

(b) $f = \omega_0 \sin(\omega_0 t + \phi)$

(c) $f = \omega_0 \cos(\omega_0 t + \phi)$

(d) $f = \omega_0 \sin(\omega_0 t)$

$\omega_0 = \frac{1}{T_0} = \frac{1}{k}$

$\omega_0^2 = \frac{k}{m} \Rightarrow \omega_0 = \sqrt{\frac{k}{m}}$

المركبة الجيبية والزاوية ϕ هي ثابتة

$\phi = \theta_{max} \cos(\omega_0 t + \phi)$

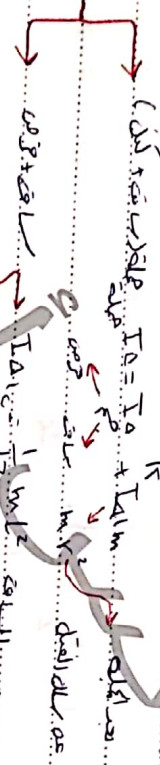
$T_0 = \frac{2\pi}{\omega_0} = \frac{2\pi}{\sqrt{\frac{k}{m}}} = 2\pi \sqrt{\frac{m}{k}}$

$T_0 \propto \sqrt{m}$ $T_0 \propto \frac{1}{\sqrt{k}}$

* $(\theta)'' = -\frac{k}{m} \theta$

* $T_0 = 2\pi \sqrt{\frac{m}{k}}$

$k_1, k_2 \rightarrow I_A$



الزاوية قبل الحركة $\theta = 0$ $I_A = \frac{1}{2} m l^2$

الزاوية بعد الحركة $\theta = \theta$ $I_B = \frac{1}{2} m l^2$

الزاوية قبل الحركة $\theta = 0$ $I_A = \frac{1}{2} m l^2$

$T_0 = 2\pi \sqrt{\frac{I_A}{k}}$ $\Rightarrow T_0^2 = 4\pi^2 \frac{I_A}{k} \Rightarrow k = 4\pi^2 \frac{I_A}{T_0^2}$

الزاوية القصوى

$\theta = -k \theta$

$\theta = \theta_{max} \cos(\omega_0 t + \phi)$

$\omega = -\omega_0 \theta_{max} \sin(\omega_0 t + \phi)$

$\alpha = -\omega_0^2 \theta$

$E_p = \frac{1}{2} k \theta^2$

$E_k = \frac{1}{2} I_A \omega^2$

$E = \frac{1}{2} k \theta^2$

تحتفظ الزاوية البند أن الزخم الزاوي والزاوية

$\sum \Gamma = I_A \alpha$

الزاوية القصوى $\theta = \theta_{max}$

الزاوية القصوى

الزاوية القصوى $\theta = \theta_{max}$ $k \theta_{max} = I_A \alpha$

$\alpha = -(\omega_0)^2 \theta$

$k \theta_{max} = I_A (\omega_0)^2 \theta_{max}$

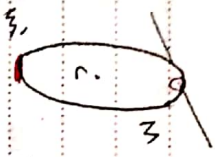
$k = I_A (\omega_0)^2$

$\omega_0 = \sqrt{\frac{k}{I_A}}$

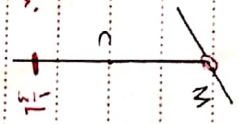
الزاوية القصوى $\theta = \theta_{max}$ $\omega = 0$ $\alpha = -\omega_0^2 \theta_{max}$

$\theta = \theta_{max} \cos(\omega_0 t + \phi)$

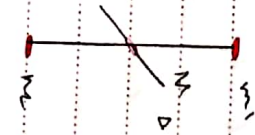
الزاوية القصوى $\theta = \theta_{max}$ $\omega = 0$ $\alpha = -\omega_0^2 \theta_{max}$



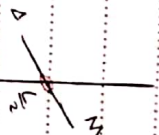
$\sum I_A = \sum I_{A10} + I_{A1m1}$
 $\sum I_{A10} = I_{A1c} + m_1 d^2$
 $= \frac{3}{2} M l^2$
 $\sum I_{A1m1} = \frac{3}{2} M l^2 + m_1 \cdot 4 l^2$
 $= \frac{3}{2} M l^2 + 4 m_1 l^2$
 $\sum I_A = l^2 \left[\frac{3}{2} M + 4 m_1 \right]$



