mg \sin \theta + 0 = ma_t$$

(4)

② لكي تتحرك الكرة لأسفل
الفرق بين القوى كما يلي:

$$\sum \vec{F} = m\vec{a} = \vec{W} + \vec{T}$$

بما أن القوة الشاذة تساوي صفرًا، فإن
القوة الجاذبة هي:

$$-mg \sin \theta + 0 = m a_t$$

$$a_t = -g \sin \theta$$

$$a_t = -10 \times \sin \frac{\pi}{6}$$

$$a_t = -10 \text{ m s}^{-2}$$

③ لكي تتحرك الكرة لأعلى
بزاوية $\theta = \frac{\pi}{2} \text{ rad}$

$$a_t = \alpha l$$

$$\alpha = \frac{a_t}{l} = \frac{+5}{1.6}$$

$$\alpha = +3.125 \text{ rad s}^{-2}$$

$$\alpha = \frac{+50}{16} = \frac{12.5}{8}$$

$$\alpha = 3.125 \text{ rad s}^{-2}$$

$$\alpha = 3.125 \text{ rad s}^{-2}$$

$$\alpha = 3.125 \text{ rad s}^{-2}$$

$$\alpha = 3.125 \text{ rad s}^{-2}$$

$$\alpha = 3.125 \text{ rad s}^{-2}$$

$$\alpha = 3.125 \text{ rad s}^{-2}$$

$$\alpha = 3.125 \text{ rad s}^{-2}$$

$$\alpha = 3.125 \text{ rad s}^{-2}$$

$$\alpha = 3.125 \text{ rad s}^{-2}$$

$$\alpha = 3.125 \text{ rad s}^{-2}$$

$$\alpha = 3.125 \text{ rad s}^{-2}$$

$$\alpha = 3.125 \text{ rad s}^{-2}$$

$$\alpha = 3.125 \text{ rad s}^{-2}$$

$$\alpha = 3.125 \text{ rad s}^{-2}$$

$$\alpha = 3.125 \text{ rad s}^{-2}$$

$$\alpha = 3.125 \text{ rad s}^{-2}$$

$$\alpha = 3.125 \text{ rad s}^{-2}$$

$$\alpha = 3.125 \text{ rad s}^{-2}$$

$$\alpha = 3.125 \text{ rad s}^{-2}$$

$$\alpha = 3.125 \text{ rad s}^{-2}$$

$$\alpha = 3.125 \text{ rad s}^{-2}$$

$$\alpha = 3.125 \text{ rad s}^{-2}$$

$$\alpha = 3.125 \text{ rad s}^{-2}$$

$$\alpha = 3.125 \text{ rad s}^{-2}$$

$$\alpha = 3.125 \text{ rad s}^{-2}$$

$$a_t = +g \sin \theta$$

$$\theta = 30^\circ = \frac{\pi}{6} \text{ rad}$$

$$a_t = +10 \times \sin \frac{\pi}{6}$$

$$a_t = +10 \times \frac{1}{2} = +5 \text{ m s}^{-2}$$

$$a_t = +5 \text{ m s}^{-2}$$

$$a_t = +5 \text{ m s}^{-2}$$

$$l = 160 \text{ cm} = 1.6 \text{ m}$$

$$m = 0.5 \text{ kg}$$

$$\theta_{\text{ax}} = \frac{\pi}{6} \text{ rad} \quad \text{①}$$

$$\theta_{\text{ax}} = \frac{\pi}{6} \text{ rad} \quad \text{①}$$

$$\theta_{\text{ax}} = \frac{\pi}{6} \text{ rad} \quad \text{①}$$

$$\theta_{\text{ax}} = \frac{\pi}{6} \text{ rad} \quad \text{①}$$

$$\theta_{\text{ax}} = \frac{\pi}{6} \text{ rad} \quad \text{①}$$

$$\theta_{\text{ax}} = \frac{\pi}{6} \text{ rad} \quad \text{①}$$

$$\theta_{\text{ax}} = \frac{\pi}{6} \text{ rad} \quad \text{①}$$

$$\theta_{\text{ax}} = \frac{\pi}{6} \text{ rad} \quad \text{①}$$

$$\theta_{\text{ax}} = \frac{\pi}{6} \text{ rad} \quad \text{①}$$

$$\theta_{\text{ax}} = \frac{\pi}{6} \text{ rad} \quad \text{①}$$

$$\theta_{\text{ax}} = \frac{\pi}{6} \text{ rad} \quad \text{①}$$

$$\theta_{\text{ax}} = \frac{\pi}{6} \text{ rad} \quad \text{①}$$

$$\theta_{\text{ax}} = \frac{\pi}{6} \text{ rad} \quad \text{①}$$

$$\theta_{\text{ax}} = \frac{\pi}{6} \text{ rad} \quad \text{①}$$

$$\theta_{\text{ax}} = \frac{\pi}{6} \text{ rad} \quad \text{①}$$

$$\theta_{\text{ax}} = \frac{\pi}{6} \text{ rad} \quad \text{①}$$

$$\theta_{\text{ax}} = \frac{\pi}{6} \text{ rad} \quad \text{①}$$

$$\theta_{\text{ax}} = \frac{\pi}{6} \text{ rad} \quad \text{①}$$

$$\theta_{\text{ax}} = \frac{\pi}{6} \text{ rad} \quad \text{①}$$

$$\theta_{\text{ax}} = \frac{\pi}{6} \text{ rad} \quad \text{①}$$

$$\theta_{\text{ax}} = \frac{\pi}{6} \text{ rad} \quad \text{①}$$

$$\theta_{\text{ax}} = \frac{\pi}{6} \text{ rad} \quad \text{①}$$

$$\theta_{\text{ax}} = \frac{\pi}{6} \text{ rad} \quad \text{①}$$

$$\theta_{\text{ax}} = \frac{\pi}{6} \text{ rad} \quad \text{①}$$

$$\theta_{\text{ax}} = \frac{\pi}{6} \text{ rad} \quad \text{①}$$

$$\theta_{\text{ax}} = \frac{\pi}{6} \text{ rad} \quad \text{①}$$

$$\theta_{\text{ax}} = \frac{\pi}{6} \text{ rad} \quad \text{①}$$

$$\theta_{\text{ax}} = \frac{\pi}{6} \text{ rad} \quad \text{①}$$

$$\theta_{\text{ax}} = \frac{\pi}{6} \text{ rad} \quad \text{①}$$

$$\theta_{\text{ax}} = \frac{\pi}{6} \text{ rad} \quad \text{①}$$

$$\theta_{\text{ax}} = \frac{\pi}{6} \text{ rad} \quad \text{①}$$

$$\theta_{\text{ax}} = \frac{\pi}{6} \text{ rad} \quad \text{①}$$



بما أن القوة الشاذة تساوي صفرًا، فإن
القوة الجاذبة هي:

$$\theta_1 = \theta_{\text{ax}} \quad E_{K1} = 0$$

$$\theta_2 = \theta \quad E_{K2} = ?$$

$$\Delta E_K = \sum \vec{W} \cdot \vec{p}$$

$$E_{K2} - E_{K1} = W_{\vec{W}} + W_{\vec{T}}$$

$$E_{K2} = 0 \quad \text{بما أن القوة الشاذة تساوي صفرًا، فإن}$$

$$W_{\vec{T}} = 0 \quad \text{بما أن القوة الشاذة تساوي صفرًا، فإن}$$

$$E_K = mgh = mg l (\cos \theta - \cos \theta_{\text{ax}})$$

$$\theta = 0 \Rightarrow \cos \theta = 1 \quad \text{بما أن القوة الشاذة تساوي صفرًا، فإن}$$

$$E_K = 0.5 \times 10 \times 1.6 \left(1 - \frac{1}{2}\right) = 4 \text{ J}$$

$$E_K = 0.5 \times 10 \times 1.6 \left(1 - \frac{1}{2}\right) = 4 \text{ J}$$

$$E_K = 0.5 \times 10 \times 1.6 \left(1 - \frac{1}{2}\right) = 4 \text{ J}$$

$$E_K = 0.5 \times 10 \times 1.6 \left(1 - \frac{1}{2}\right) = 4 \text{ J}$$

$$E_K = 0.5 \times 10 \times 1.6 \left(1 - \frac{1}{2}\right) = 4 \text{ J}$$

$$E_K = 0.5 \times 10 \times 1.6 \left(1 - \frac{1}{2}\right) = 4 \text{ J}$$

$$E_K = 0.5 \times 10 \times 1.6 \left(1 - \frac{1}{2}\right) = 4 \text{ J}$$

$$E_K = 0.5 \times 10 \times 1.6 \left(1 - \frac{1}{2}\right) = 4 \text{ J}$$

$$E_K = 0.5 \times 10 \times 1.6 \left(1 - \frac{1}{2}\right) = 4 \text{ J}$$

$$E_K = 0.5 \times 10 \times 1.6 \left(1 - \frac{1}{2}\right) = 4 \text{ J}$$

$$E_K = 0.5 \times 10 \times 1.6 \left(1 - \frac{1}{2}\right) = 4 \text{ J}$$

$$E_K = 0.5 \times 10 \times 1.6 \left(1 - \frac{1}{2}\right) = 4 \text{ J}$$

$$E_K = 0.5 \times 10 \times 1.6 \left(1 - \frac{1}{2}\right) = 4 \text{ J}$$

$$E_K = 0.5 \times 10 \times 1.6 \left(1 - \frac{1}{2}\right) = 4 \text{ J}$$

⑤