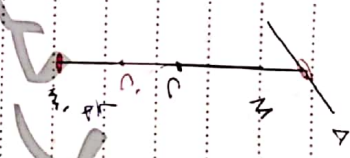
$\sum I_A = \sum I_{A10} + I_{A1m1}$
 $\sum I_{A10} = I_{A1c} + m_1 d^2$
 $= \frac{1}{2} M l^2 + M \frac{l^2}{4}$
 $= \frac{3}{4} M l^2$
 $\sum I_{A1m1} = \frac{1}{3} M l^2 + m_1 \frac{4}{9} l^2$
 $\sum I_A = \frac{1}{3} l^2 \left[M + \frac{4}{3} m_1 \right]$



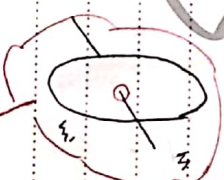
$\sum I_A = I_{A1c} + I_{A1m1} + I_{A1m2}$
 $= \frac{1}{2} M l^2 + m_1 l^2 + m_2 l^2$
 $r_1 = r_2 = \frac{l}{2}$
 $I_{A1m1} = I_{A1m2} = I_{A1m}$
 $\sum I_A = I_{A1c} + 2 I_{A1m}$
 $I_{A1c} = 0$
 $\sum I_A = I_{A1m}$



$\sum I_A = I_{A1c} + I_{A1m1}$
 $= \frac{1}{2} M l^2 + m_1 \frac{l^2}{4}$
 $I_A = \frac{l^2}{4} \left(\frac{1}{2} M + m_1 \right)$

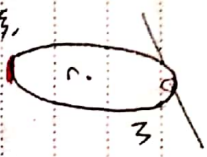


$\sum I_A = I_{A1c} + I_{A1m1}$
 $\sum I_{A10} = I_{A1c} + m_1 d^2 = \frac{1}{2} M l^2 + \frac{M l^2}{4}$
 $\sum I_{A1m1} = \frac{1}{3} M l^2 + m_1 \frac{4}{9} l^2$
 $\sum I_A = l^2 \left[\frac{1}{3} M + m_1 \right]$



$\sum I_A = M l^2 \left[\frac{1}{3} + \frac{1}{3} \right]$
 $\sum I_A = \frac{4}{3} M l^2$

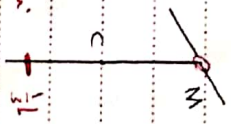
$\sum I_A = \sum I_{A10} + I_{A1m1}$
 $= \frac{1}{2} M l^2 + m_1 l^2$
 $\sum I_A = M l^2 \left(\frac{1}{2} + \frac{1}{2} \right) = M l^2$



$\Delta I_A = I_{AO} + I_{AO} m l^2$
 $I_{AO} = I_{AC} + m d^2$
 $= \frac{3}{2} M l^2$

$\Delta I_A = \frac{3}{2} M l^2 + m l^2 l^2$
 $= \frac{3}{2} M l^2 + m l^3$

$\Delta I_A = l^2 \left[\frac{3}{2} M + m l \right]$



$\Delta I_A = I_{AO} + I_{AO} m l^2$

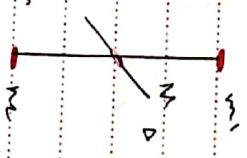
$I_{AO} = I_{AC} + m d^2$

$= \frac{1}{12} M l^2 + m \frac{l^2}{4}$

$= \frac{1}{3} M l^2$

$\Delta I_A = \frac{1}{3} M l^2 + m \frac{l^2}{3}$

$\Delta I_A = \frac{1}{3} l^2 \left[M + \frac{4}{3} m \right]$



$\Delta I_A = I_{AO} + I_{AO} m l^2$

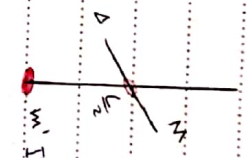
$= \frac{1}{12} M l^2 + m l^2 + m l^2$

$r_1 = r_2 = \frac{l}{2}$

$I_{AO} = I_{AC} + 2 I_{AO} m l^2$

$I_{AC} = 0$

$\Delta I_A = I_{AO} m l^2$



$\Delta I_A = I_{AO} + I_{AO} m l^2$
 $I_{AO} = I_{AC} + m d^2$
 $= \frac{1}{12} M l^2 + m \frac{l^2}{4}$
 $I_A = \frac{l^2}{4} \left(\frac{1}{3} M + m \right)$

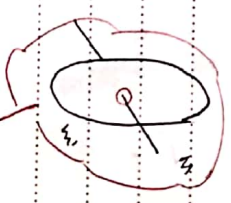
$\Delta I_A = \frac{1}{3} M l^2 + m l^2$

$I_A = I_{AC} + I_{AO} m l^2$

$I_{AO} = I_{AC} + m d^2 = \frac{1}{12} M l^2 + \frac{M l^2}{4}$

$\Delta I_A = \frac{1}{3} M l^2 + m l^2$

$\Delta I_A = l^2 \left[\frac{1}{3} M + m \right]$



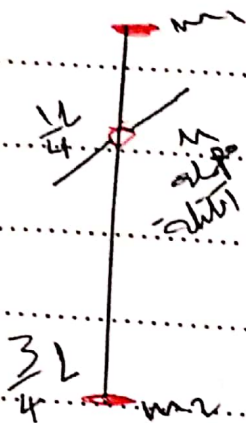
$\Delta I_A = M l^2 \left[\frac{1}{3} + 1 \right]$
 $\Delta I_A = \frac{4}{3} M l^2$

$\Delta I_A = I_{AO} + I_{AO} m l^2$

$= \frac{1}{12} M l^2 + m l^2$

$\Delta I_A = l^2 \left(\frac{1}{12} M + m \right)$

$\Delta I_A = M l^2 \left(\frac{1}{12} + 1 \right) = \frac{13}{12} M l^2$

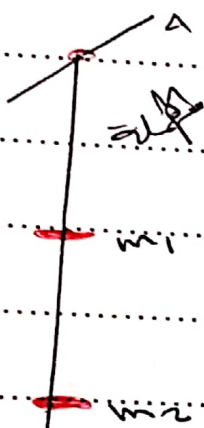


$$\text{also } I_A = I_{A/c} + I_{A,m_1} + I_{A,m_2}$$

$$= m_1 r_1^2 + m_2 r_2^2$$

$$= m_1 \frac{L^2}{16} + m_2 \frac{9L^2}{16}$$

$$\text{also } I_A = \frac{L^2}{16} [m_1 + 9m_2]$$



$$\text{also } I_A = I_{A/c} + I_{A,m_1} + I_{A,m_2}$$

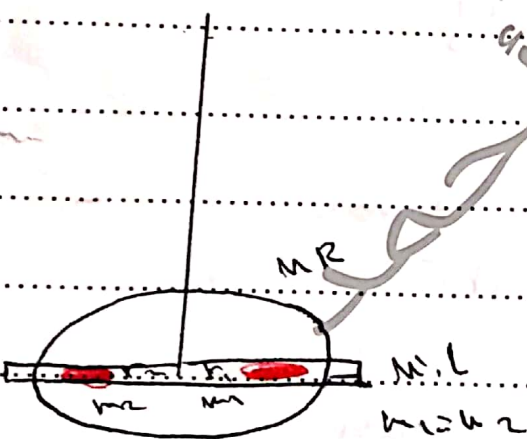
$$= m_1 r_1^2 + m_2 r_2^2$$

$$= m_1 \frac{L^2}{4} + m_2 L^2$$

$$\text{also } I_A = L^2 \left[\frac{m_1}{4} + m_2 \right]$$

$$\text{also } I_A = I_{A_1} + I_{A_2} + 2I_{A_1 m_2}$$

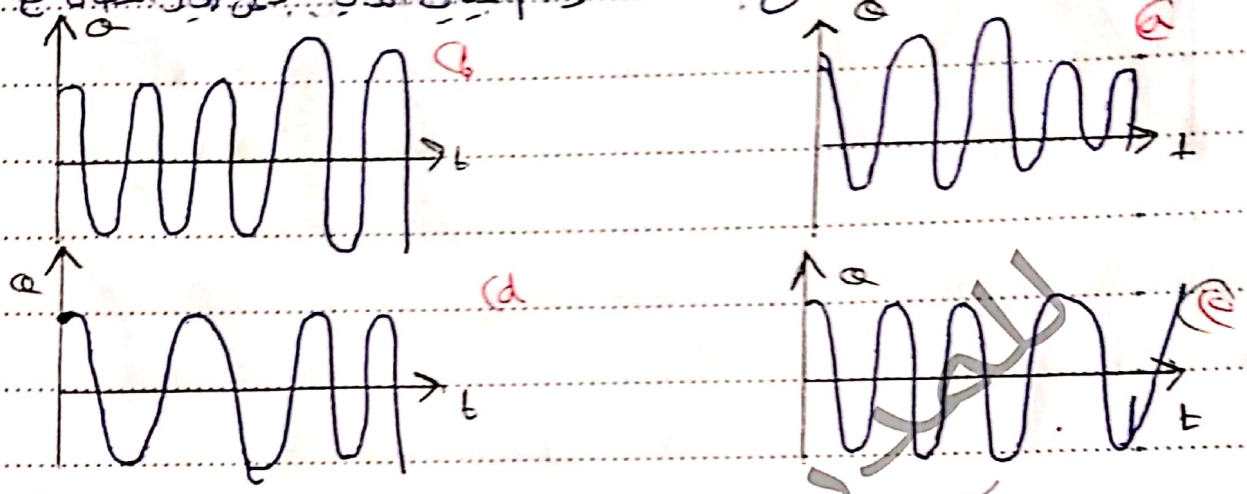
$$= \frac{1}{2} M R^2 + \frac{1}{12} M L^2 + 2 m r_1^2$$



الفيزياء الحديثة

أولاً: افتراضات النسبية:

1- الفيزياء توافقت بعد فواتها من آفة الخلق وافتتاحها لكتبة الساعات الكليان عن محور الدوران
 بالمقارنة كما هو موضح بالكل فالرسم البياني الذي يظهر تغير المطال مع الزمن في فترة حركة
 الكتلة



عند زيادة التردد f يزداد $f \propto \frac{1}{T}$ عكساً $T = \frac{1}{f}$ يزداد $T \propto \frac{1}{f}$ يتغير التردد
 $T_0 = 2\pi \sqrt{\frac{m}{k}}$ $f = \frac{1}{2\pi} \sqrt{\frac{k}{m}}$

2- صيغتي بنية يعتمد في علمها على نواحي قبل كل من التردد الجاوبه ولتتبع التردد الجاوبه بالوقت

حينها قدم المبدأ مقدماتهم: فإن الاقتران الصحيح هو:

- a- زيادة طول سلك القند بعد ارتداد
- b- زيادة كتلة القوس مع المحافظة على قطره
- c- انقاص طول سلك القند بعد ارتداد
- d- زيادة قطر القوس مع المحافظة على كتلته

$T_0 = 2\pi \sqrt{\frac{m}{k}}$
 $k = k'(2r)^2$
 $T_0 = 2\pi \sqrt{\frac{m}{k'(2r)^2}}$
 $T_0 \propto \frac{1}{r}$
 كلما كبرت الرادي كلما كبرت T_0

2. اهدأ فان فمضيه الالهة اللواتي تكية ربي ان مركبة الواسع الاكبر فمضيه

$$E = E_{pot} + E_k = \text{const}$$

$$E = \frac{1}{2} K \omega^2 + \frac{1}{2} I \omega^2$$

نستعمل مبدأ الحفظ الميكانيكي

$$0 = \frac{1}{2} K (2\theta(\omega)) + \frac{1}{2} I A (2\omega(t))^2$$

$$\omega(t) = \alpha \quad (\omega)_{t=0} = \omega_0$$

$$K \theta + I A \alpha = 0 \Rightarrow 2\omega t = \alpha$$

$$K \theta + I A \alpha = 0$$

$$K \theta + I A (\alpha)'' = 0$$

$$(\alpha)'' = -\frac{K}{I A} \theta = -\omega_0^2 \theta$$

محاولة حلها من الرتبة الثانية فنجد $\theta = \cos(\omega_0 t + \phi)$

$$\theta = \theta_{max} \cos(\omega_0 t + \phi)$$

نفس الشيء للسرعة الزاوية

$$(\omega) = -\omega_0 \theta_{max} \sin(\omega_0 t + \phi)$$

$$(\omega) = -\omega_0 \theta_{max} \cos(\omega_0 t + \phi)$$

$$(\omega) = -\omega_0 \theta_{max} \sin(\omega_0 t + \phi)$$

$$-\frac{K}{I A} \theta = -\omega_0^2 \theta$$

بالسرعة الزاوية

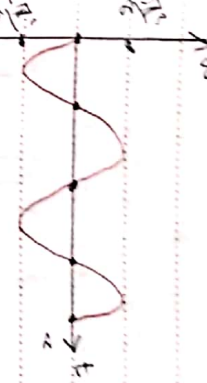
$$\omega_0 = \sqrt{\frac{K}{I A}}$$

نفس الشيء للزخم الزاوي $L = I \omega = I A \alpha$

$$L = L_{max} \cos(\omega_0 t + \phi)$$

~~نفس الشيء للزخم الزاوي $L = I \omega = I A \alpha$~~

3. علة الخرج الزاوي الجانبي المار في المرساة المرساة المرساة المرساة المرساة



$$\omega = \frac{\pi^2}{6} \sin 3\pi t$$

$$\omega = \frac{\pi^2}{6} \sin 2\pi t$$

$$\omega = \frac{\pi^2}{6} \sin \frac{\pi}{2} t$$

$$\omega = \frac{\pi^2}{6} \sin \frac{\pi}{2} t$$

$$\omega = \frac{\pi^2}{6} \sin \frac{\pi}{2} t$$

$$\sin \alpha = 0 \Rightarrow \alpha = 0$$

قائلاً - الوجه عن الانسداد

نفس الشيء للزخم الزاوي $L = I \omega = I A \alpha$

نفس الشيء للزخم الزاوي $L = I \omega = I A \alpha$

نفس الشيء للزخم الزاوي $L = I \omega = I A \alpha$

نفس الشيء للزخم الزاوي $L = I \omega = I A \alpha$

نفس الشيء للزخم الزاوي $L = I \omega = I A \alpha$

نفس الشيء للزخم الزاوي $L = I \omega = I A \alpha$

نفس الشيء للزخم الزاوي $L = I \omega = I A \alpha$

نفس الشيء للزخم الزاوي $L = I \omega = I A \alpha$

نفس الشيء للزخم الزاوي $L = I \omega = I A \alpha$

نفس الشيء للزخم الزاوي $L = I \omega = I A \alpha$

نفس الشيء للزخم الزاوي $L = I \omega = I A \alpha$

نفس الشيء للزخم الزاوي $L = I \omega = I A \alpha$

نفس الشيء للزخم الزاوي $L = I \omega = I A \alpha$

نفس الشيء للزخم الزاوي $L = I \omega = I A \alpha$

نفس الشيء للزخم الزاوي $L = I \omega = I A \alpha$

$E_P = 3 \text{ J}$ $\omega = \frac{1}{8} \pi \text{ rad/s}$ $I = 1 \text{ kg m}^2$

$E_P = \frac{1}{2} I \omega^2$

$E = \frac{1}{2} \times 1 \times (\frac{1}{8} \pi)^2 = \frac{1}{128} \pi^2 \text{ J}$

$E_{K.E} = \frac{1}{2} I \omega^2 = \frac{1}{2} \times 1 \times (\frac{1}{8} \pi)^2 = \frac{1}{128} \pi^2 \text{ J}$

طاقة المرونة = الطاقة الحركية المرونية عند

$W = W_0 \sqrt{\cos \theta - \cos \theta_0}$

$= \pi \sqrt{\frac{\pi^2}{16} - \frac{\pi^2}{64}} = \pi \sqrt{\frac{4\pi^2}{64} - \frac{\pi^2}{64}} = \pi \sqrt{\frac{3\pi^2}{64}} = \frac{\pi^2 \sqrt{3}}{8} \text{ J}$

$W = \frac{\pi^2 \sqrt{3}}{8} \text{ m.s}^{-1}$

الزاوية التي يدور بها الرادان $\theta = 25$ و $\omega = 1 \text{ rad/s}$ $\theta = 1 \text{ rad}$ $\omega = 1 \text{ rad/s}$

$r = l \sin \theta$

$T_0 = 2\pi \sqrt{\frac{l}{g}}$

$T = 2\pi \sqrt{\frac{l \cos \theta}{g}}$

$T_0 - T = 2\pi \sqrt{\frac{l}{g}} - 2\pi \sqrt{\frac{l \cos \theta}{g}}$

حل

$l = 2 \text{ m}$ $m = \frac{1}{2} = 0.5 \text{ kg}$

المسألة الأولى

يتحرك جسم كتلته 2 kg في دائرة نصف قطرها 0.5 m بسرعة 4 m/s

سأحسب القوة المركزية $F_c = \frac{mv^2}{r} = \frac{2 \times 4^2}{0.5} = 64 \text{ N}$

سأحسب الطاقة الحركية $E_k = \frac{1}{2} mv^2 = \frac{1}{2} \times 2 \times 4^2 = 16 \text{ J}$

سأحسب الزخم الزاوي $L = mvr = 2 \times 4 \times 0.5 = 4 \text{ kg.m}^2/\text{s}$

سأحسب التسارع المركزي $a_c = \frac{v^2}{r} = \frac{4^2}{0.5} = 32 \text{ m/s}^2$

سأحسب القوة الجاذبة $F_g = mg = 2 \times 9.8 = 19.6 \text{ N}$

$\theta = \frac{L}{I} = \frac{4}{2 \times 0.5^2} = 8 \text{ rad}$

$T_0 = 2\pi \sqrt{\frac{l}{g}} = 2\pi \sqrt{\frac{0.5}{9.8}} = 1.42 \text{ s}$

$T = 2\pi \sqrt{\frac{l \cos \theta}{g}} = 2\pi \sqrt{\frac{0.5 \cos 8}{9.8}} = 1.38 \text{ s}$

$\Delta T = T_0 - T = 1.42 - 1.38 = 0.04 \text{ s}$

$\Delta T = 2\pi \sqrt{\frac{l}{g}} - 2\pi \sqrt{\frac{l \cos \theta}{g}} = 0.04 \text{ s}$

$\Delta T = 2\pi \sqrt{\frac{l}{g}} - 2\pi \sqrt{\frac{l \cos \theta}{g}} = 0.04 \text{ s}$

$\Delta T = 2\pi \sqrt{\frac{l}{g}} - 2\pi \sqrt{\frac{l \cos \theta}{g}} = 0.04 \text{ s}$

$\Delta T = 2\pi \sqrt{\frac{l}{g}} - 2\pi \sqrt{\frac{l \cos \theta}{g}} = 0.04 \text{ s}$

$\Delta T = 2\pi \sqrt{\frac{l}{g}} - 2\pi \sqrt{\frac{l \cos \theta}{g}} = 0.04 \text{ s}$

$\Delta T = 2\pi \sqrt{\frac{l}{g}} - 2\pi \sqrt{\frac{l \cos \theta}{g}} = 0.04 \text{ s}$

المسألة الثانية

$$t = \frac{1}{\omega} I_0 \Rightarrow \frac{1}{\frac{5}{2}} = \frac{5}{8} \Rightarrow \frac{2}{5} = \frac{5}{8}$$

$$\omega = \frac{4\pi}{15} \sin \frac{4\pi}{5} \Rightarrow \frac{5}{8} = \frac{4\pi}{15} \sin \frac{4\pi}{5} \Rightarrow \frac{15}{4} \times \frac{5}{8} = \frac{4\pi}{15} \times \frac{15}{8} \Rightarrow \frac{75}{32} = \frac{4\pi}{8} \Rightarrow \frac{75}{32} = \frac{\pi}{2} \Rightarrow \frac{75}{32} \times \frac{2}{\pi} = 1 \Rightarrow \frac{75}{16\pi} = 1 \Rightarrow 75 = 16\pi \Rightarrow \frac{75}{16} = \pi \Rightarrow \frac{75}{16} \approx 4.6875 \Rightarrow \pi \approx 4.6875 \Rightarrow L = 2.15 \text{ m}$$

المسألة الثالثة

$$I_0 = 2\pi \sqrt{\frac{I_0 x^2}{k}} \Rightarrow I_0 = I_0 A^2 + I_0 A m_1 + I_0 A m_2$$

$$I_0 = 2\pi \sqrt{\frac{m L^2}{k}}$$

$$25.10^{-1} = 2\pi \sqrt{\frac{125.10^{-2} L^2}{16.10^{-3}}}$$

$$625.10^{-2} = 4\pi^2 \frac{125 L^2}{16}$$

$$625.10^{-2} = 4\pi^2 \frac{125 L^2}{16}$$

المسألة الرابعة

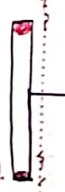
$$L^2 = \frac{625.10^{-2} \cdot 16}{4 \cdot 2\pi^2 \cdot 125}$$

$$L^2 = 4.10^{-2} \Rightarrow L = 2.10^{-1} \text{ m}$$

المسألة الخامسة

مسألة حلها الألية طولها 1.5 م كتلتها 25 كغ وتكون

الكتلة من قوتها إلى مركز ثقلها 0.5 م من الطرف الأيسر وتكون كتلتها 10 كغ



المسألة السادسة

المسألة السابعة

المسألة الثامنة

المسألة التاسعة

المسألة العاشرة

المسألة الحادية عشرة

دالة ثابتة قبل السلك فبذلك يكون السلك

$$T_0 = 2\pi \sqrt{\frac{I_0 I_0 c}{K}}$$

$$T_0^2 = 4\pi^2 \frac{I_0 I_0 c}{K}$$

$$K = 4\pi^2 \frac{I_0 I_0 c}{T_0^2}$$

$$K = 4 \cdot 10 \cdot \frac{2 \cdot 10^{-3}}{1}$$

$$K = 8 \cdot 10^{-2} \text{ m.N.rad}^{-1}$$

للعدس حسن

قبل السلك

$$K_1 = \frac{K'(2r)^4}{L} = \frac{K'(2r)^4}{\frac{L}{2}}$$

$$K = \frac{K'(2r)^4}{L}$$

$$= 2 \frac{K'(2r)^4}{L} \Rightarrow K_1 = 2K$$

بعد السلك

$$K_2 = \frac{K'(2r)^4}{\frac{L}{2}} = \frac{K'(2r)^4}{\frac{L}{2}}$$

$$= 2 \frac{K'(2r)^4}{L} \Rightarrow K_2 = 2K$$

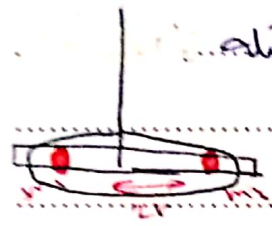
$$K_{\text{total}} = K_1 + K_2 \Rightarrow 2K + 2K = 4K$$

$$T_0'' = 2\pi \sqrt{\frac{I_0 I_0 c}{K}} \Rightarrow T_0'' = 2\pi \sqrt{\frac{I_0 I_0 c}{4K}}$$

$$T_0'' = \frac{1}{2} (2\pi \sqrt{\frac{I_0 I_0 c}{K}}) \Rightarrow T_0'' = \frac{1}{2} T_0 \Rightarrow T_0'' = \frac{1}{2} \text{ s}$$

مسألة التفاضل

تتألف عتبات من قرصين خارجيين كتلتهم $M_1 = 0.12 \text{ kg}$ و $M_2 = 0.102 \text{ kg}$ و نصف قطرها $R_1 = 0.05 \text{ m}$ و $R_2 = 0.04 \text{ m}$ و طولها $L = 0.1 \text{ m}$ و تدور حول محورها
 كتلتين بكتلتها $m_1 = m_2 = 0.05 \text{ kg}$ و كتلتان $m_1 = m_2 = 0.05 \text{ kg}$ و نصف قطرها $R_1 = R_2 = 0.05 \text{ m}$ و تدور حول محورها
 مسافة قدرها $2r = 0.04 \text{ m}$ يمكن تغييرها بواسطة خيوط خالية من الوزن و ملتصقة بالقرصين



و تدور حول محورها $K = 8 \times 10^{-4} \text{ m} \cdot \text{N} \cdot \text{rad}^{-1}$ و تدور حول محورها $K = 8 \times 10^{-4} \text{ m} \cdot \text{N} \cdot \text{rad}^{-1}$

1- اكتب دور التفاضل

2- اذا اردنا ان نزيد مقدار 0.086 و ذلك بواسطة البعد بين الكتلتين m فما البعد

الجزء الذي يجب ان يجمع بينهما

(عزم عتبات القرصين حول محورها من مركز عتباتها $I_1 = \frac{1}{2} M_1 R^2$ و عزم عتباتها حول محورها على مسافة L من مركزها $I_2 = \frac{1}{12} M_2 L^2$ و $I = I_1 + I_2$)

$$M_1 = 0.12 = 12 \cdot 10^{-2} \text{ kg}$$

$$R_1 = 0.05 \text{ m} = 5 \cdot 10^{-2} \text{ m}$$

$$M_2 = 0.102 = 10.2 \cdot 10^{-2} \text{ kg}$$

$$L = 0.1 \text{ m}$$

$$m_1 = m_2 = 0.05 = 5 \cdot 10^{-2} \text{ kg}$$

$$2r = 0.04 \text{ m}$$

$$r = 0.02 \text{ m}$$

$$K = 8 \cdot 10^{-4} \text{ m} \cdot \text{N} \cdot \text{rad}^{-1}$$

$$T_0 = 2\pi \sqrt{\frac{L_0}{K}}$$

المطلوب $2 \cdot 10^{-2}$

$$I_{AM_1} = m_1 r^2$$

$$T_0 = T_0 + 0.8L$$

$$T_0 = 3.14 + 0.86 = 4.5$$

$$T_0 = 2\pi \sqrt{\frac{T_0 + 0.8L}{K}}$$

المطلوب $I_{AM_1} = I_{A_1} + I_{A_2} + 2I_{AM_1}$

$$I_{A_1} = I_{A_1} + I_{A_2} + 2I_{AM_1} = 15 \cdot 10^{-5} + 1 \cdot 10^{-5} + 2 \cdot 5 \cdot 10^{-2} \cdot 10^{-2}$$

$$I = 2\pi \sqrt{\frac{16 \cdot 10^{-5} + 10^{-1} \cdot 10^{-2}}{8 \cdot 10^{-4}}}$$

$$I = 2\pi \sqrt{\frac{16 \cdot 10^{-5} + 10^{-1} \cdot 10^{-2}}{8 \cdot 10^{-4}}}$$

$$16.8 \cdot 10^{-4} = 4 \cdot 0.16 \cdot 10^{-5} + 4 \cdot 0.16 \cdot 10^{-2} \cdot 10^{-2}$$

$$128 \cdot 10^{-4} = 64 \cdot 10^{-4} + 4 \cdot 10^{-2}$$

$$128 \cdot 10^{-4} - 64 \cdot 10^{-4} = 4 \cdot 10^{-2}$$

$$(128 - 64) \cdot 10^{-4} = 4 \cdot 10^{-2}$$

$$64 \cdot 10^{-4} = 4 \cdot 10^{-2}$$

$$2 \cdot 10^{-2} = 2 \cdot 10^{-2}$$

المطلوب $I_{AM_1} = I_{A_1} + I_{A_2} + 2I_{AM_1}$

$$I_{A_1} = \frac{1}{2} m_1 R^2 = \frac{1}{2} \cdot 15 \cdot 10^{-2} \cdot 2.5 \cdot 10^{-4} = 15 \cdot 10^{-6}$$

$$I_{A_2} = 15 \cdot 10^{-5} \cdot 5 \cdot 10^{-2}$$

$$I_{A_2} = \frac{1}{2} m_2 R^2 = \frac{1}{2} \cdot 1 \cdot 10^{-2} \cdot 10^{-3} \cdot 10^{-2}$$

$$I_{A_2} = 1 \cdot 10^{-5} \cdot 5 \cdot 10^{-2}$$

$$I_{AM_1} = m_1 R_1^2 = 5 \cdot 10^{-2} \cdot 4 \cdot 10^{-4}$$

$$I_{AM_1} = 2 \cdot 10^{-5} \cdot 5 \cdot 10^{-2}$$

$$I_{AM_1} = 15 \cdot 10^{-5} + 1 \cdot 10^{-5} + 4 \cdot 10^{-5}$$

$$= 15 \cdot 10^{-5} + 15 \cdot 10^{-5} = 3 \cdot 10^{-4}$$

المطلوب $I_{AM_1} = 2 \cdot 10^{-4} \text{ kg} \cdot \text{m}^2$

$$T_0 = 2\pi \sqrt{\frac{2 \cdot 10^{-4}}{8 \cdot 10^{-4}}} = 2\pi \sqrt{\frac{1}{4}}$$

$$= 2\pi \left(\frac{1}{2}\right)$$

$$T_0 = \pi \text{ s}$$

$$T_0 = 3.14 \text{ s}$$